

本节内容

最小生成树

王道考研/CSKAOYAN.COM

知识总览

最小生成树

最小生成树的概念

Prim 算法

Kruskal 算法

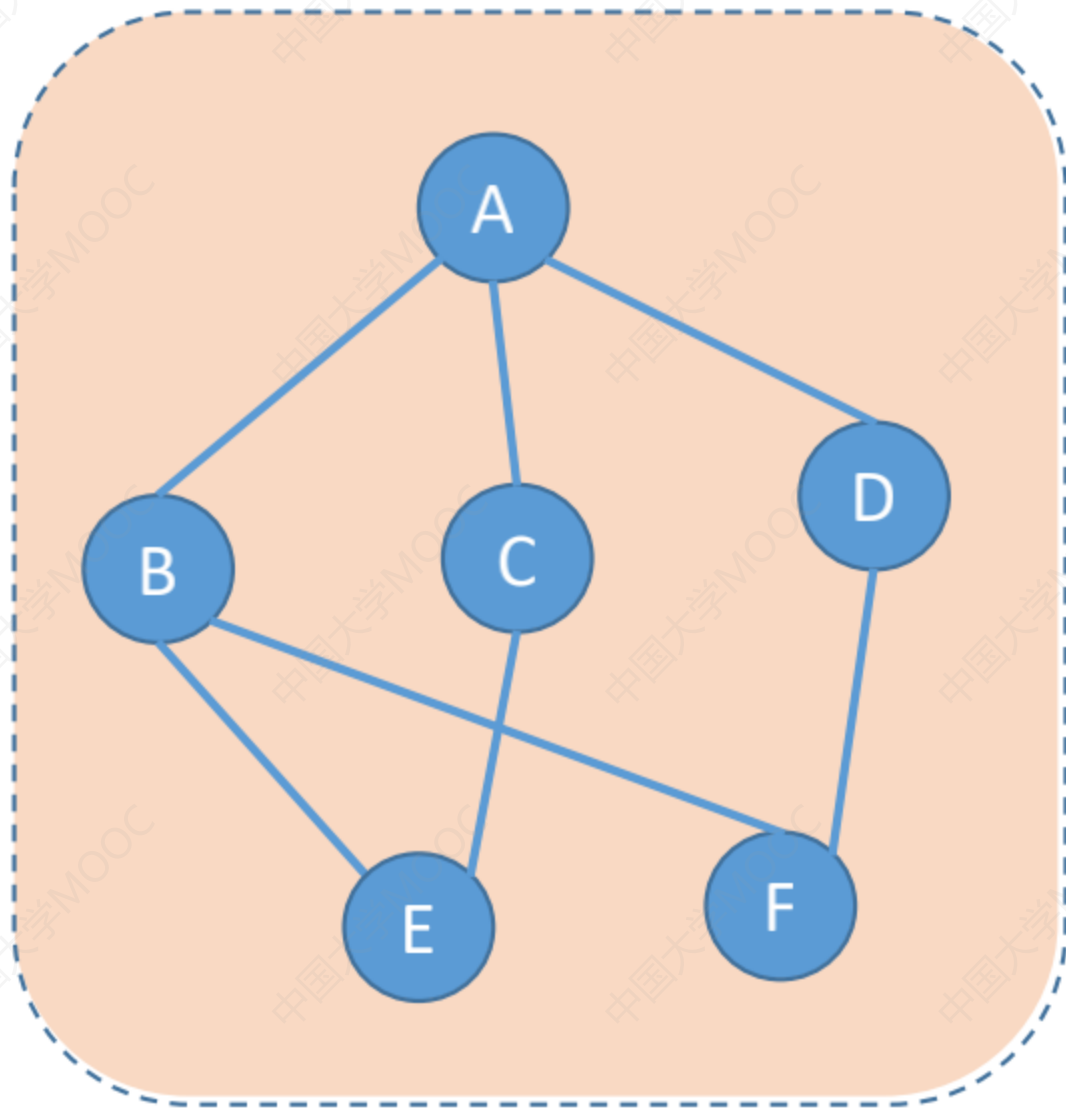
王道考研/CSKAOYAN.COM

生成树

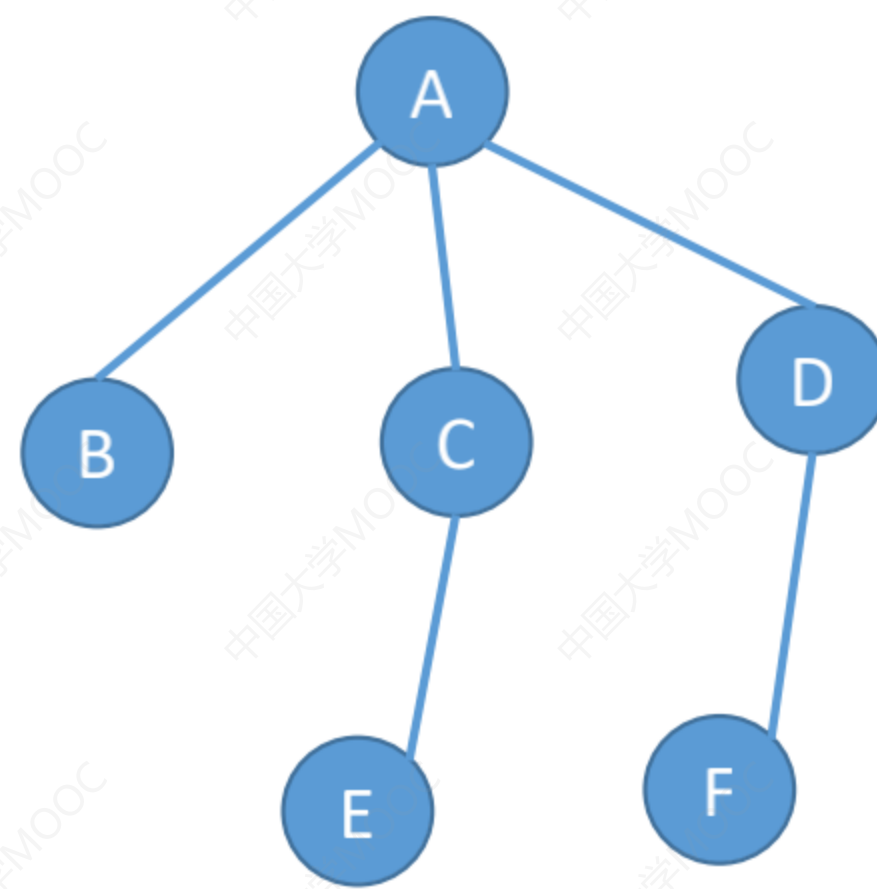
边尽可能的少，
但要保持连通

连通图的生成树是包含图中全部顶点的一个极小连通子图。

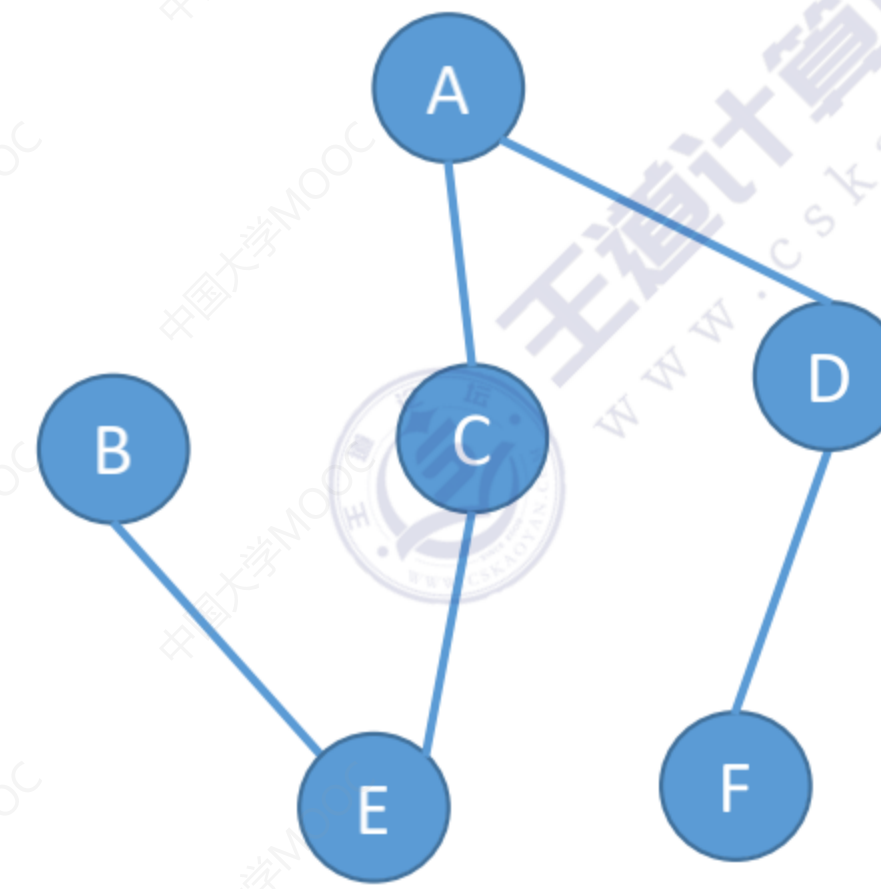
若图中顶点数为 n ，则它的生成树含有 $n-1$ 条边。对生成树而言，若砍去它的一条边，则会变成非连通图，若加上一条边则会形成一个回路。



无向图G



G的生成树1

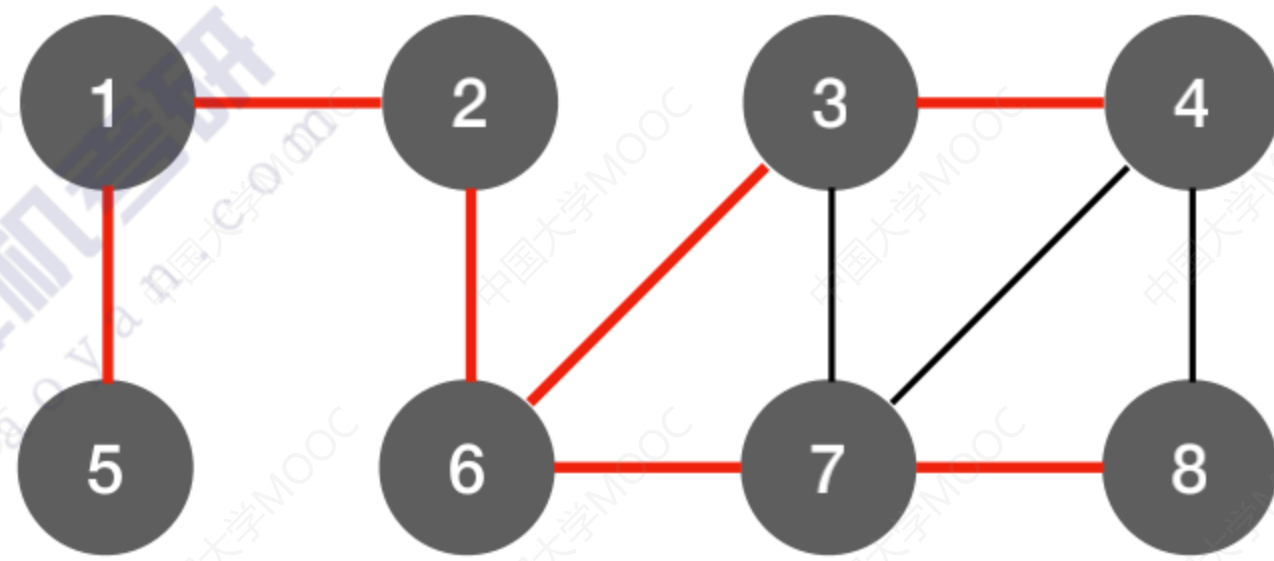


G的生成树2

.....

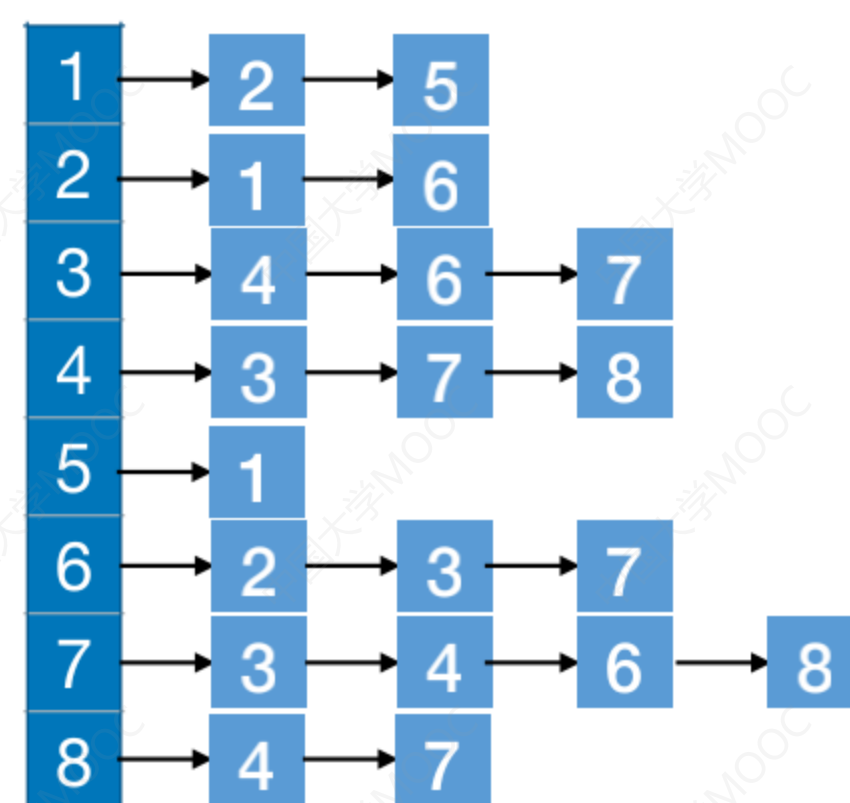
王道考研/CSKAOYAN.COM

广度优先生成树

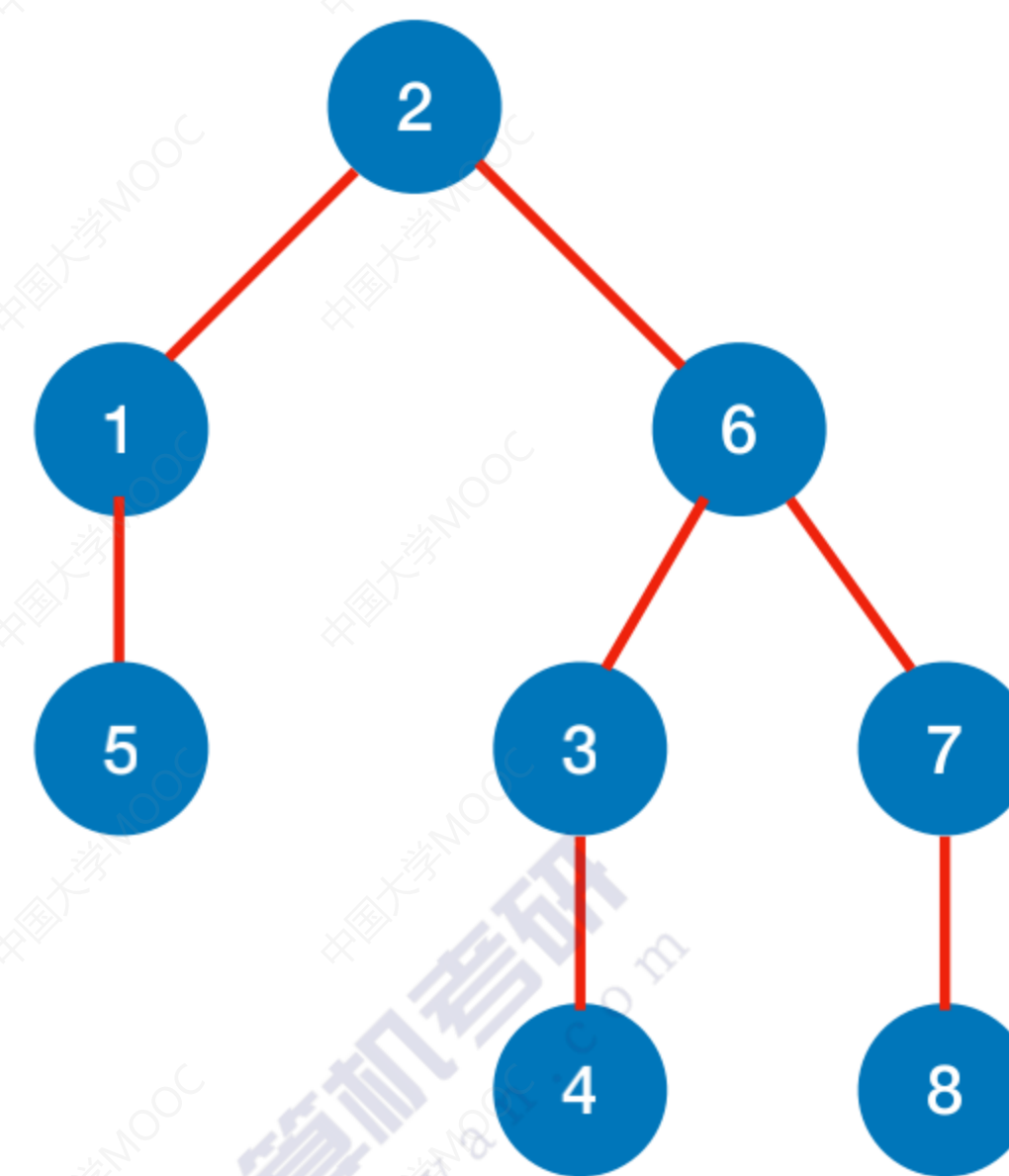


	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	0	0	1	0	0	0
2	1	0	0	0	0	1	0	0
3	0	0	0	1	0	1	1	0
4	0	0	1	0	0	0	1	1
5	1	0	0	0	0	0	0	0
6	0	1	1	0	0	0	1	0
7	0	0	1	1	0	1	0	1
8	0	0	0	1	0	0	1	0

邻接矩阵



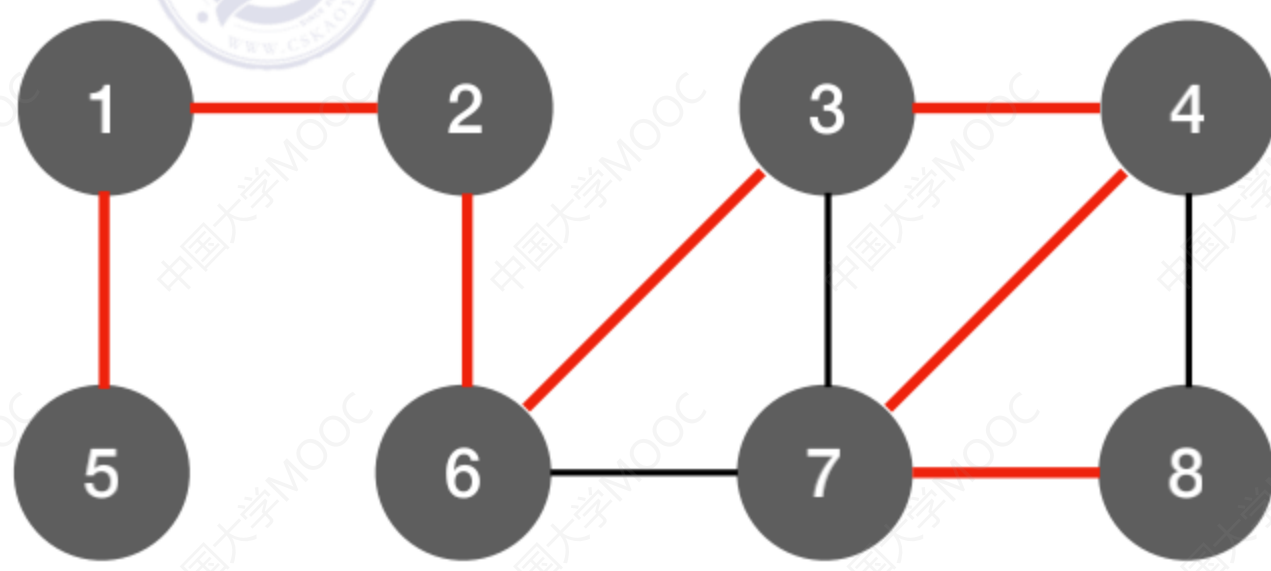
邻接表



广度优先生成树

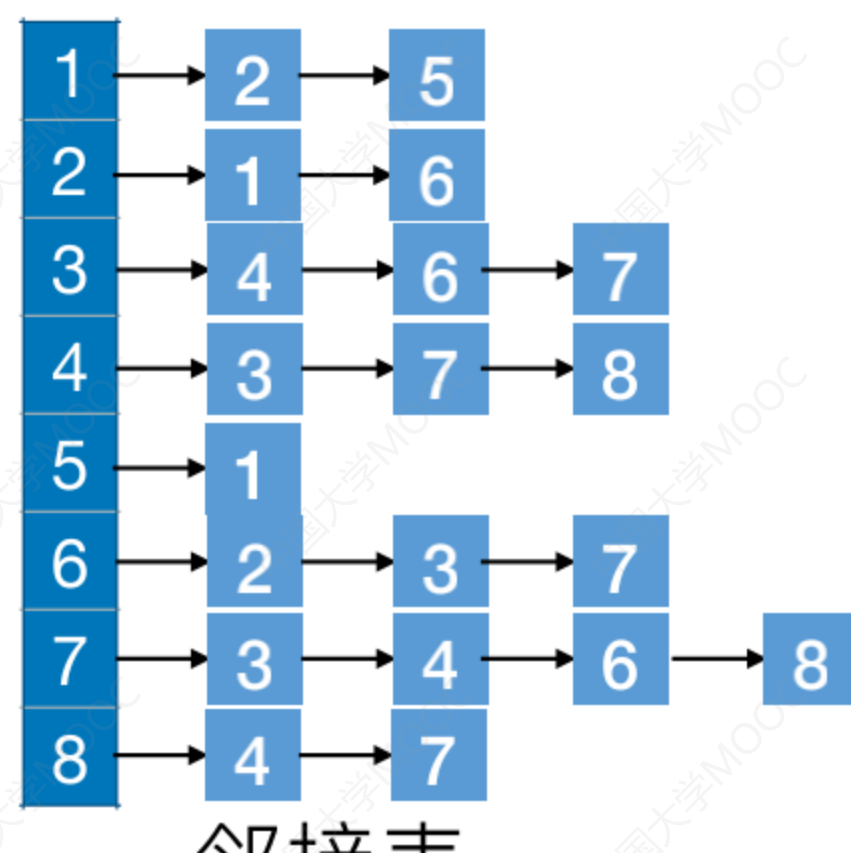
王道考研/CSKAOYAN.COM

深度优先生成树

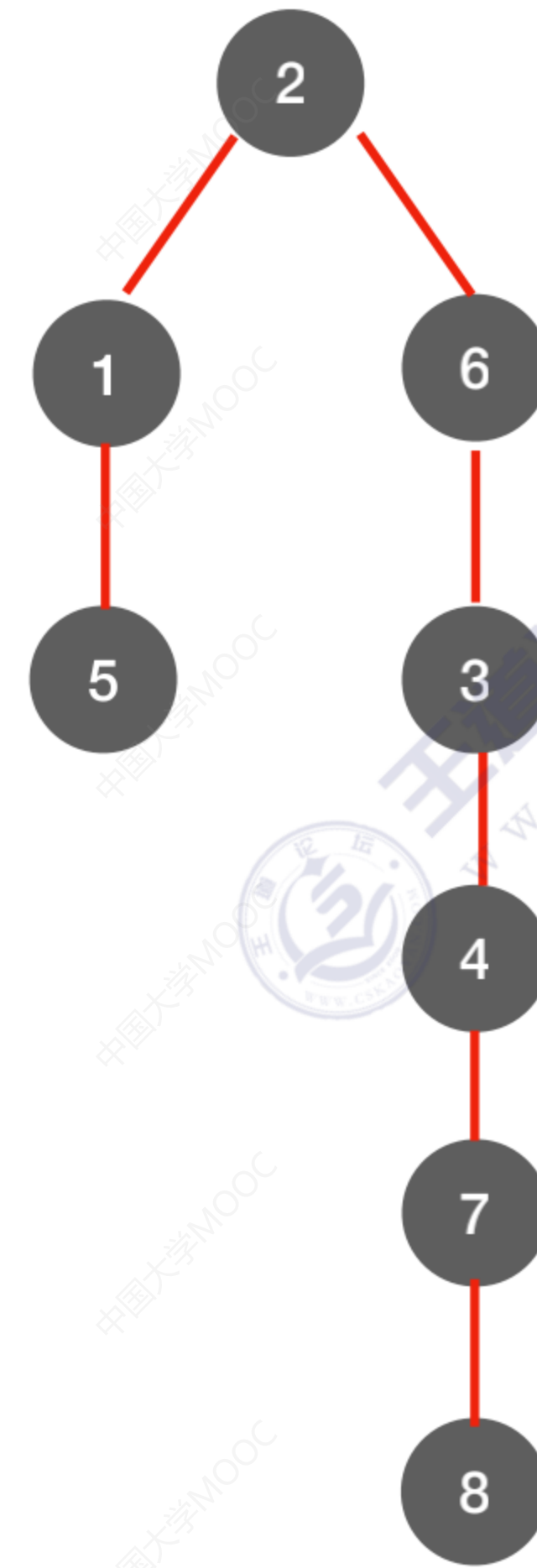


	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	0	0	1	0	0	0
2	1	0	0	0	0	1	0	0
3	0	0	0	1	0	1	1	0
4	0	0	1	0	0	0	1	1
5	1	0	0	0	0	0	0	0
6	0	1	1	0	0	0	1	0
7	0	0	1	1	0	1	0	1
8	0	0	0	1	0	0	1	0

邻接矩阵

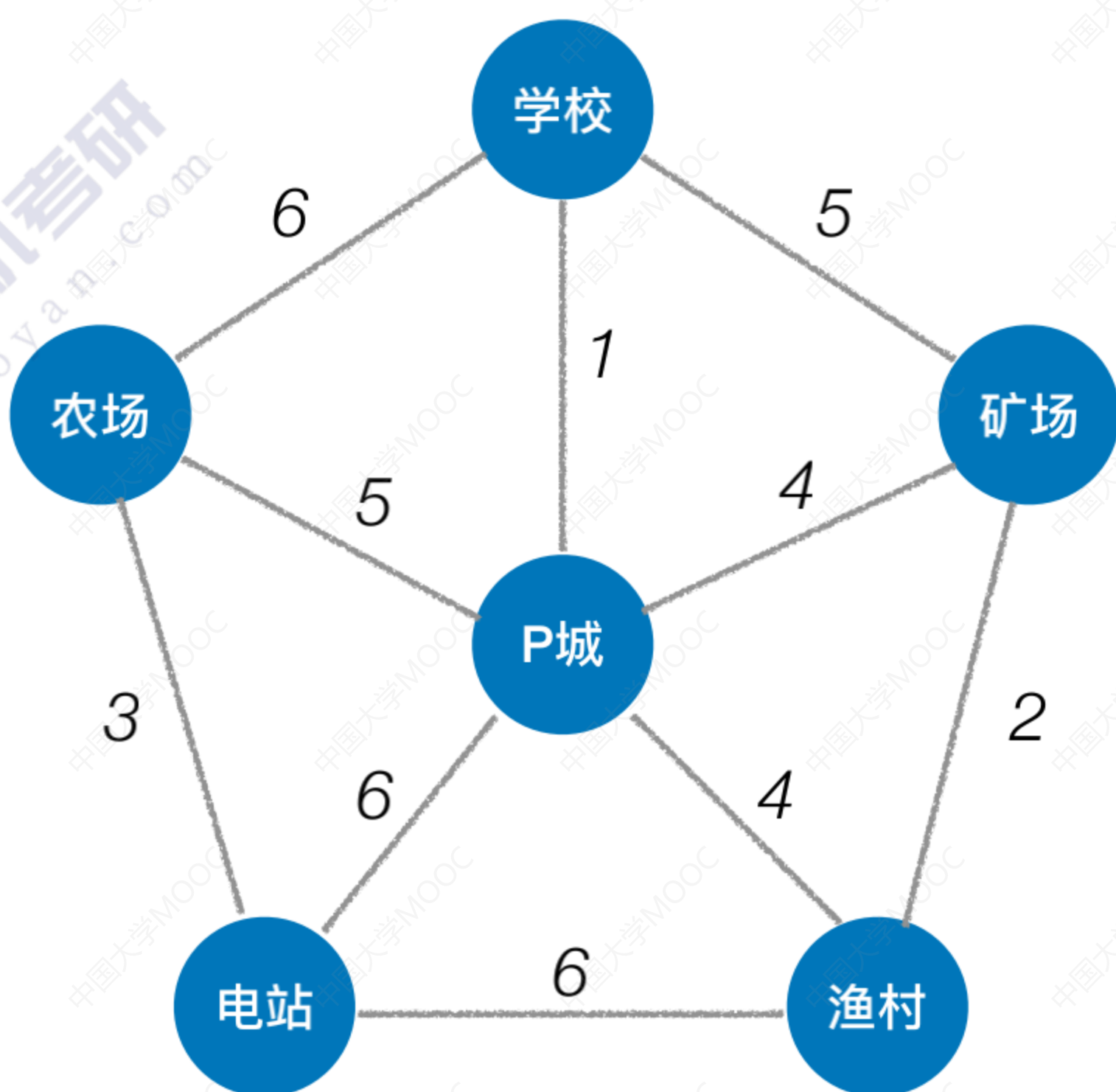


邻接表



王道考研/CSKAOYAN.COM

最小生成树 (最小代价树)



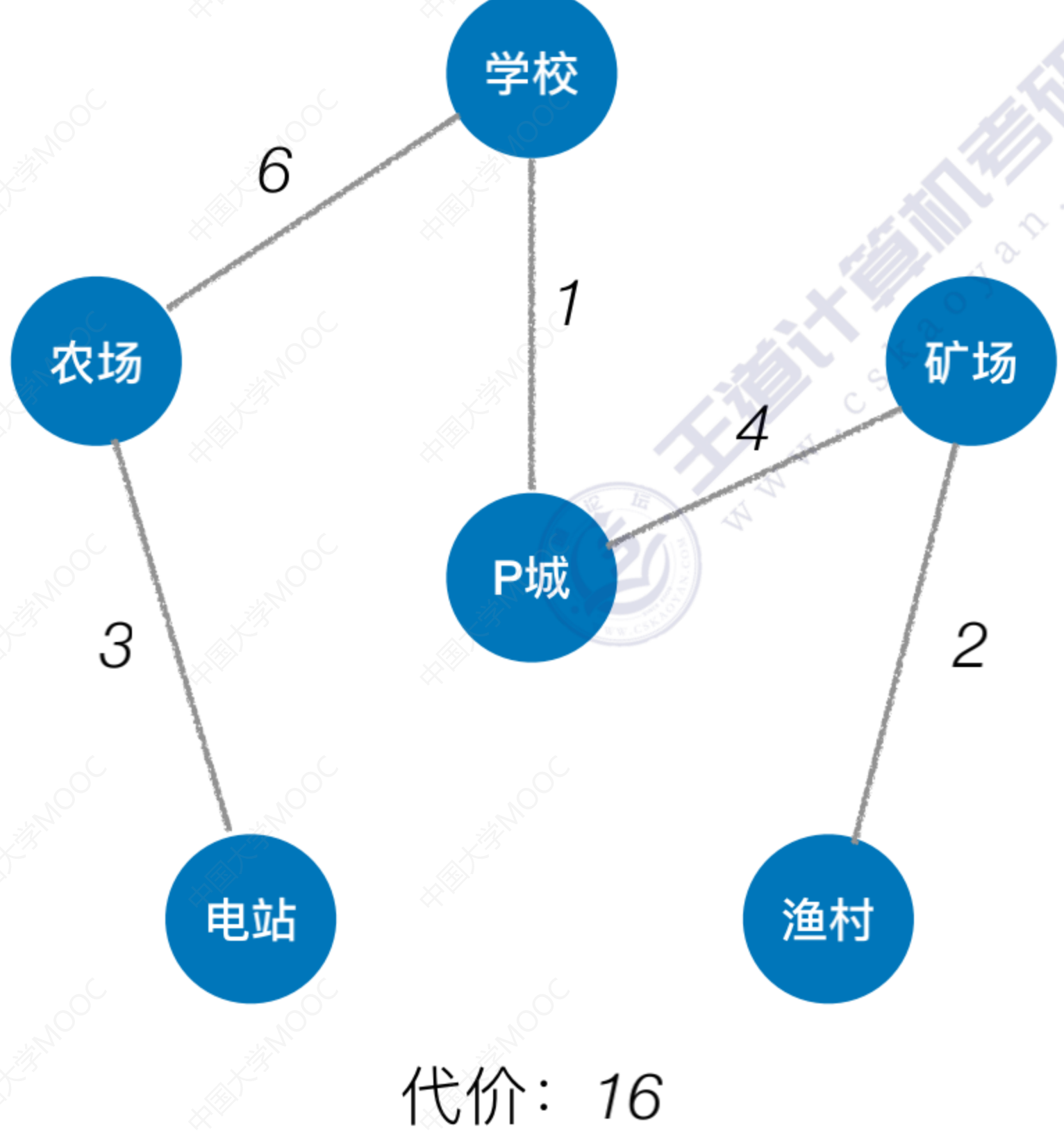
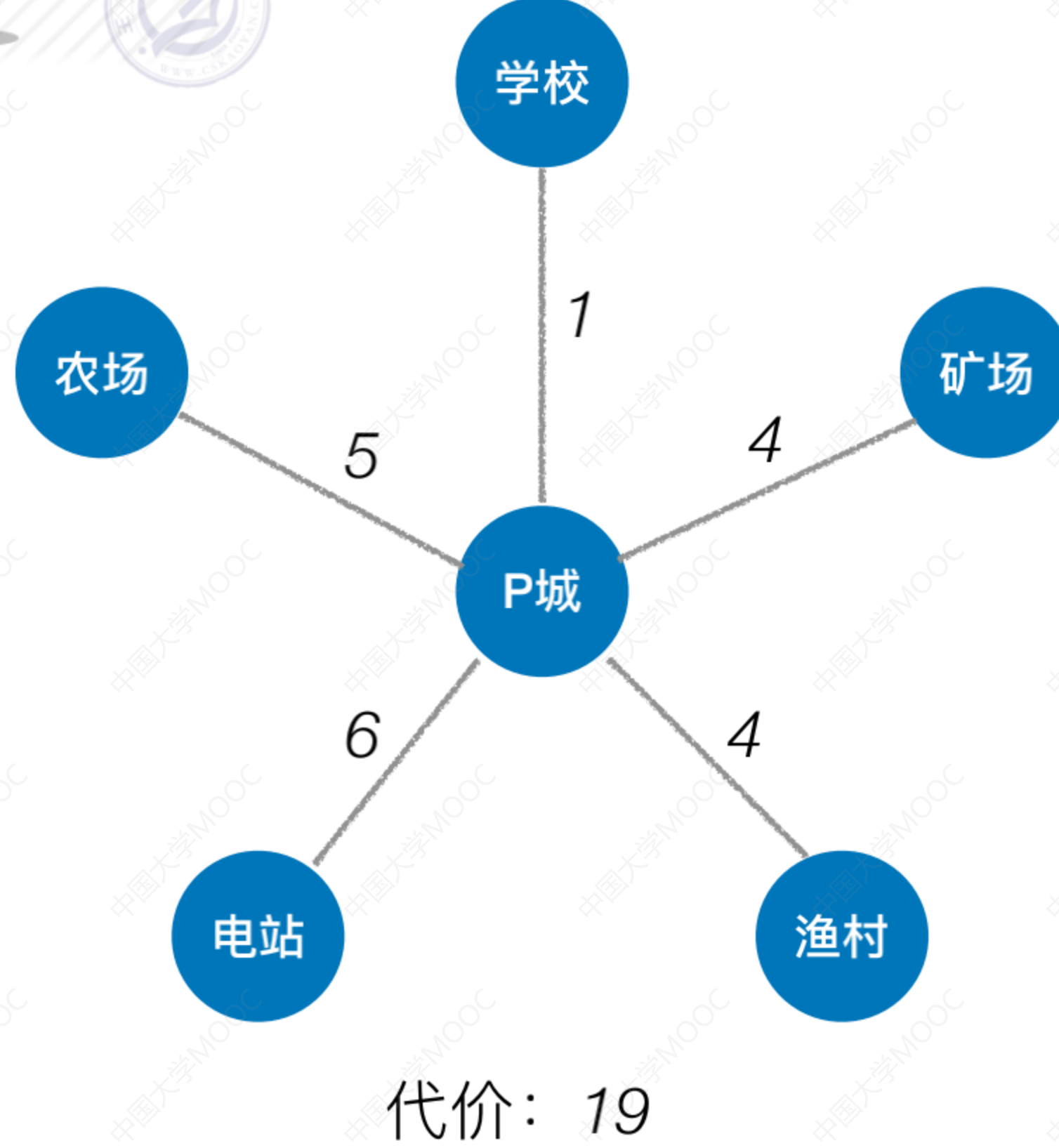
道路规划要求：所有地方都连通，且成本尽可能的低

王道考研/CSKAOYAN.COM



还有没有更便宜的修路方案...?

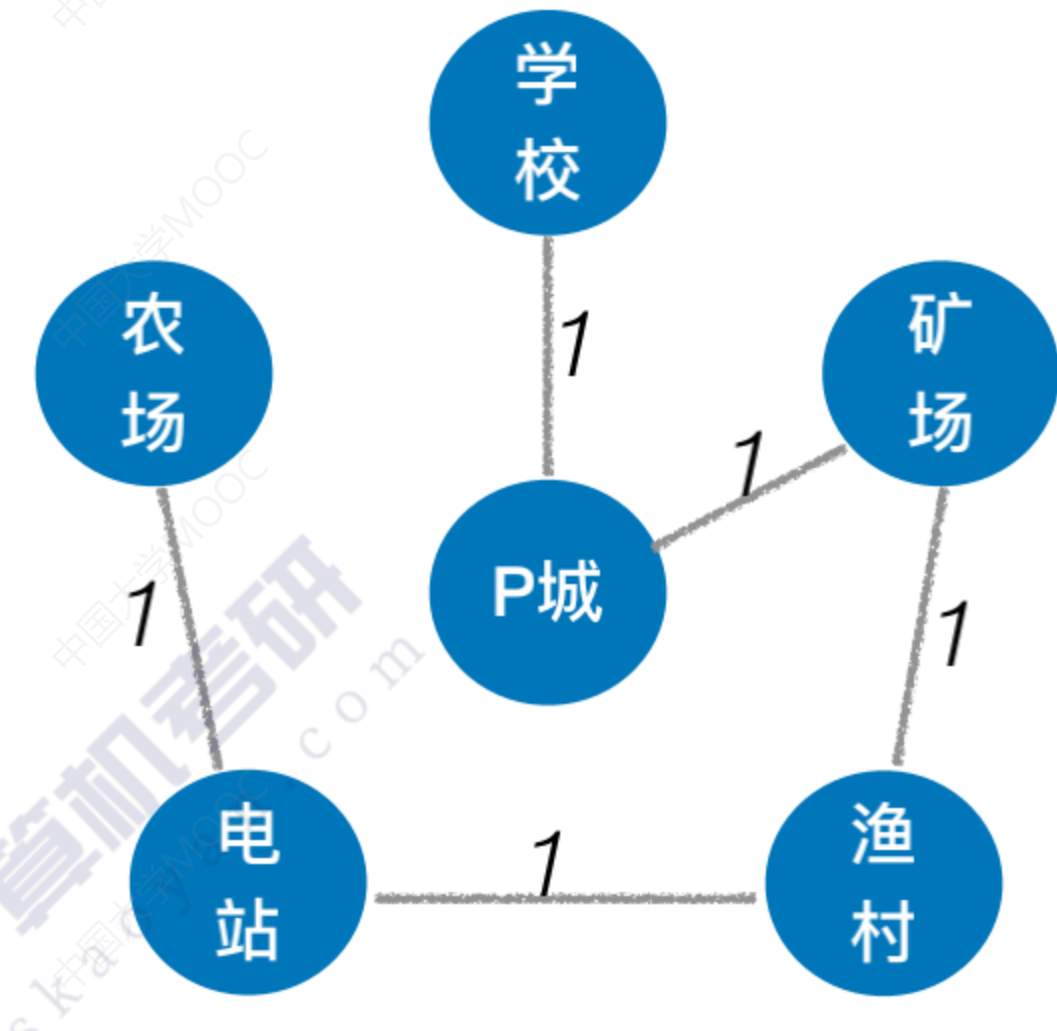
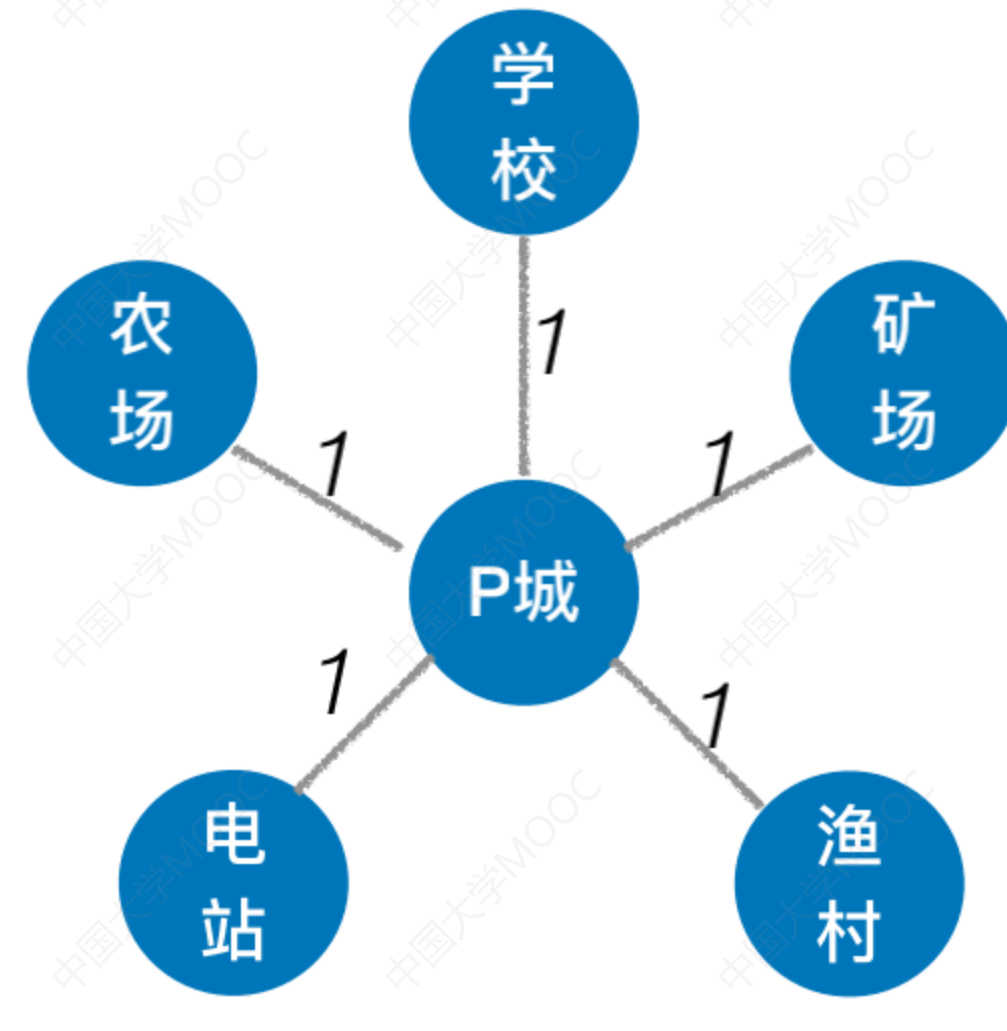
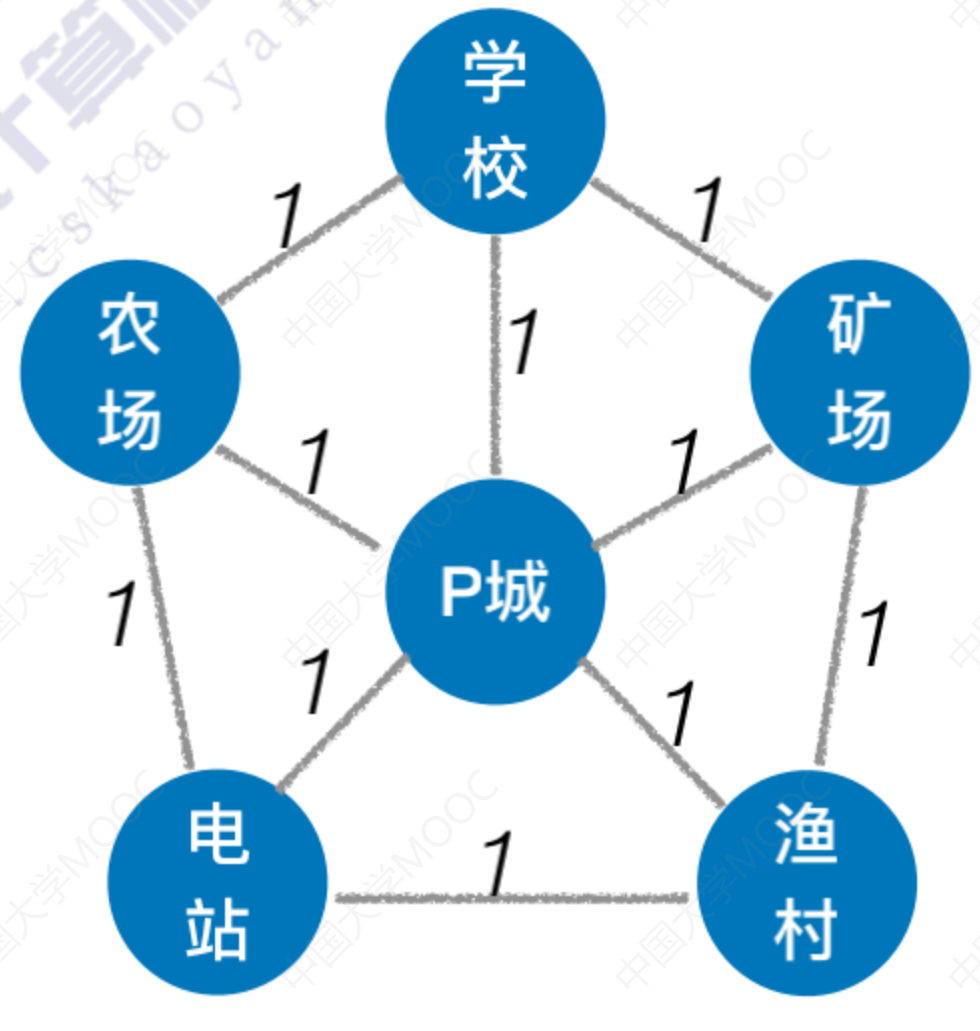
最小生成树 (最小代价树)



王道考研/CSKAOYAN.COM

最小生成树 (最小代价树)

对于一个带权连通无向图 $G = (V, E)$, 生成树不同, 每棵树的权 (即树中所有边上的权值之和) 也可能不同。设 R 为 G 的所有生成树的集合, 若 T 为 R 中边的权值之和最小的生成树, 则 T 称为 G 的最小生成树 (Minimum-Spanning-Tree, MST)。

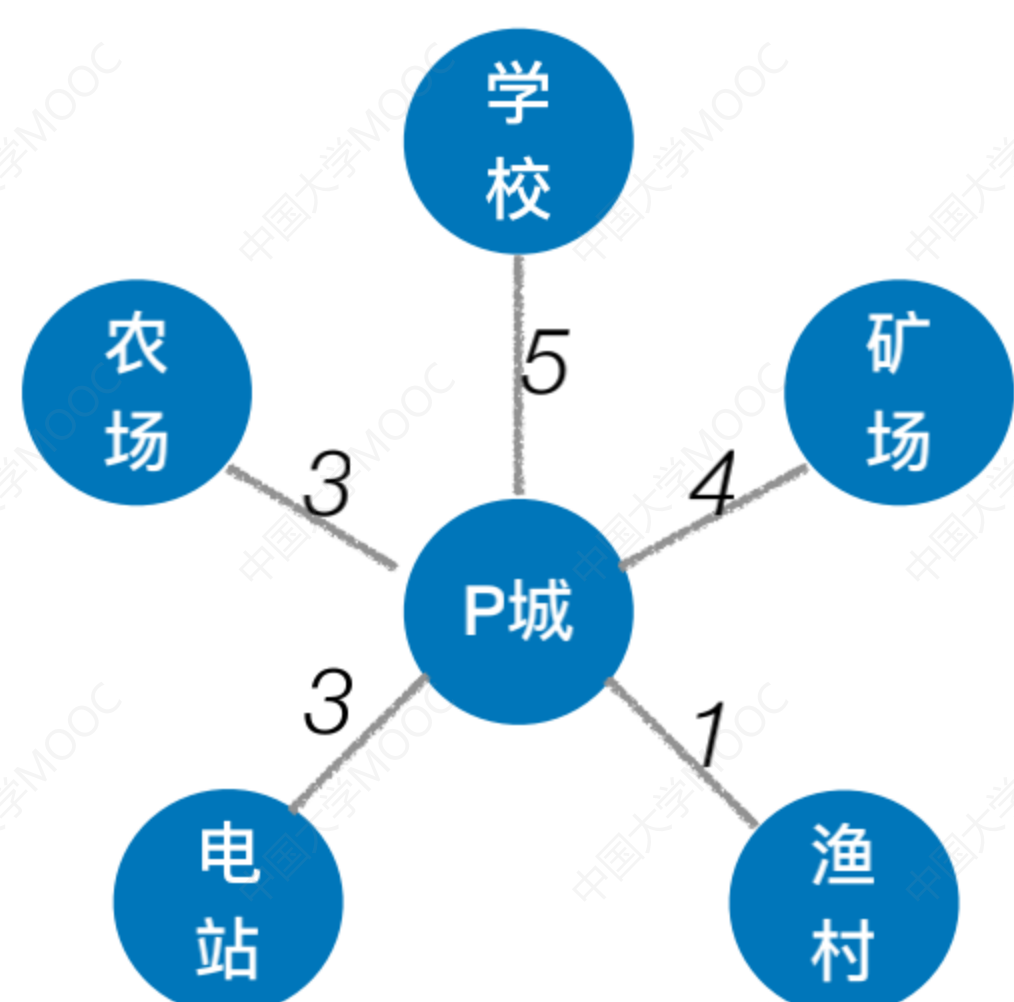


- 最小生成树可能有多个, 但边的权值之和总是唯一且最小的
- 最小生成树的边数 = 顶点数 - 1。砍掉一条则不连通, 增加一条边则会出现回路

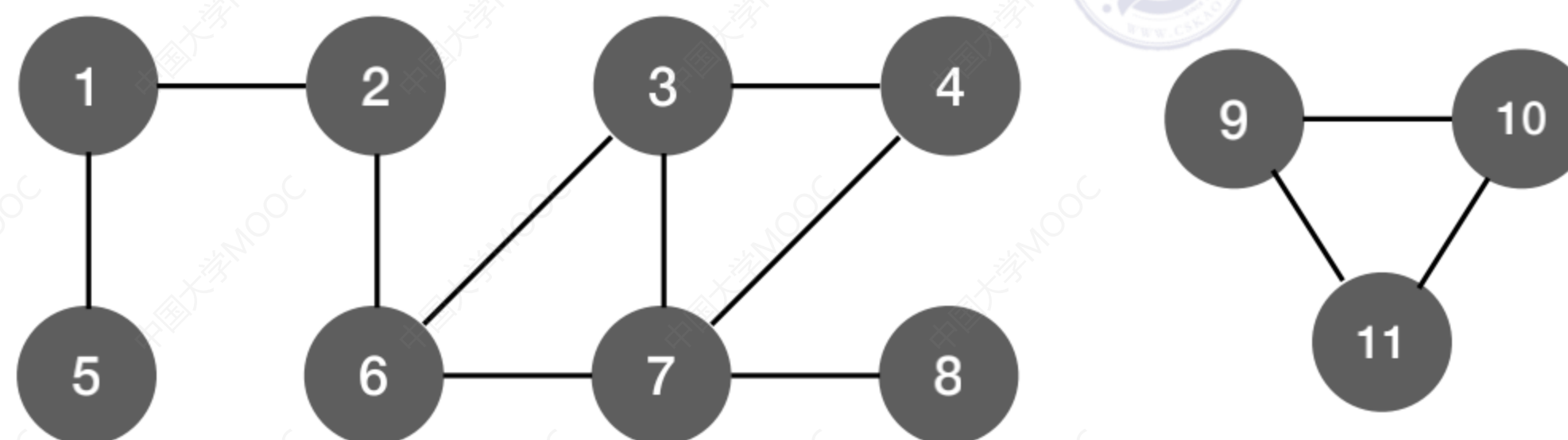
王道考研/CSKAOYAN.COM

最小生成树（最小代价树）

对于一个带权连通无向图 $G = (V, E)$ ，生成树不同，每棵树的权（即树中所有边上的权值之和）也可能不同。设 R 为 G 的所有生成树的集合，若 T 为 R 中边的权值之和最小的生成树，则 T 称为 G 的最小生成树（Minimum-Spanning-Tree, MST）。



- 如果一个连通图本身就是一棵树，则其最小生成树就是它本身
- 只有连通图才有生成树，非连通图只有生成森林



王道考研/CSKAOYAN.COM

最小生成树（最小代价树）

对于一个带权连通无向图 $G = (V, E)$ ，生成树不同，每棵树的权（即树中所有边上的权值之和）也可能不同。设 R 为 G 的所有生成树的集合，若 T 为 R 中边的权值之和最小的生成树，则 T 称为 G 的最小生成树（Minimum-Spanning-Tree, MST）。

- 最小生成树可能有多个，但边的权值之和总是唯一且最小的
- 最小生成树的边数 = 顶点数 - 1。砍掉一条则不连通，增加一条边则会出现回路
- 如果一个连通图本身就是一棵树，则其最小生成树就是它本身
- 只有连通图才有生成树，非连通图只有生成森林



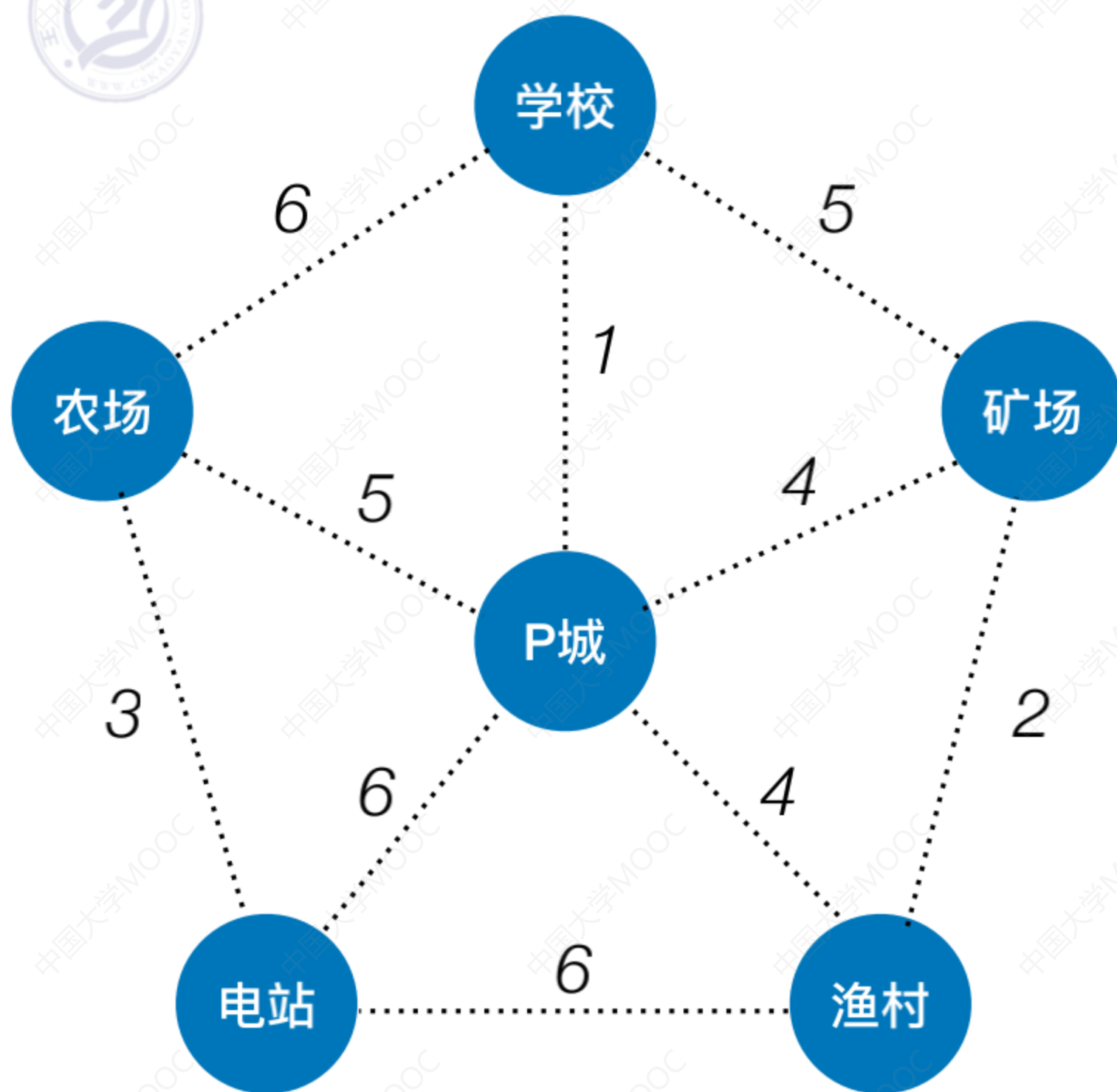
求最小生成树

Prim 算法

Kruskal 算法

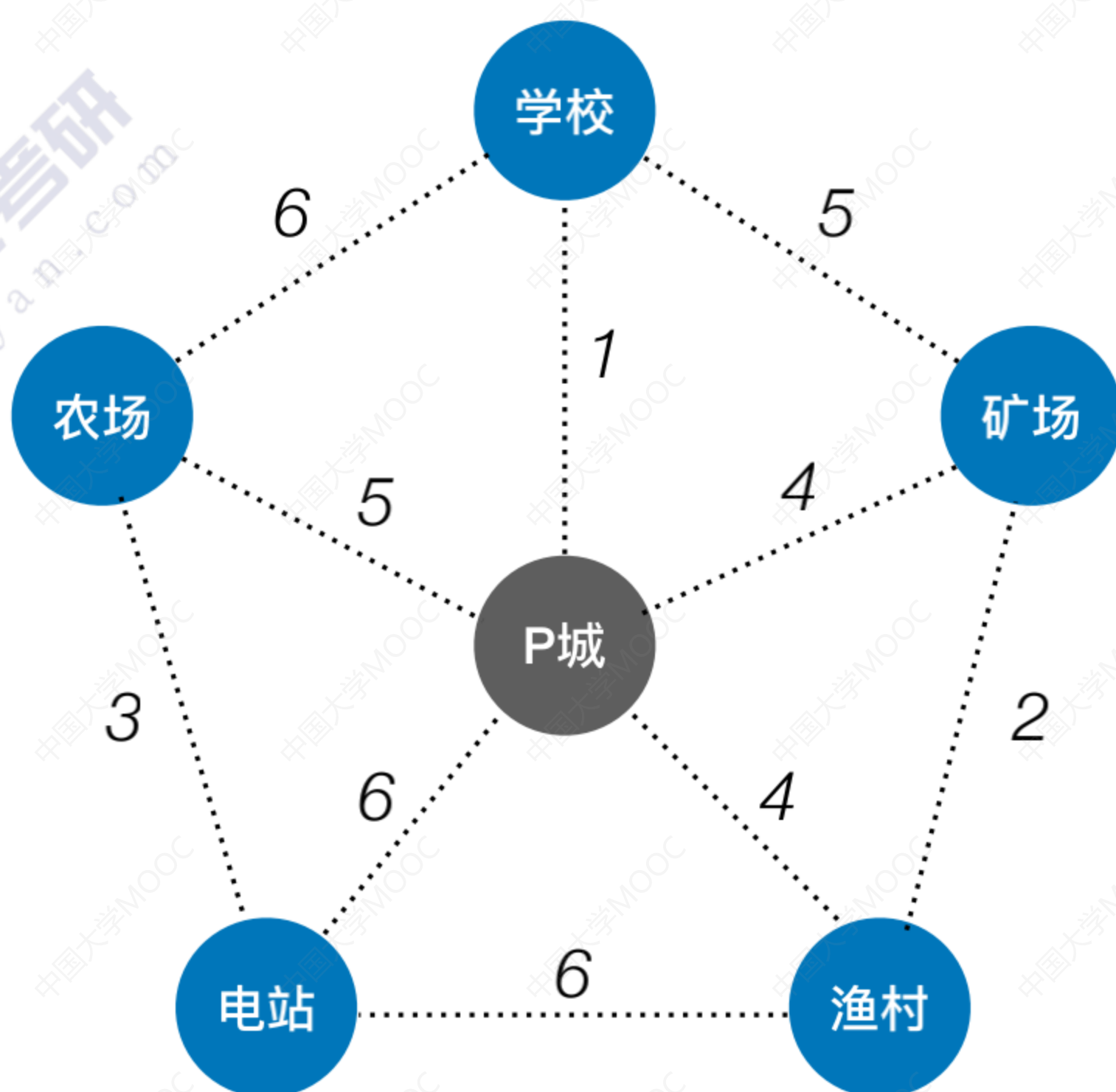
王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)



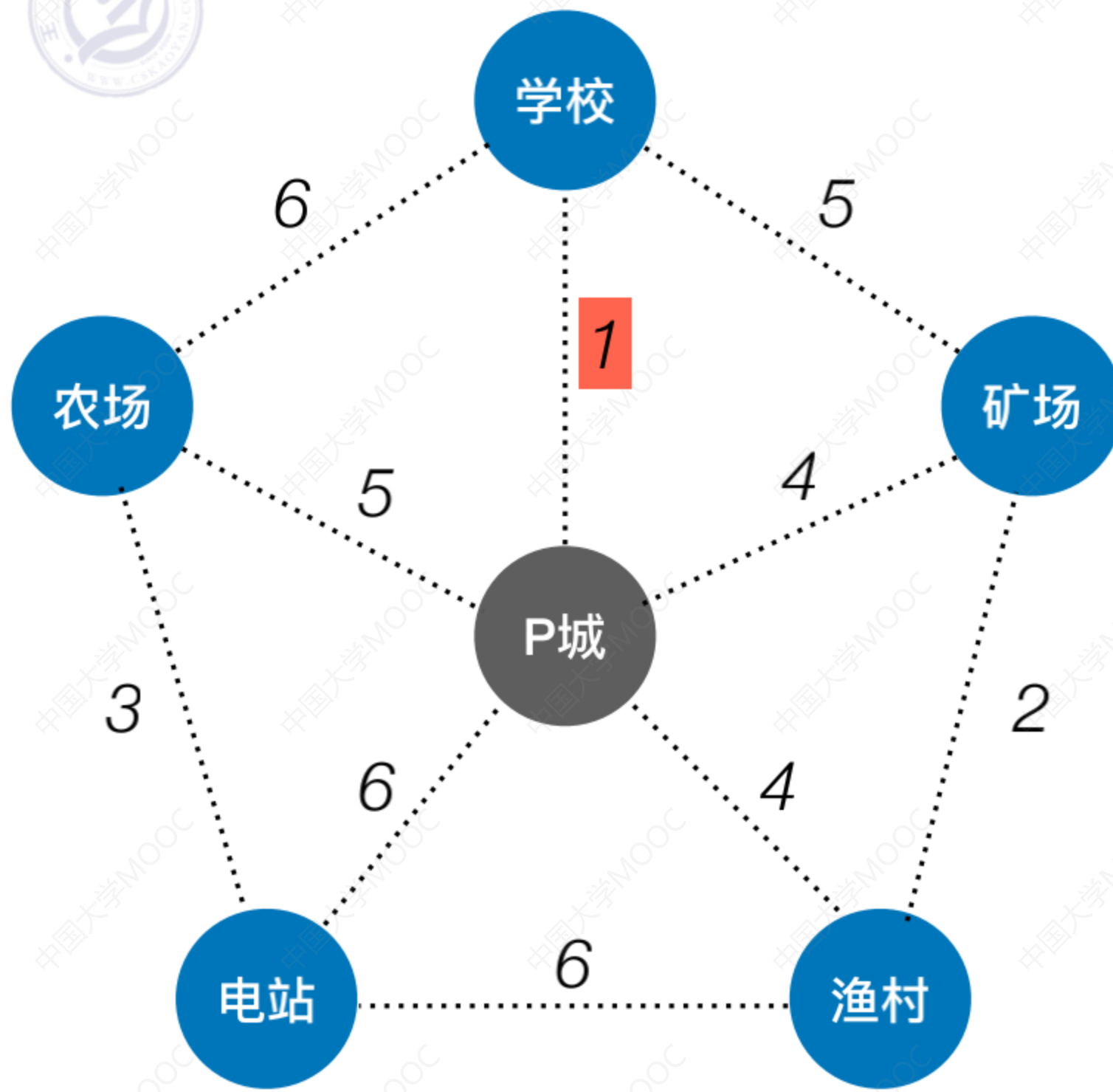
Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

Prim 算法 (普里姆)

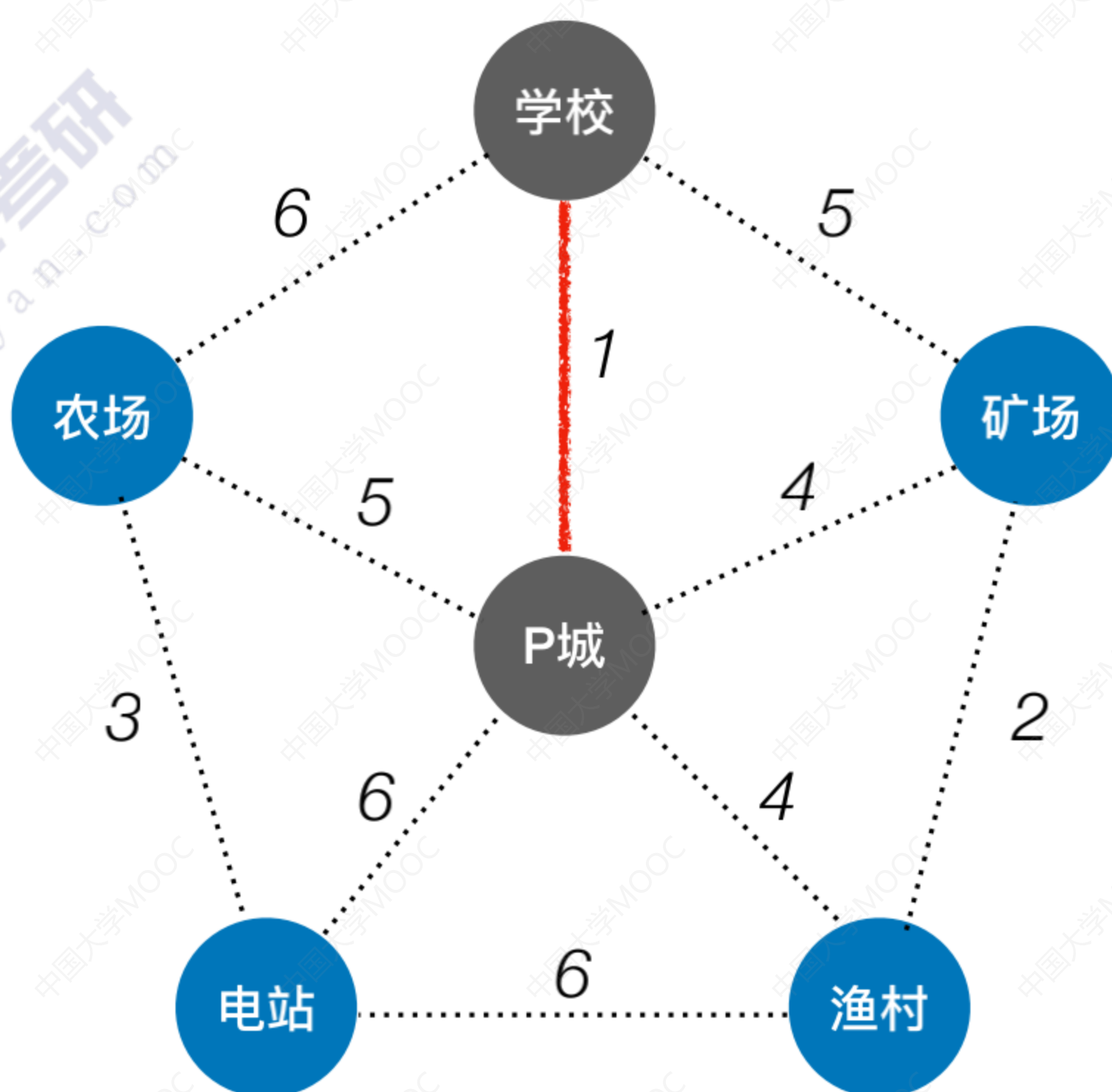


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

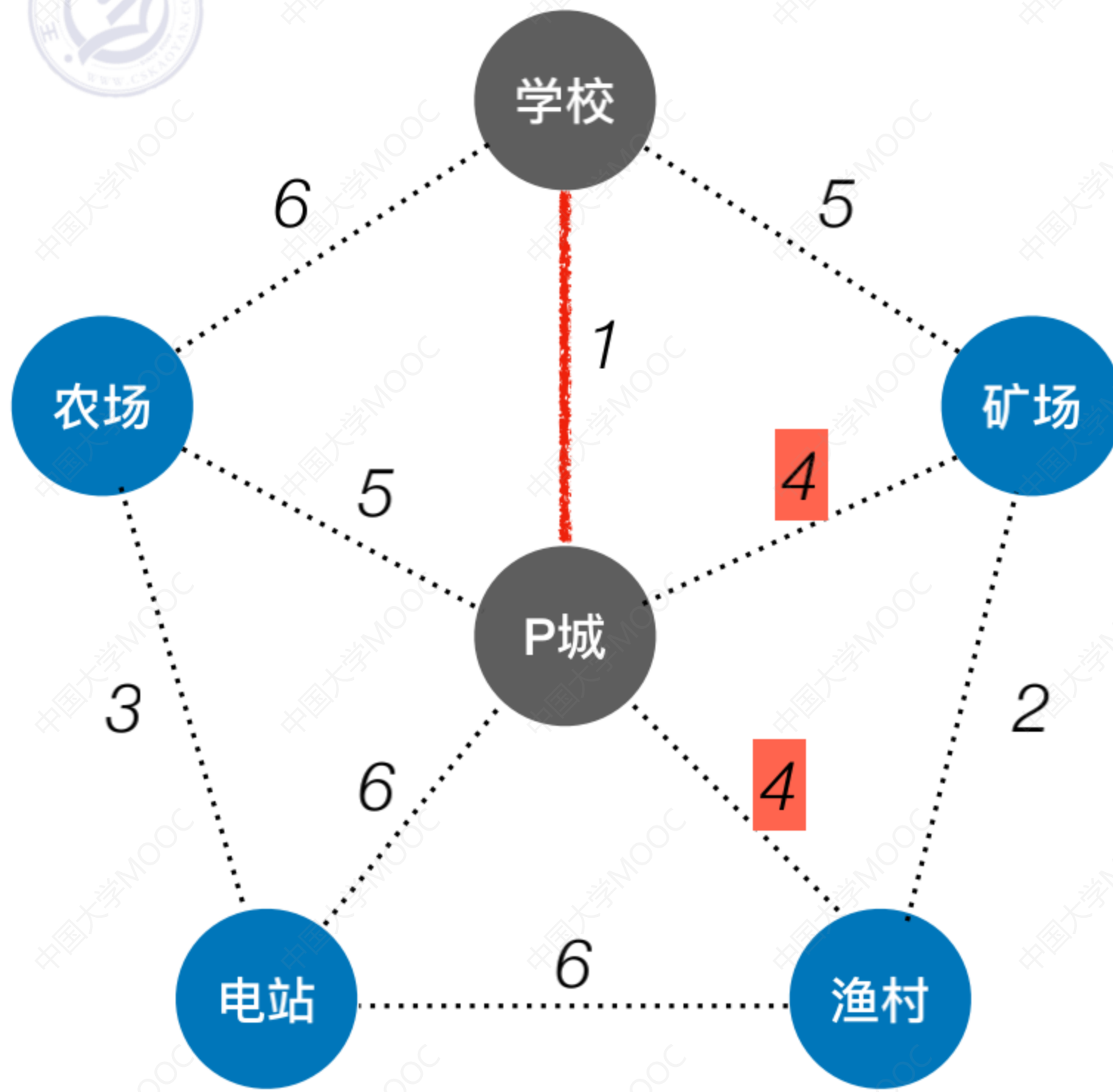


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

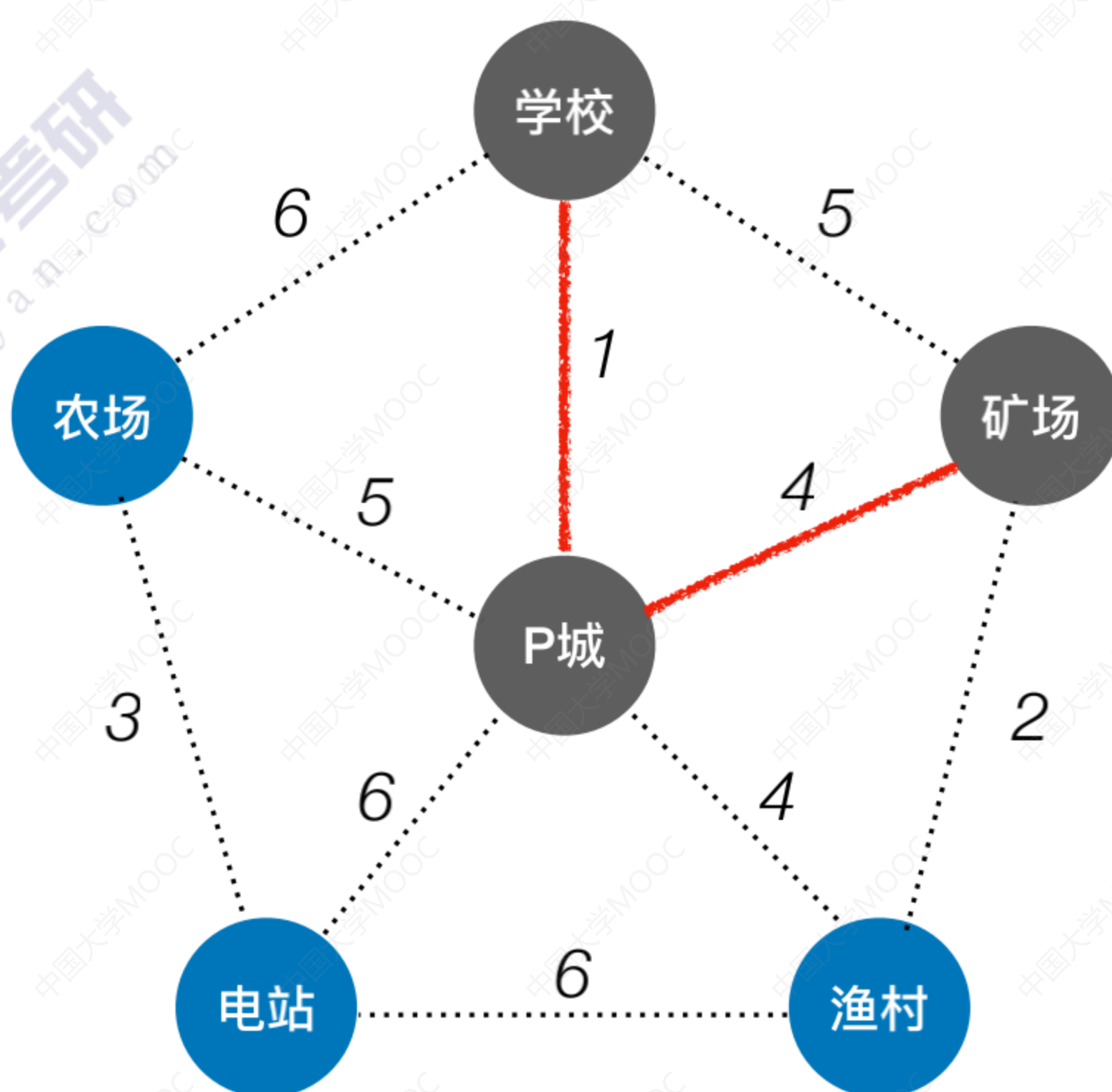


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

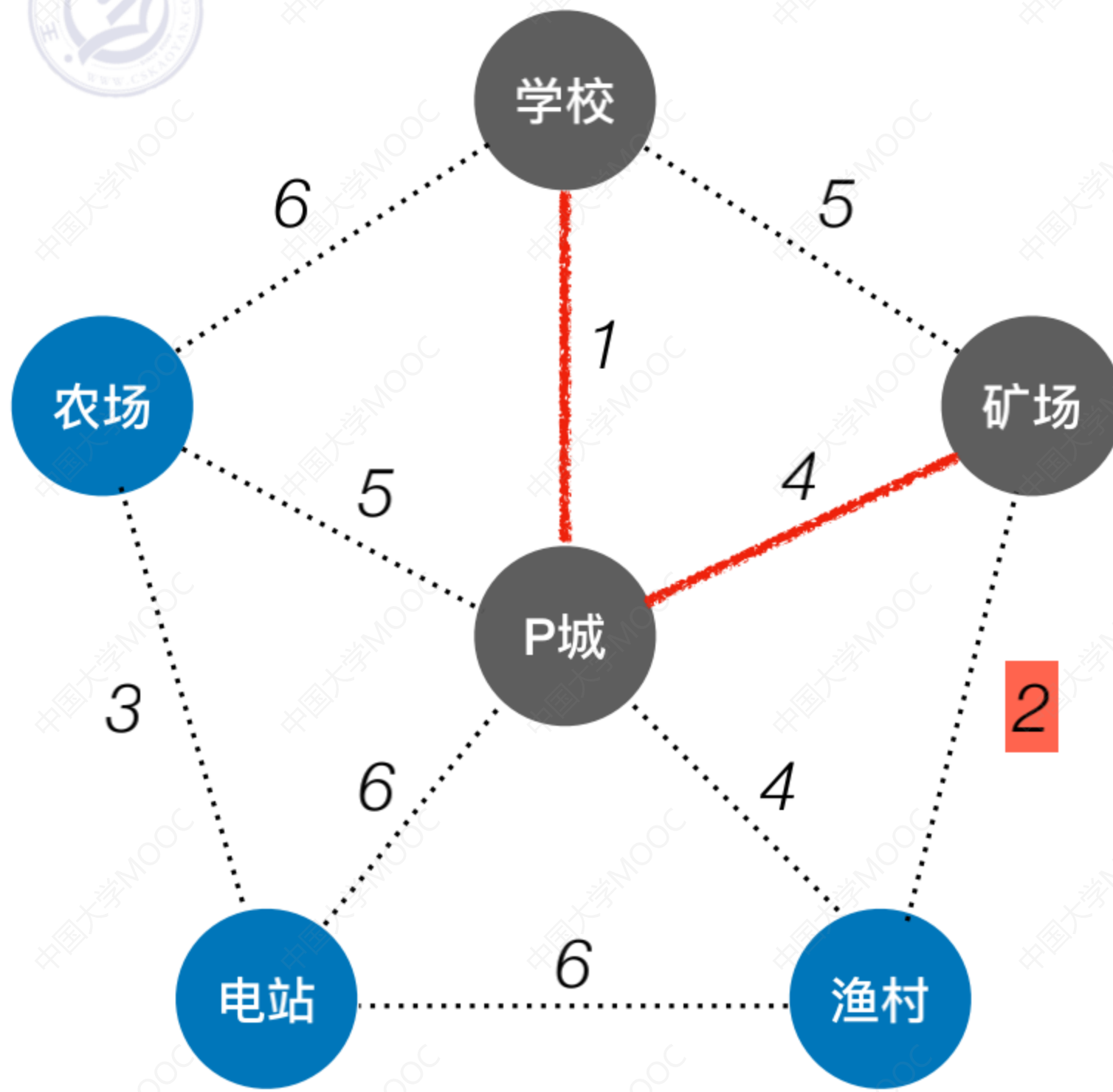


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

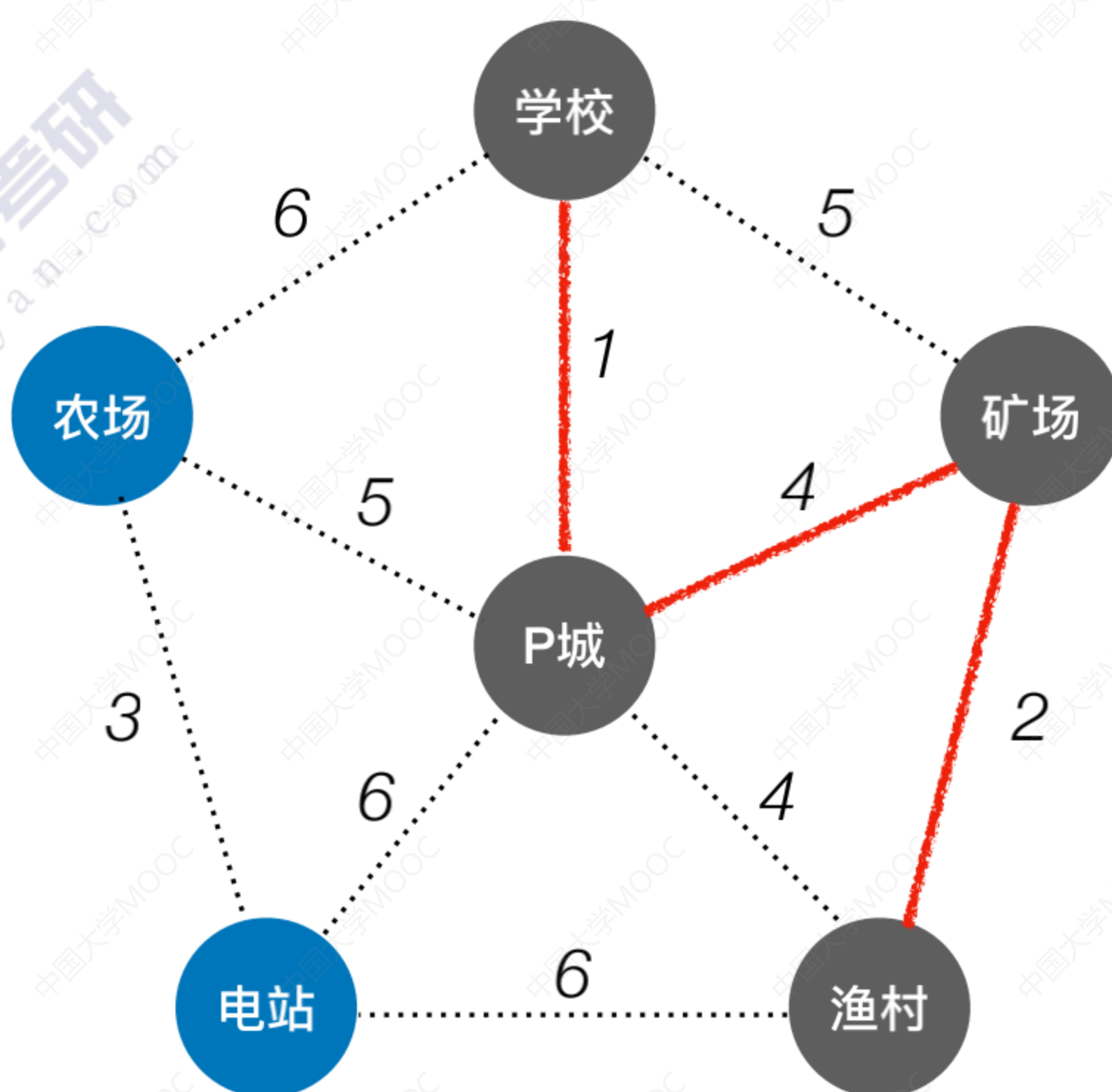


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

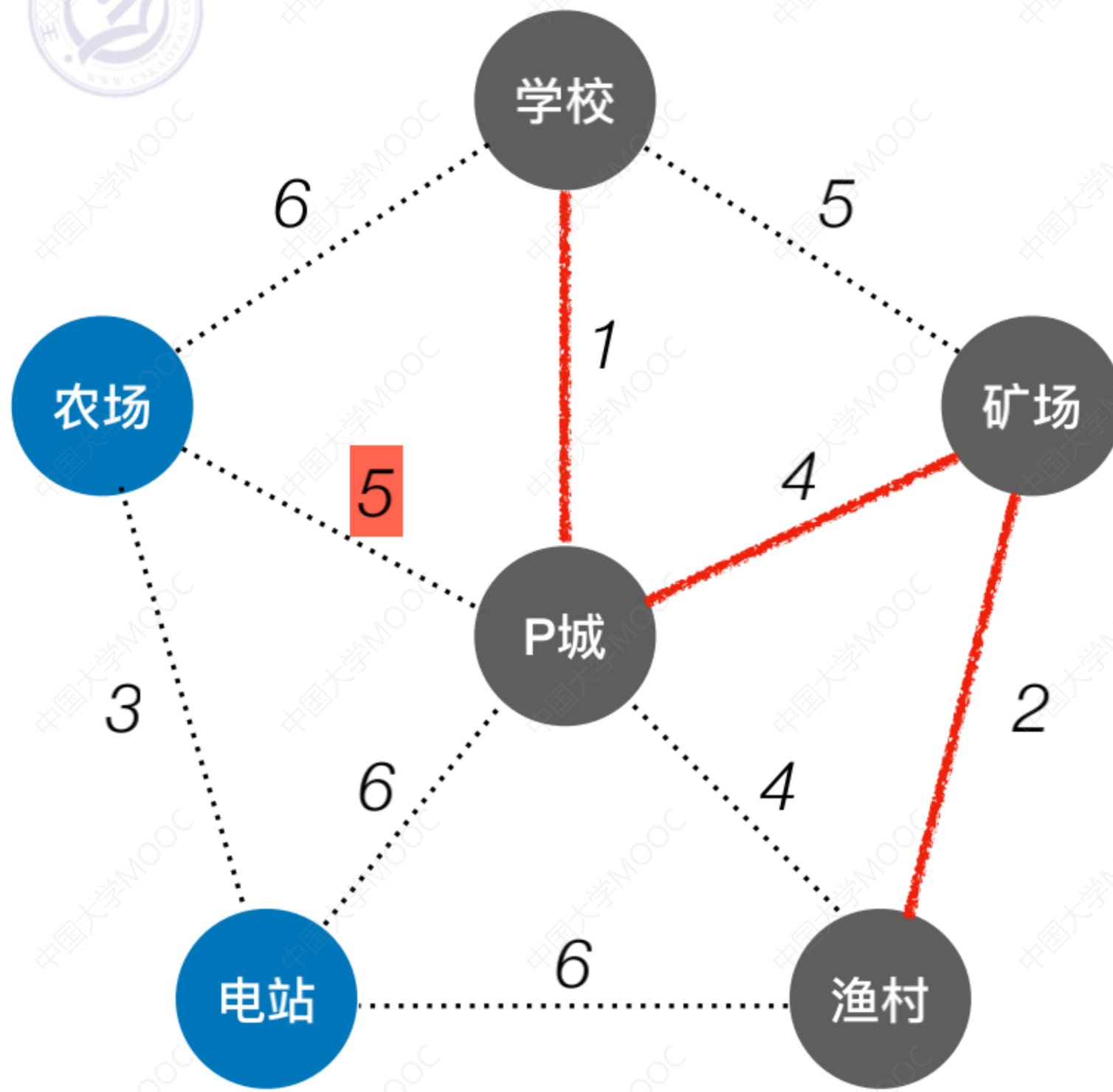


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

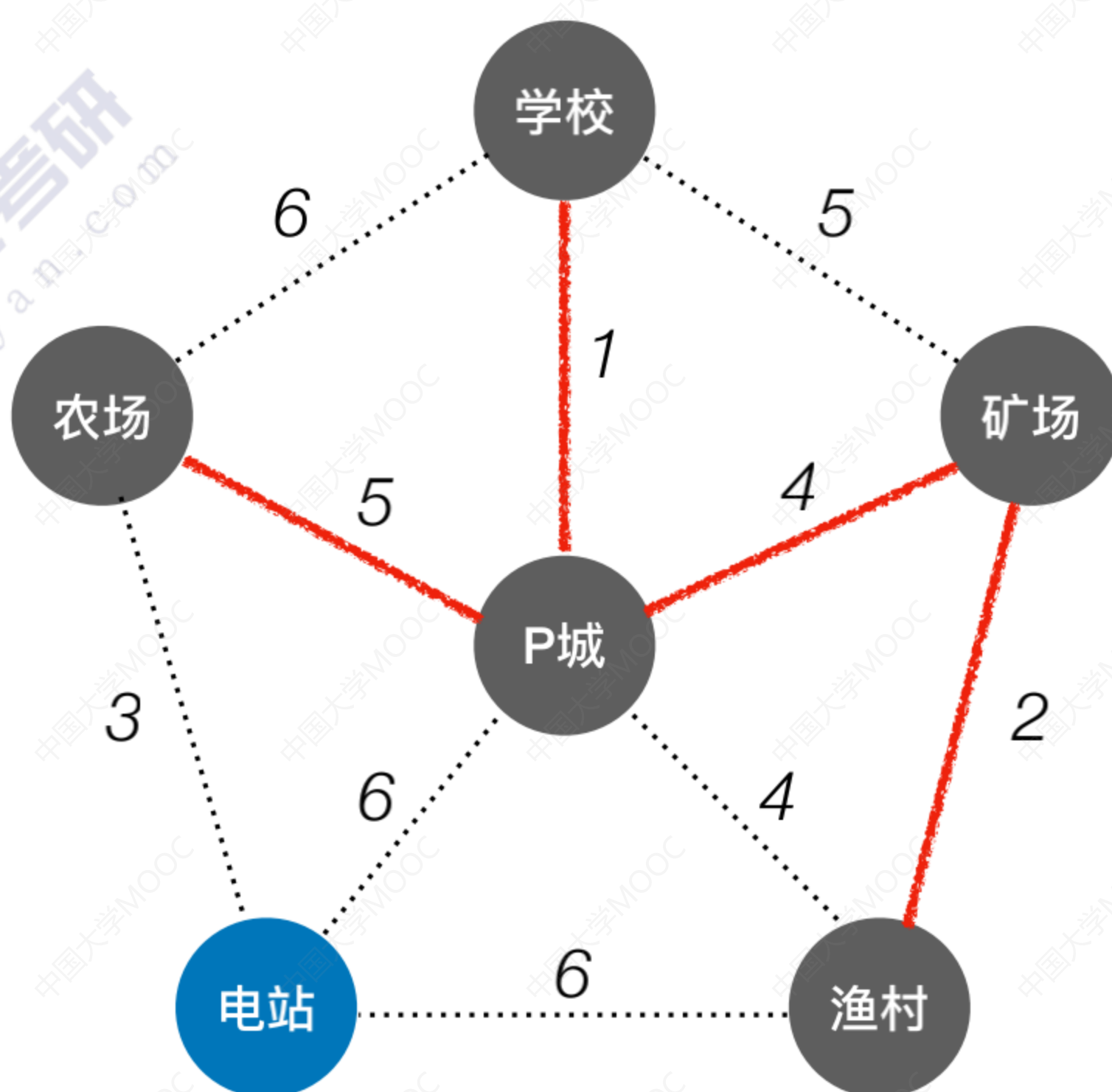


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

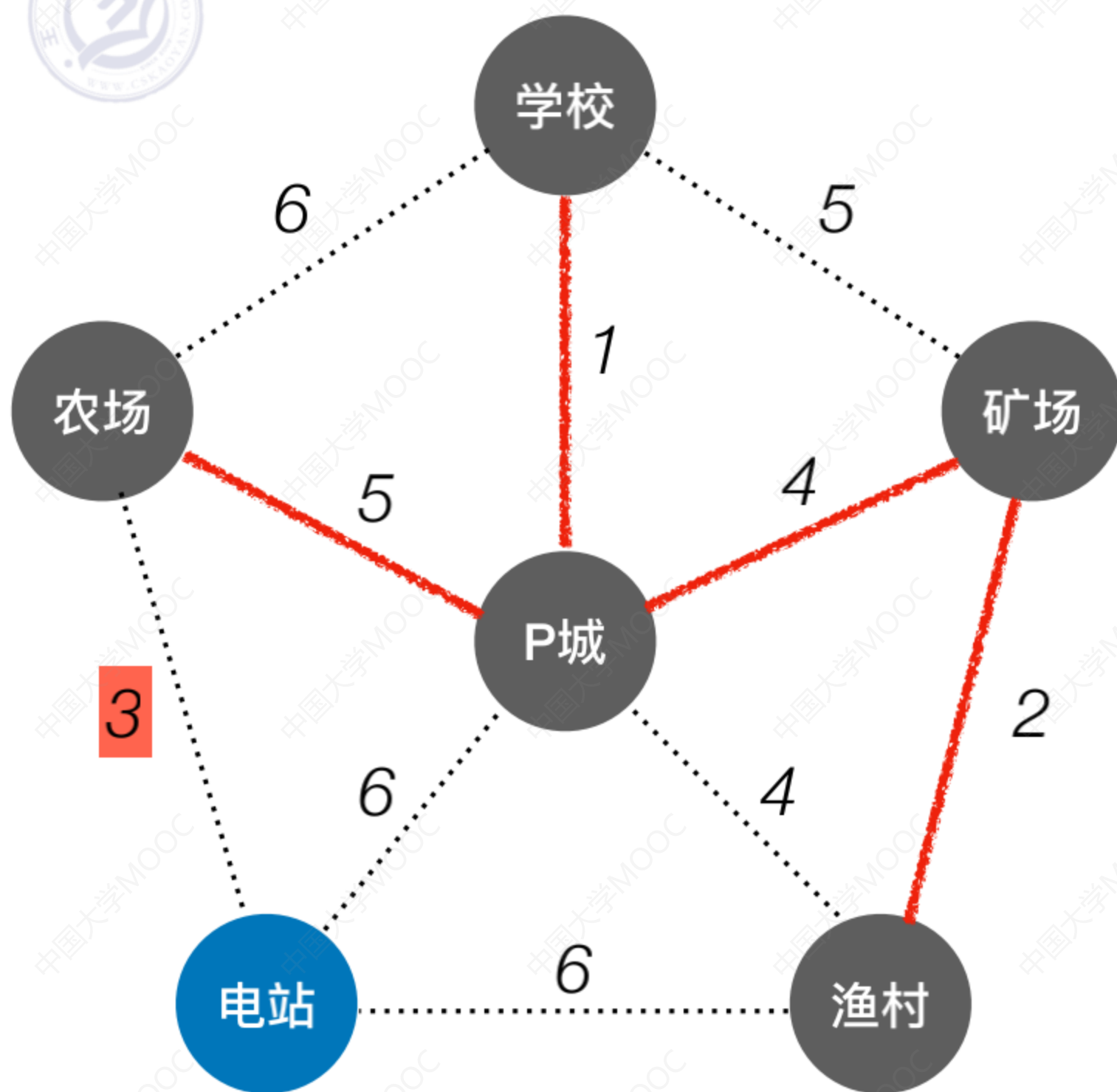


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

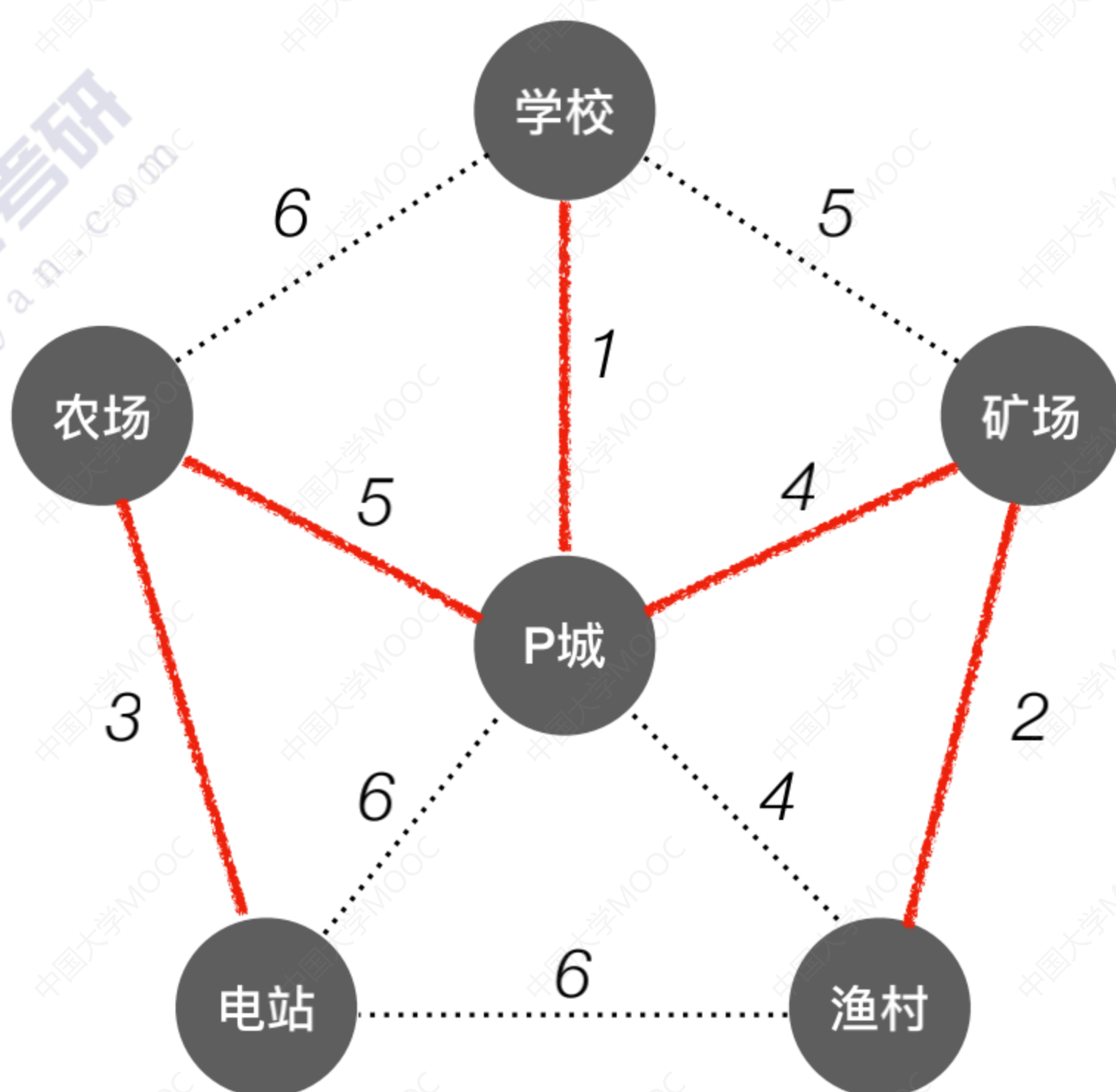
王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)



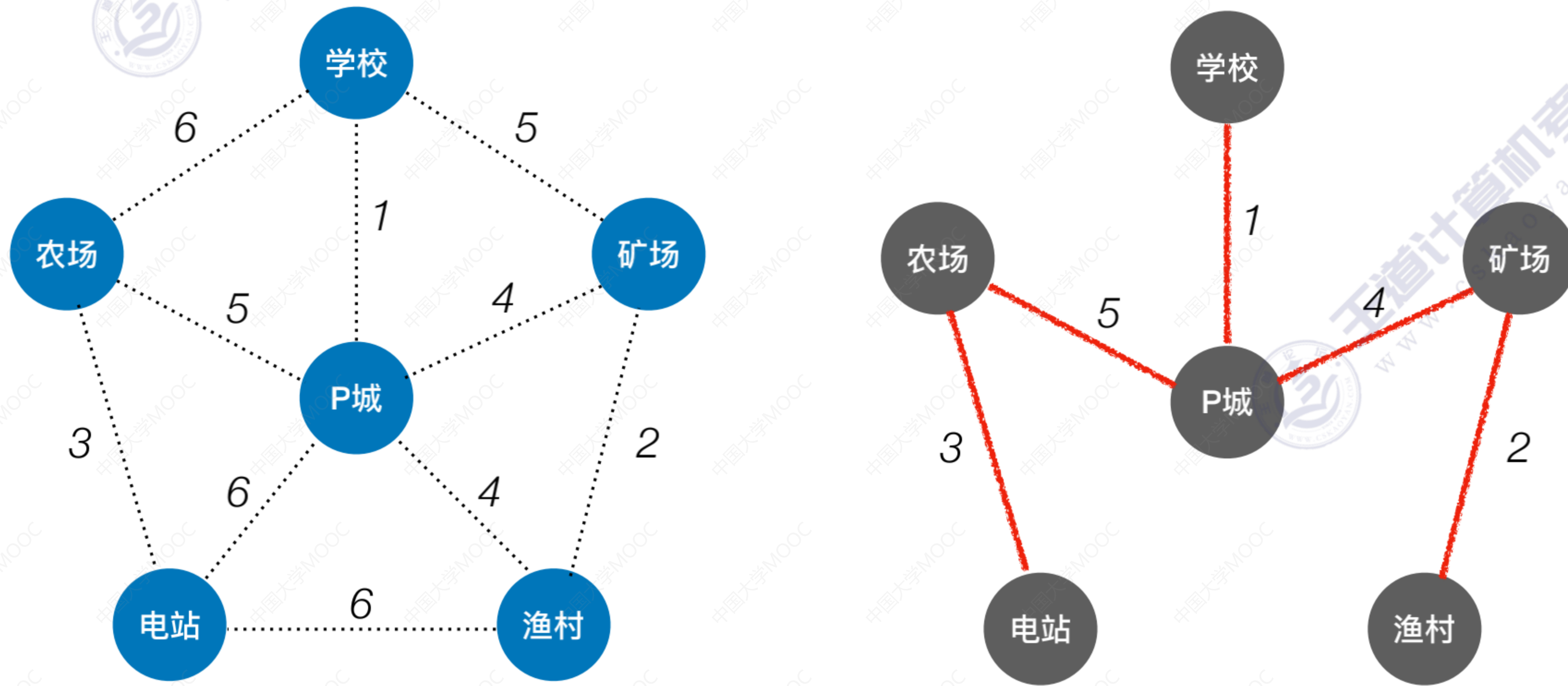
Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

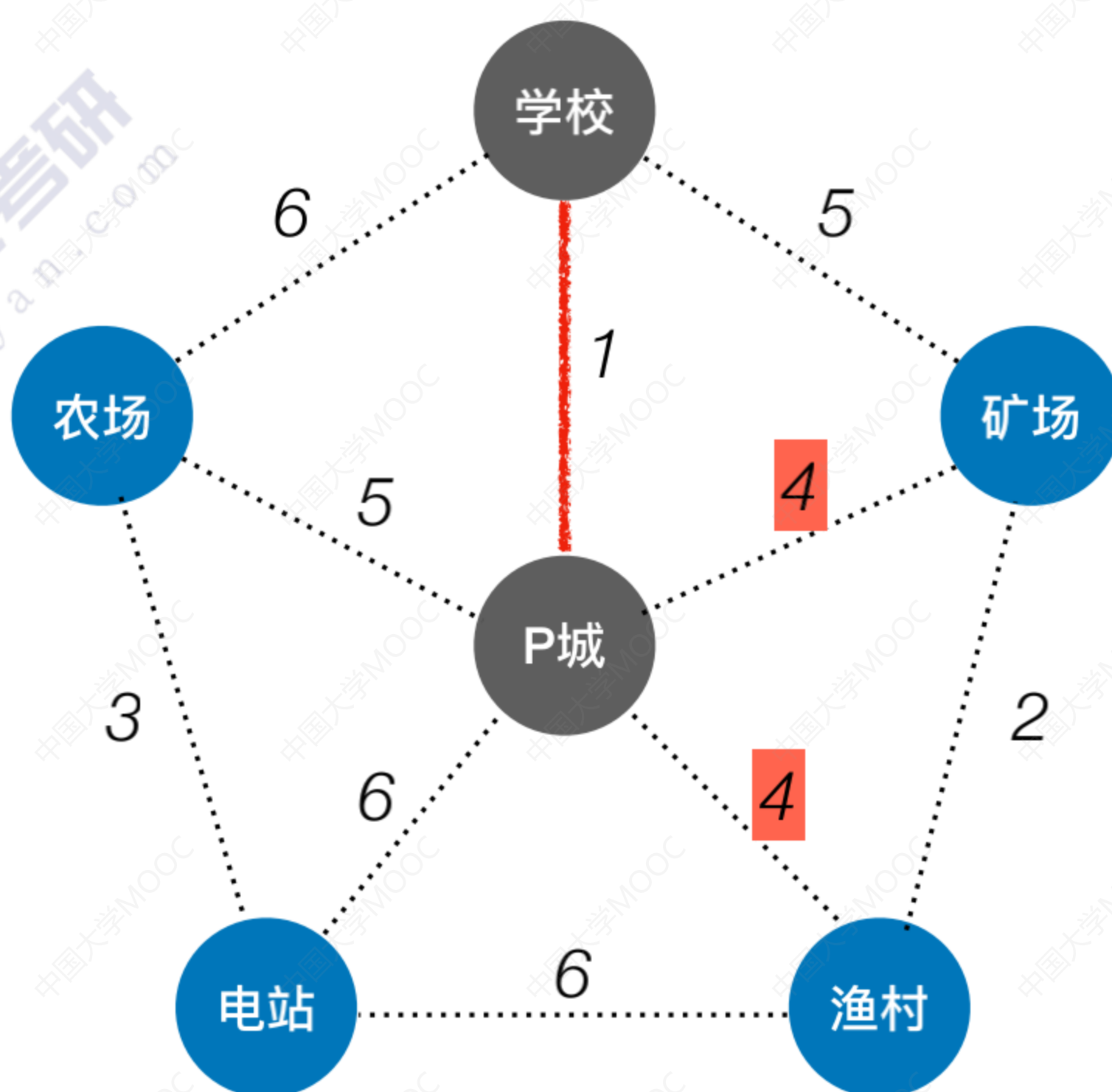
Prim 算法 (普里姆)



最小代价: 15

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

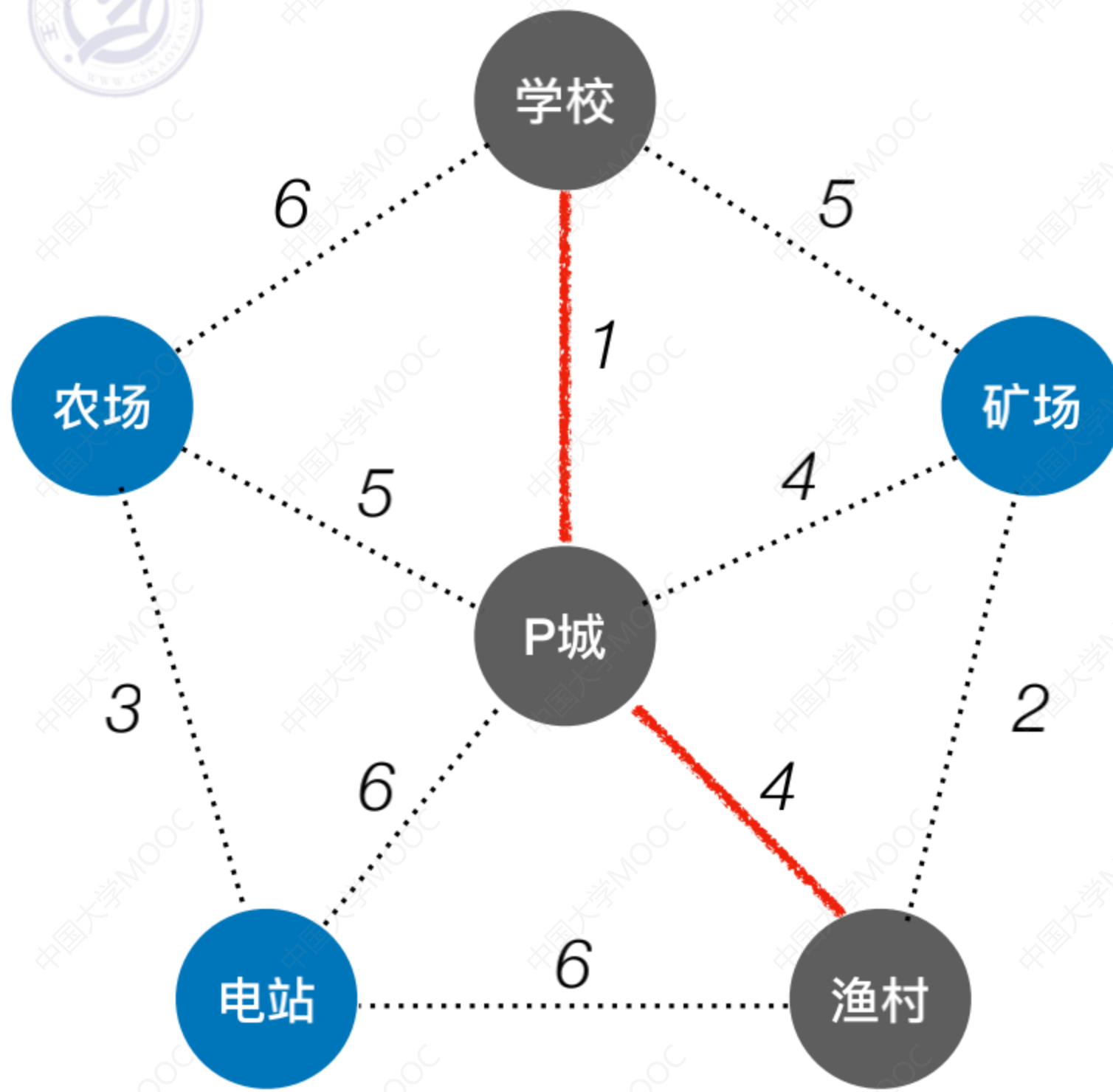


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

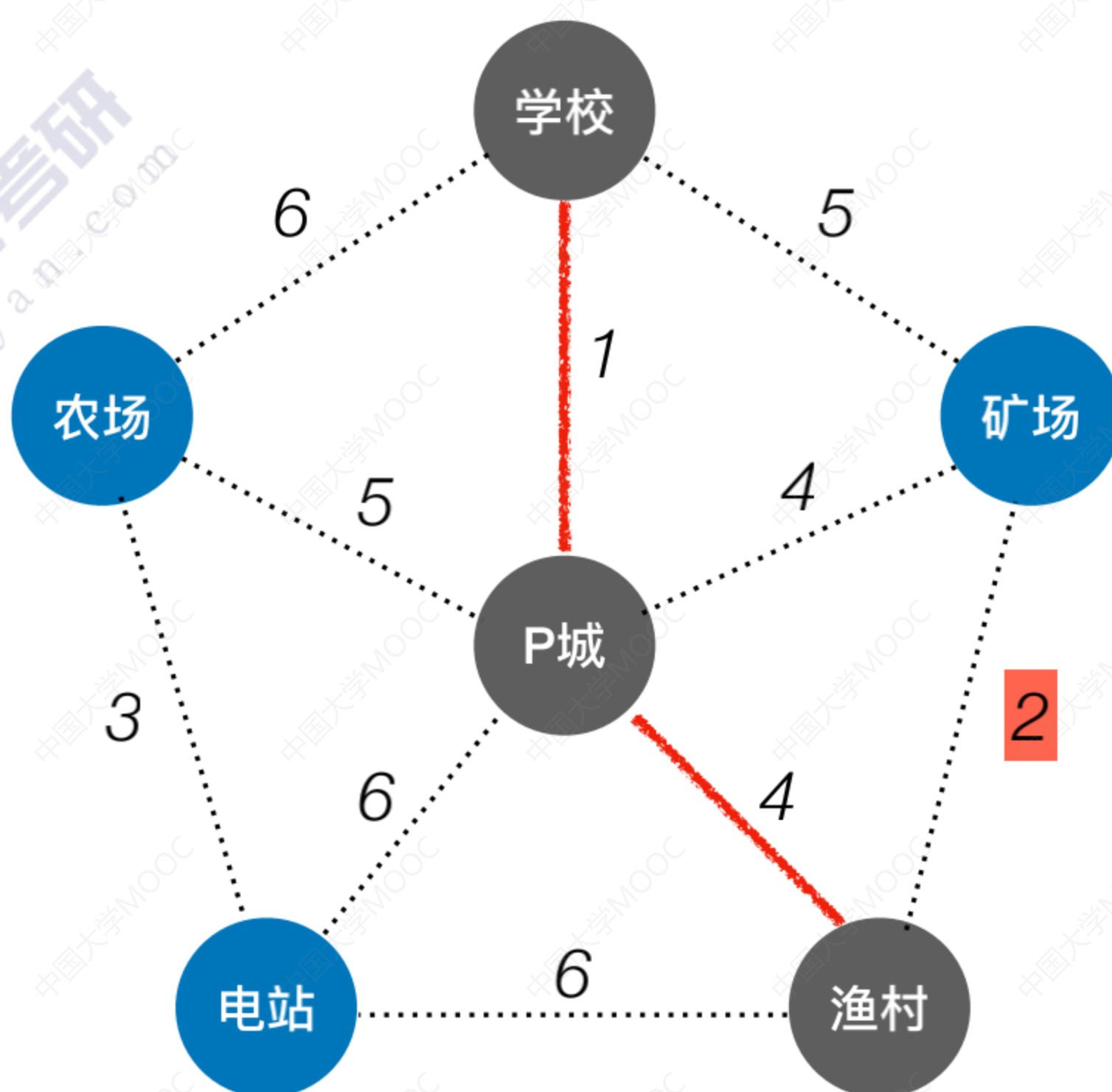


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

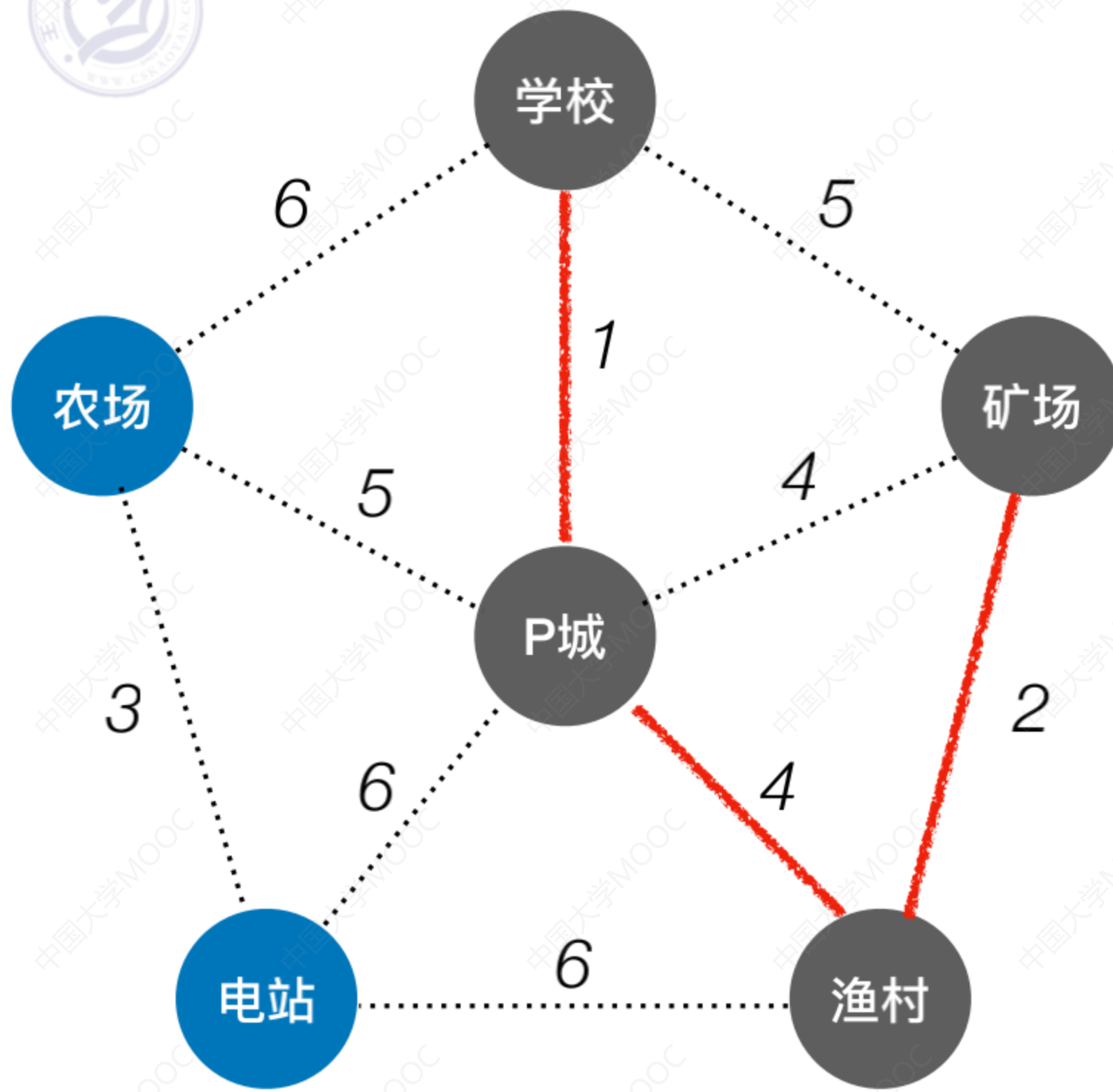


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

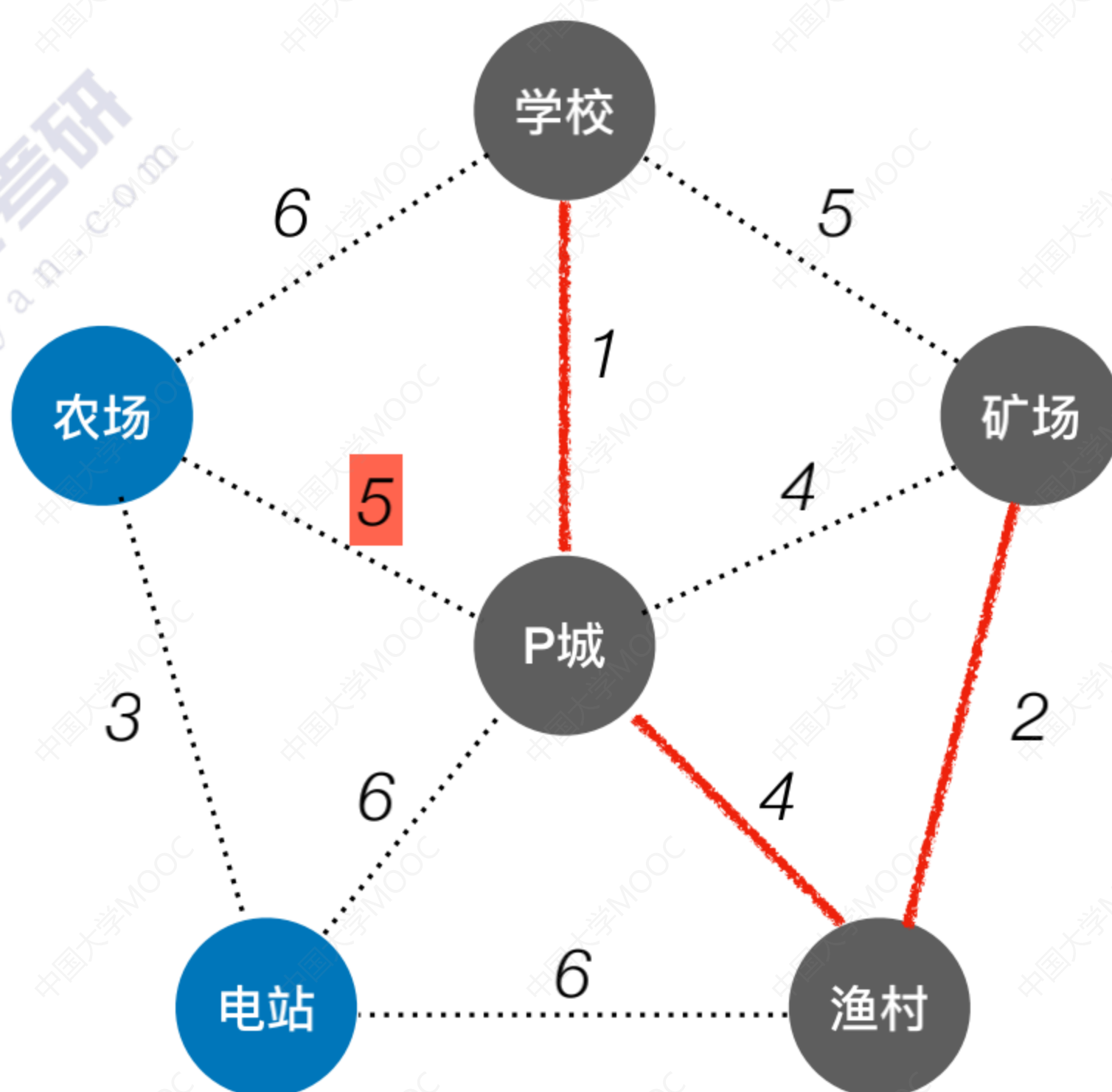


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

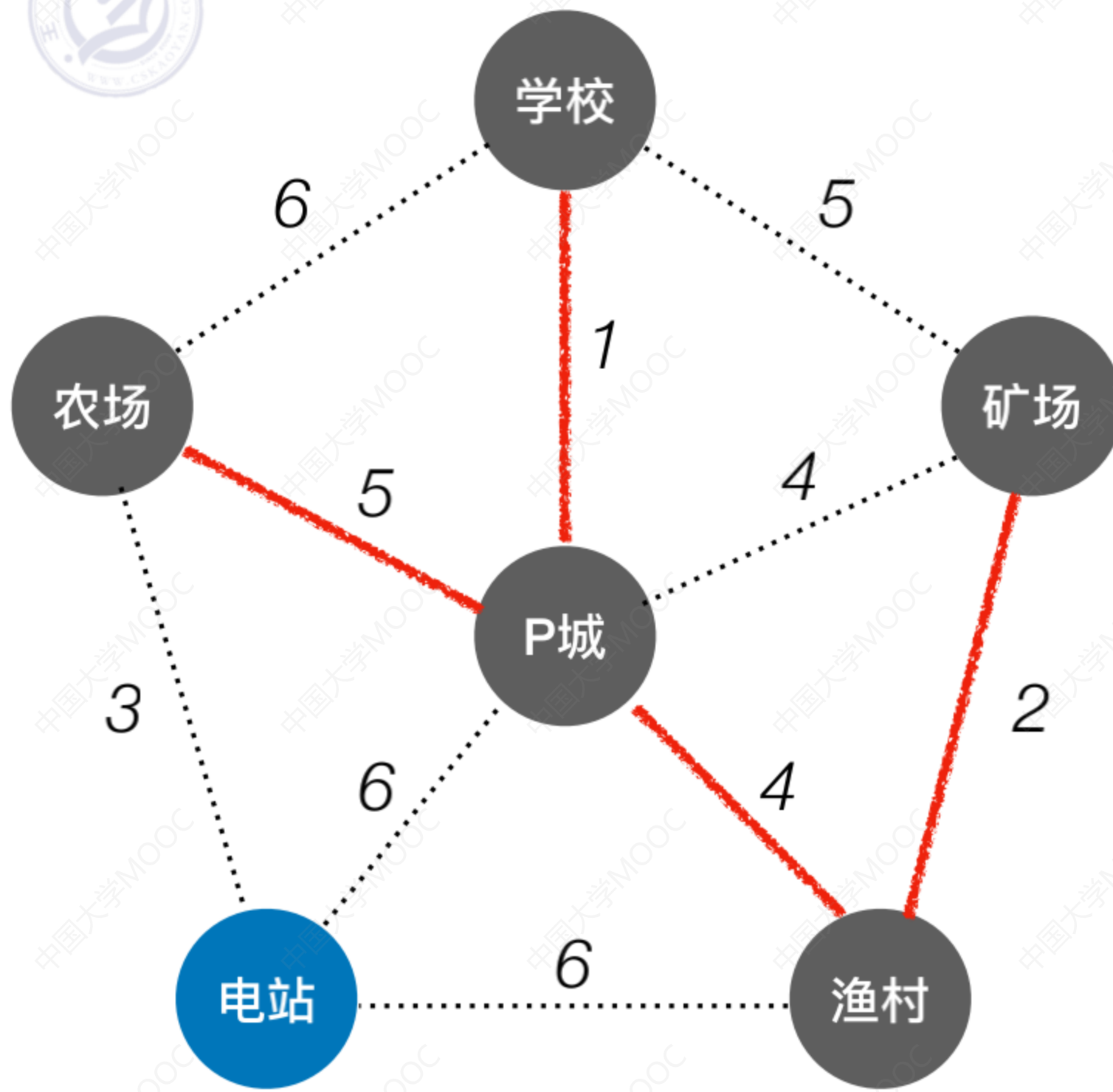


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

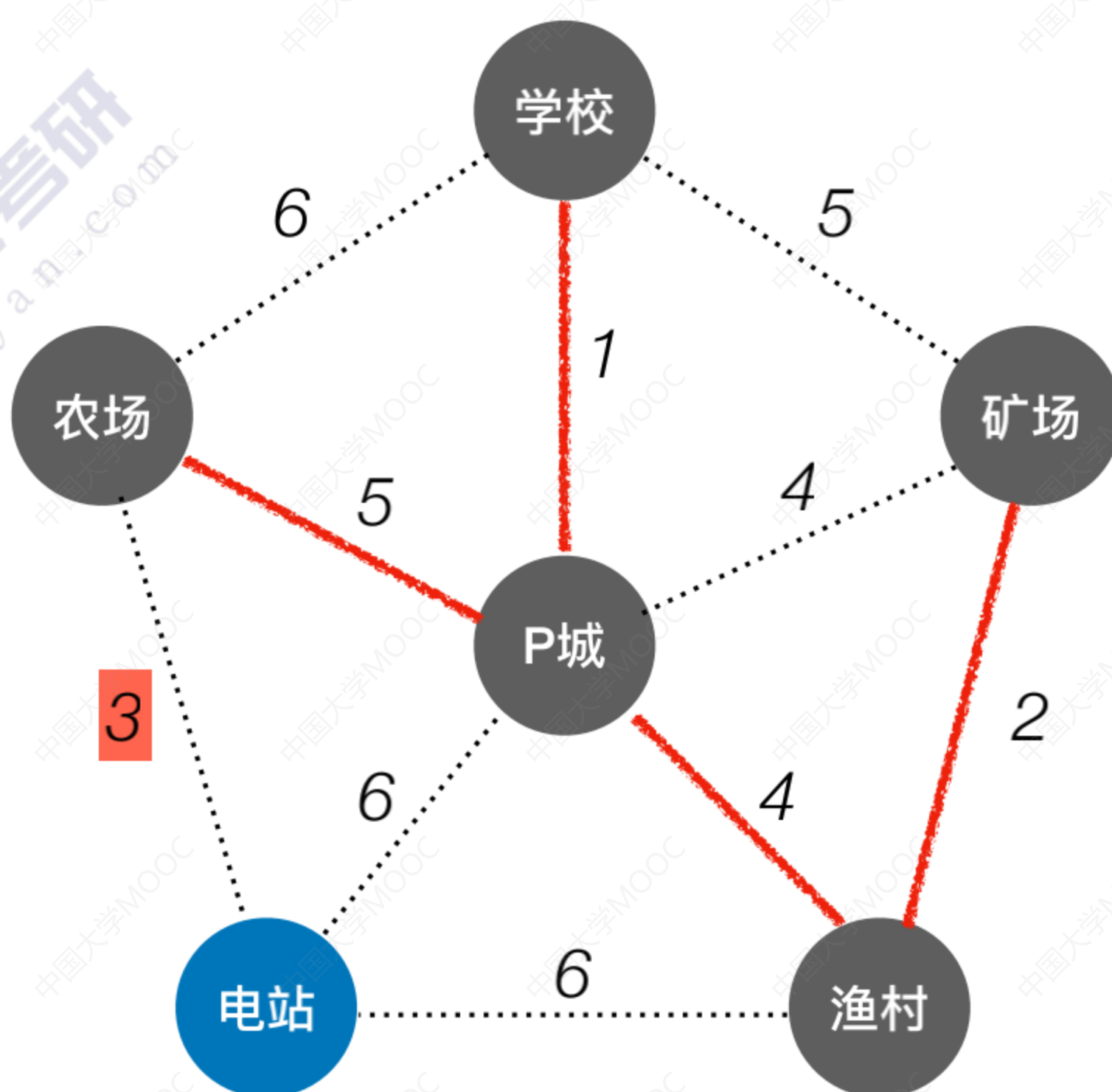
Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

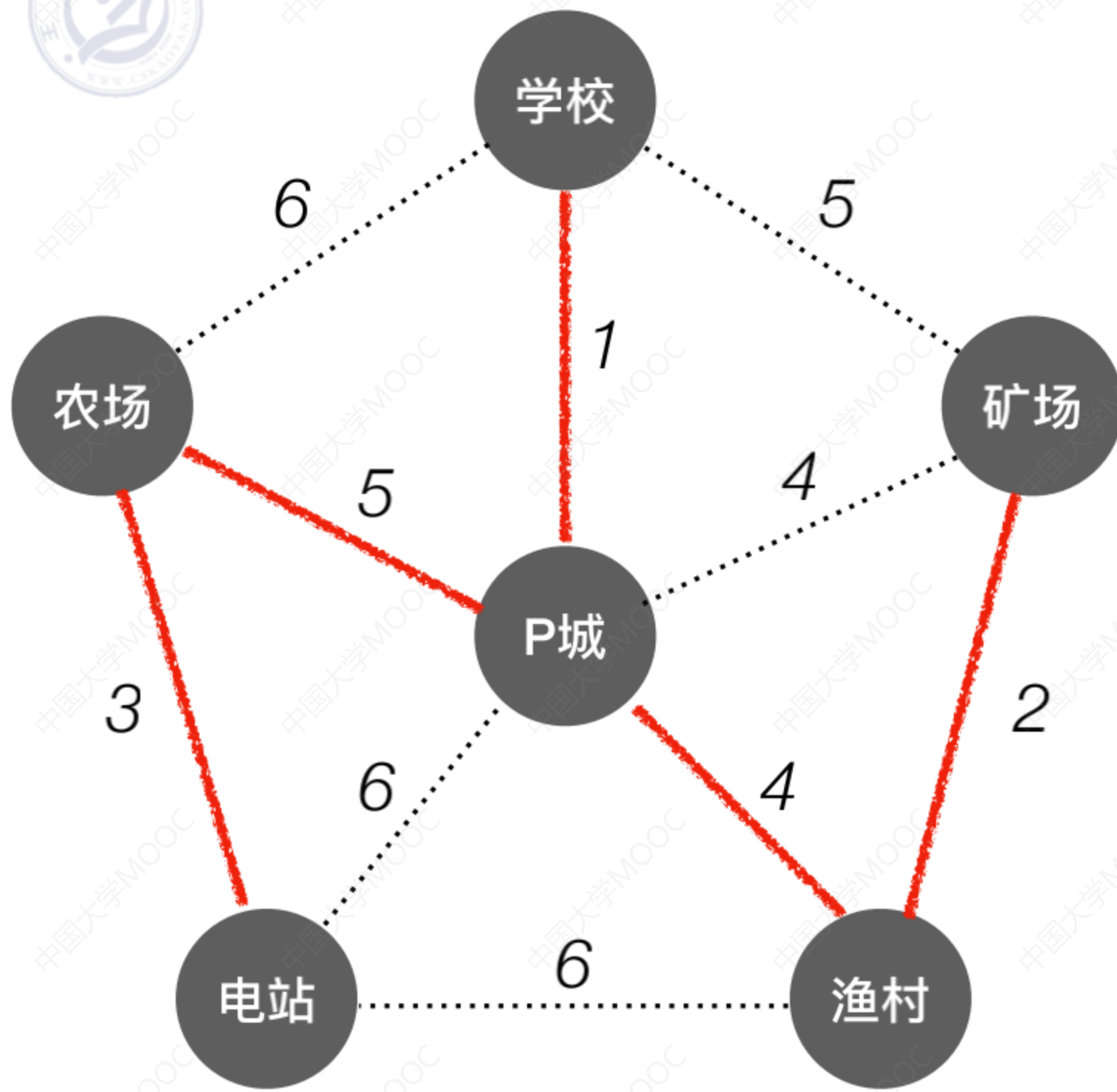
Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

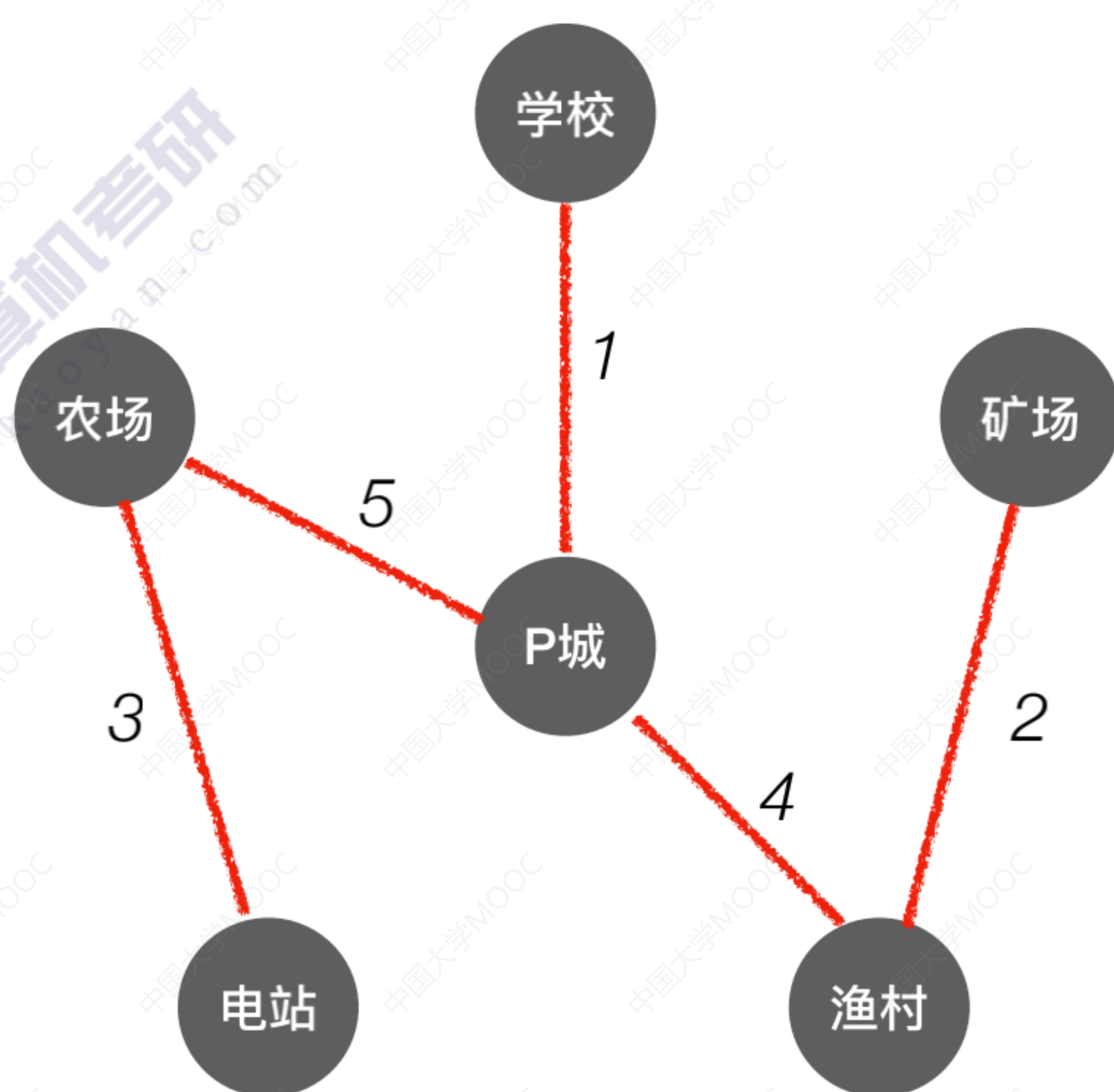


Prim 算法 (普里姆) :

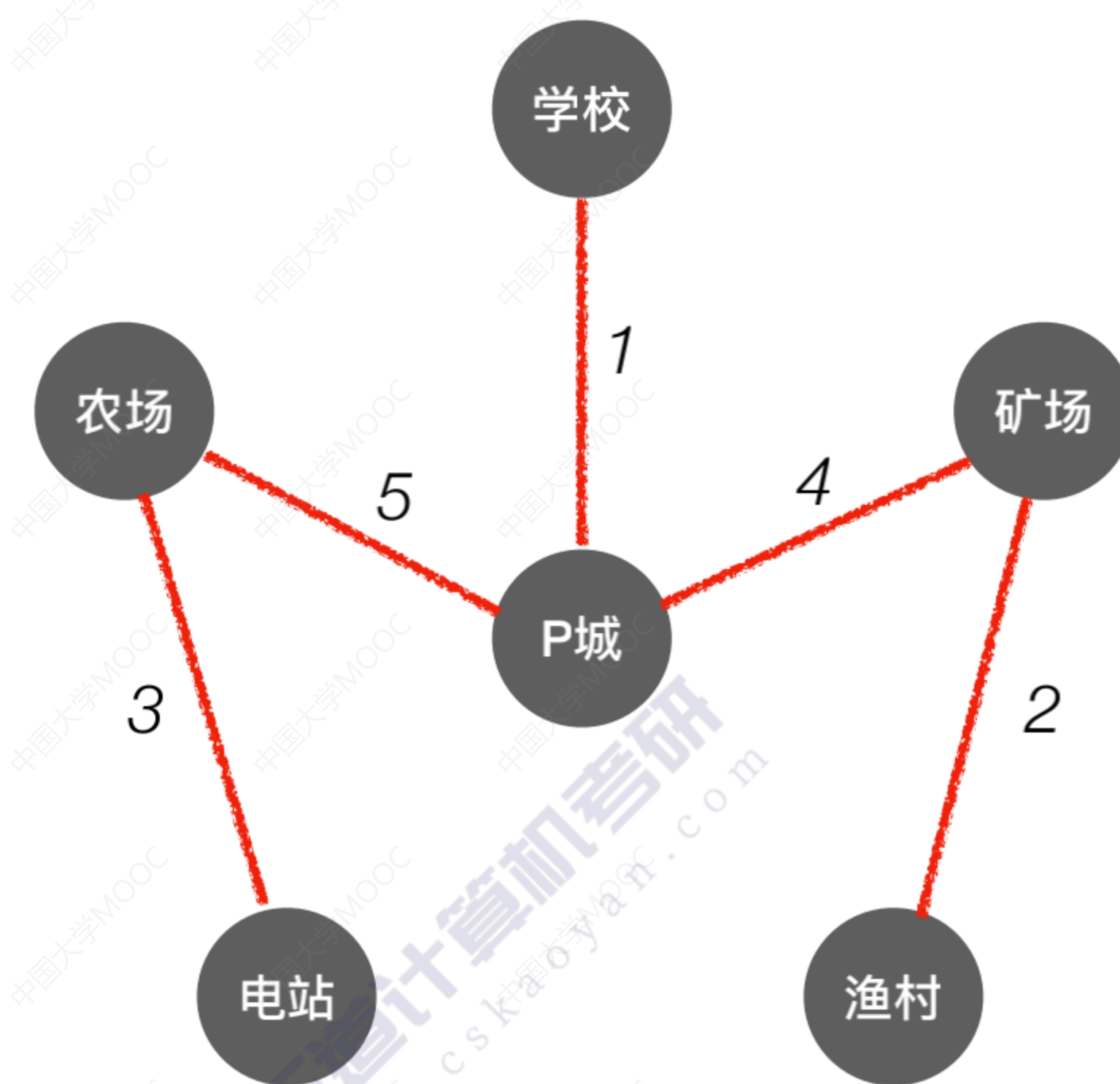
从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成树，直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)



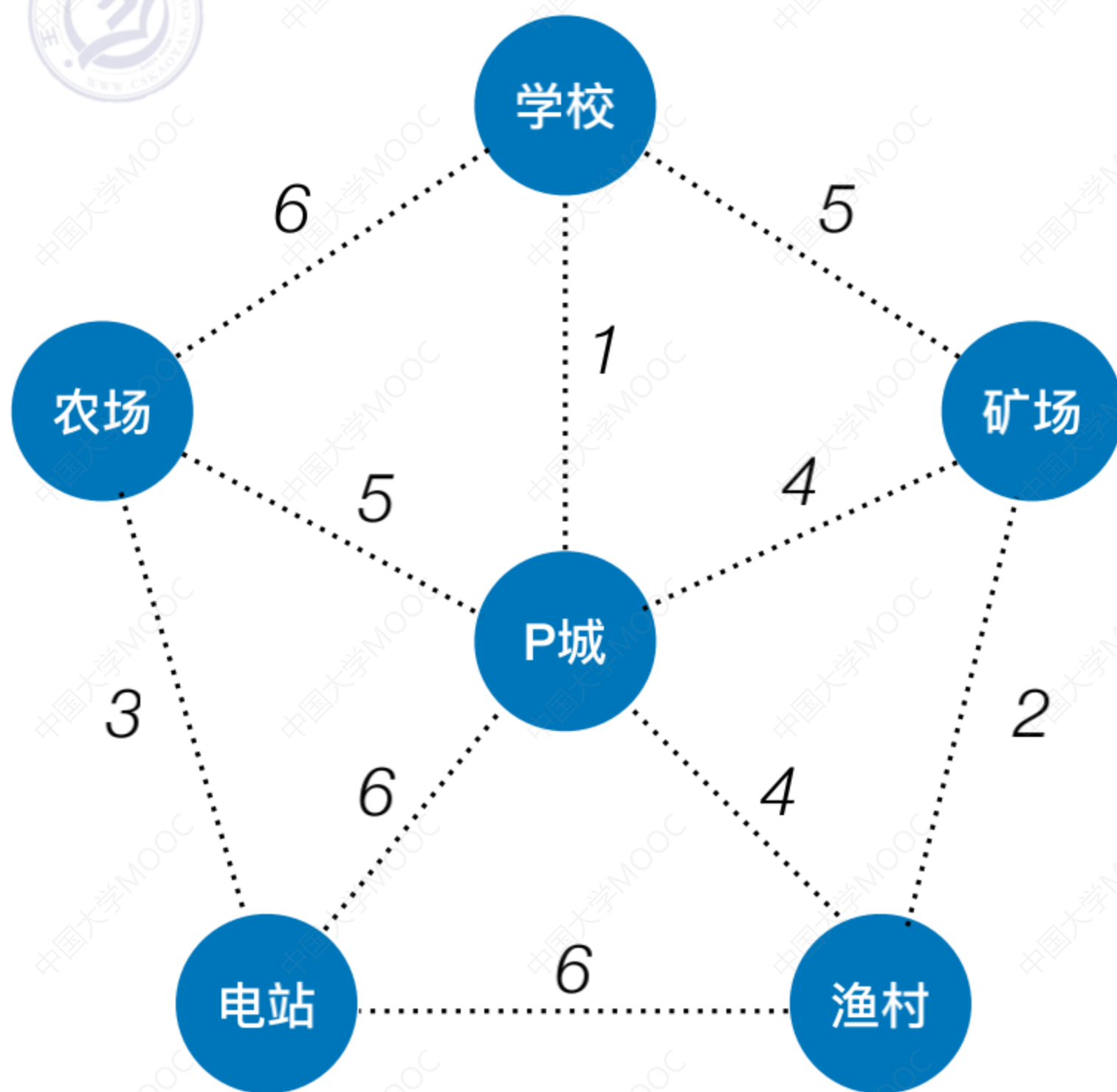
最小代价: 15



最小代价: 15

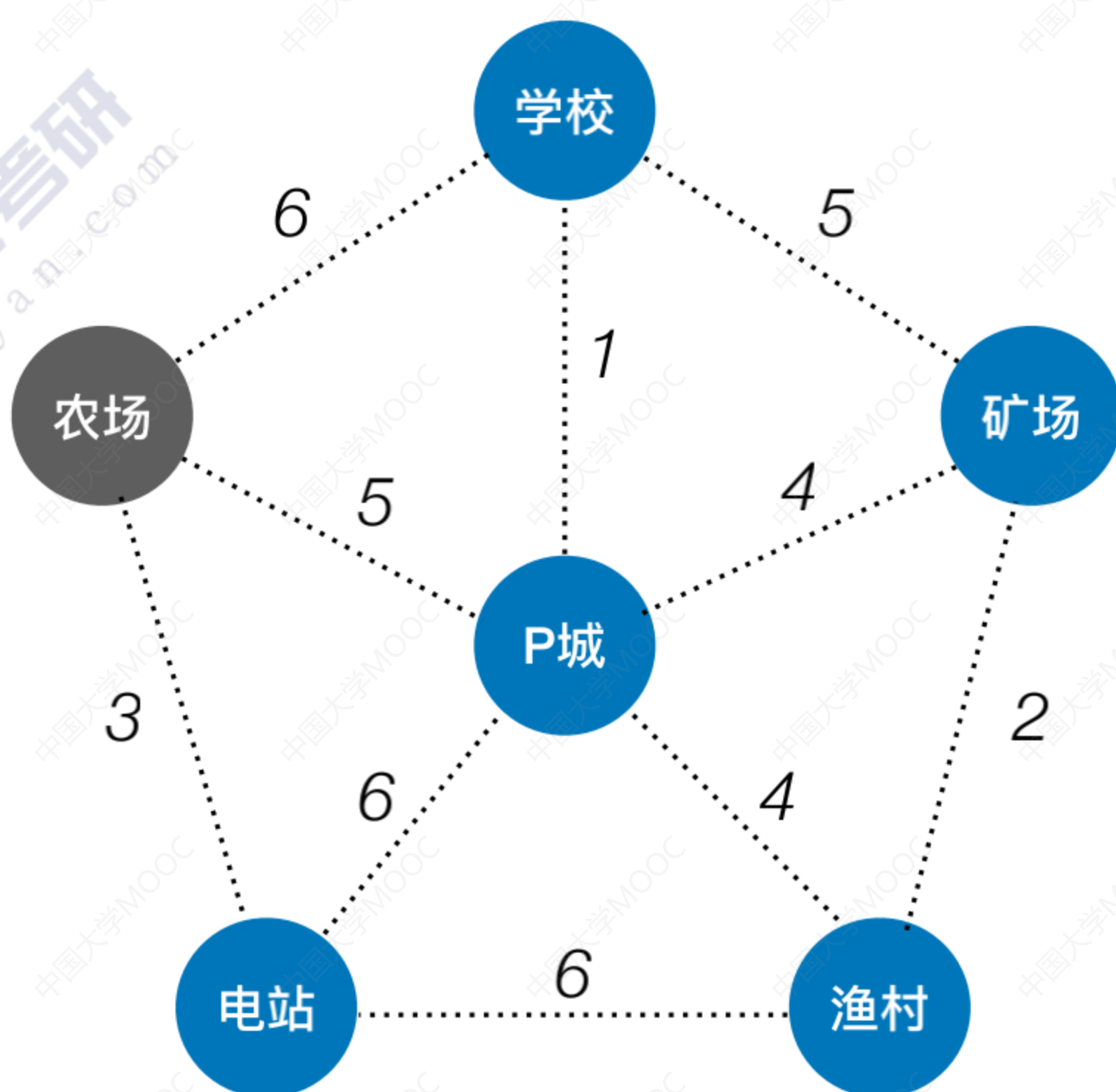
王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)



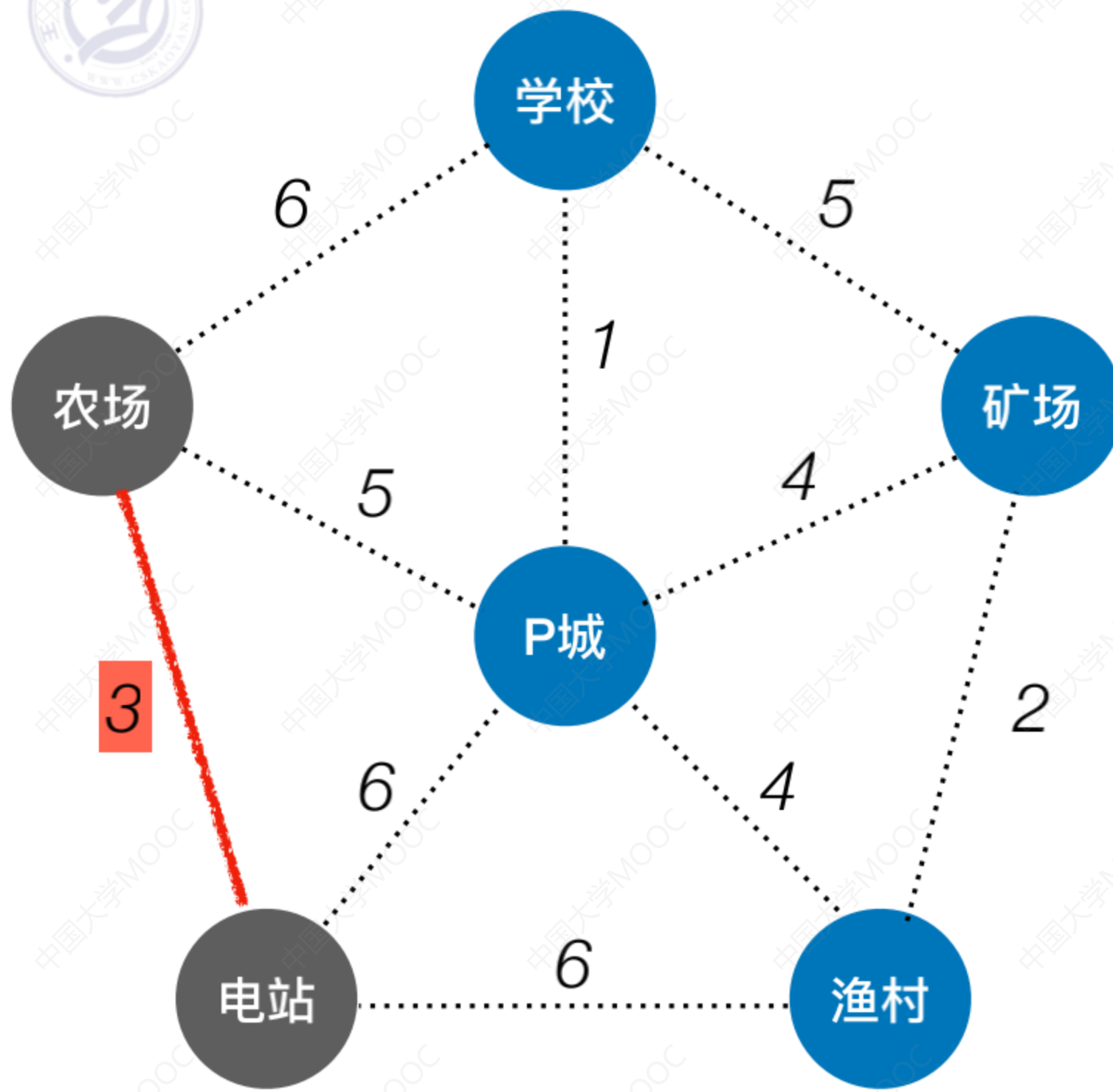
Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

Prim 算法 (普里姆)

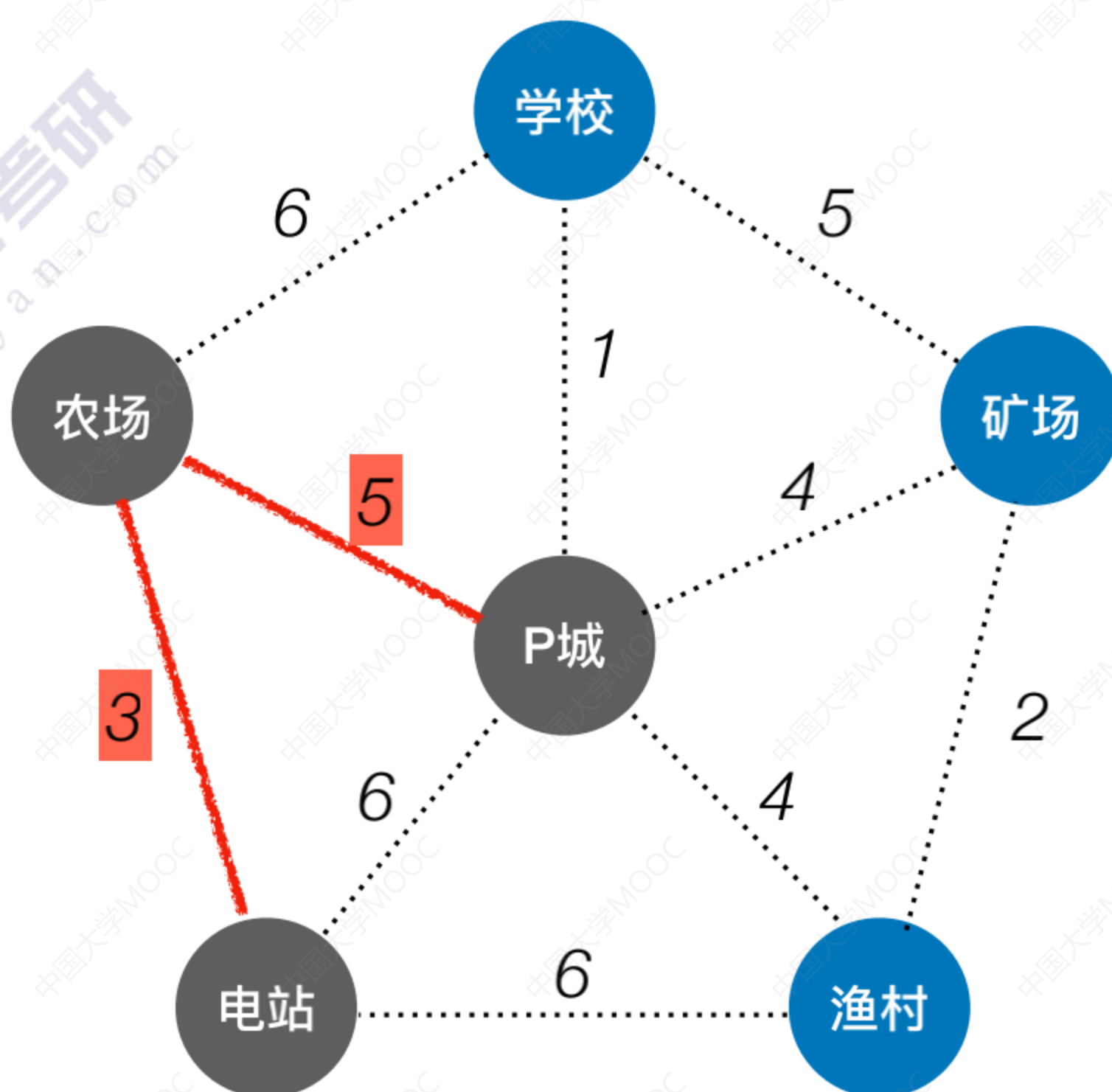


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

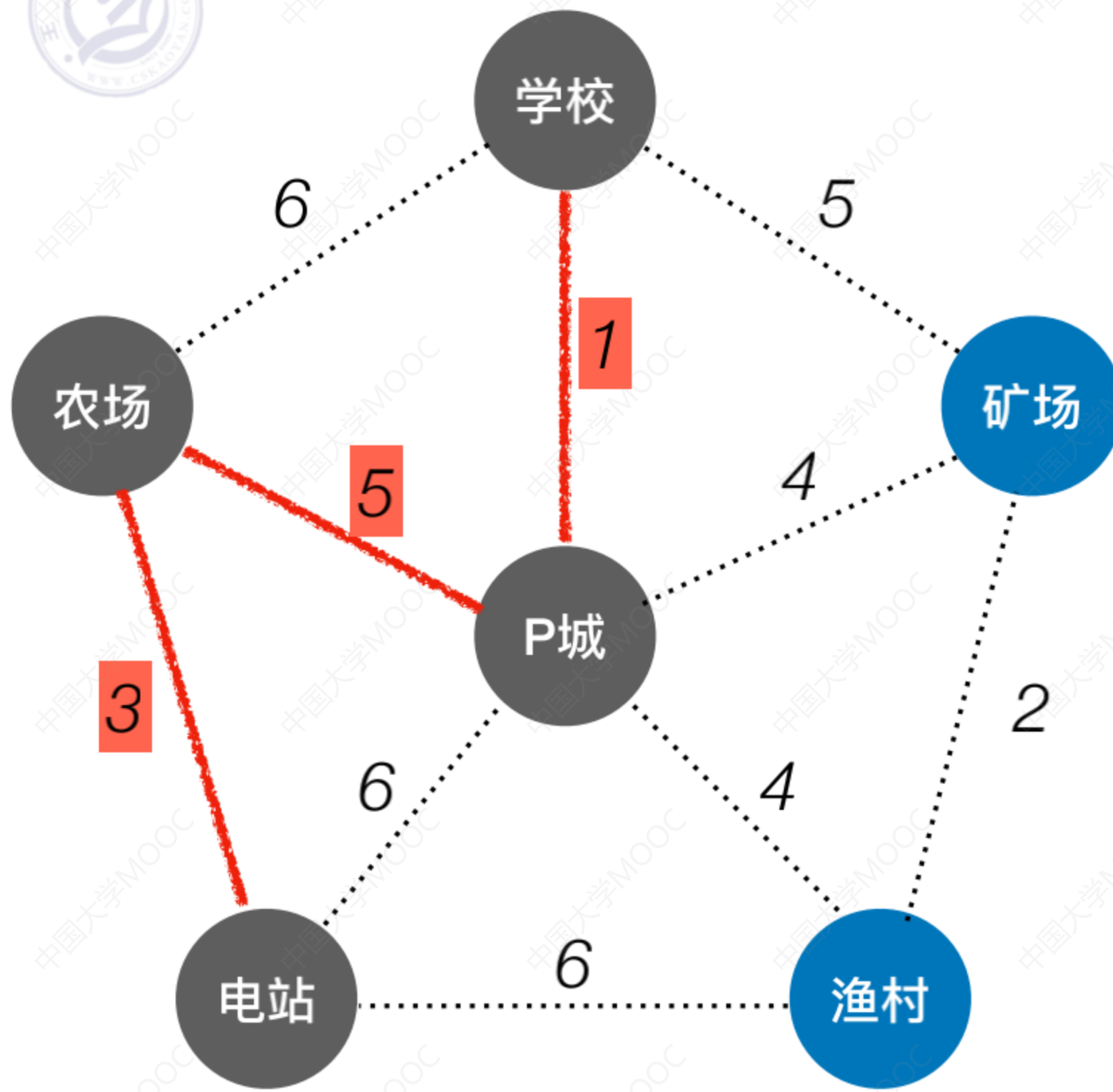


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

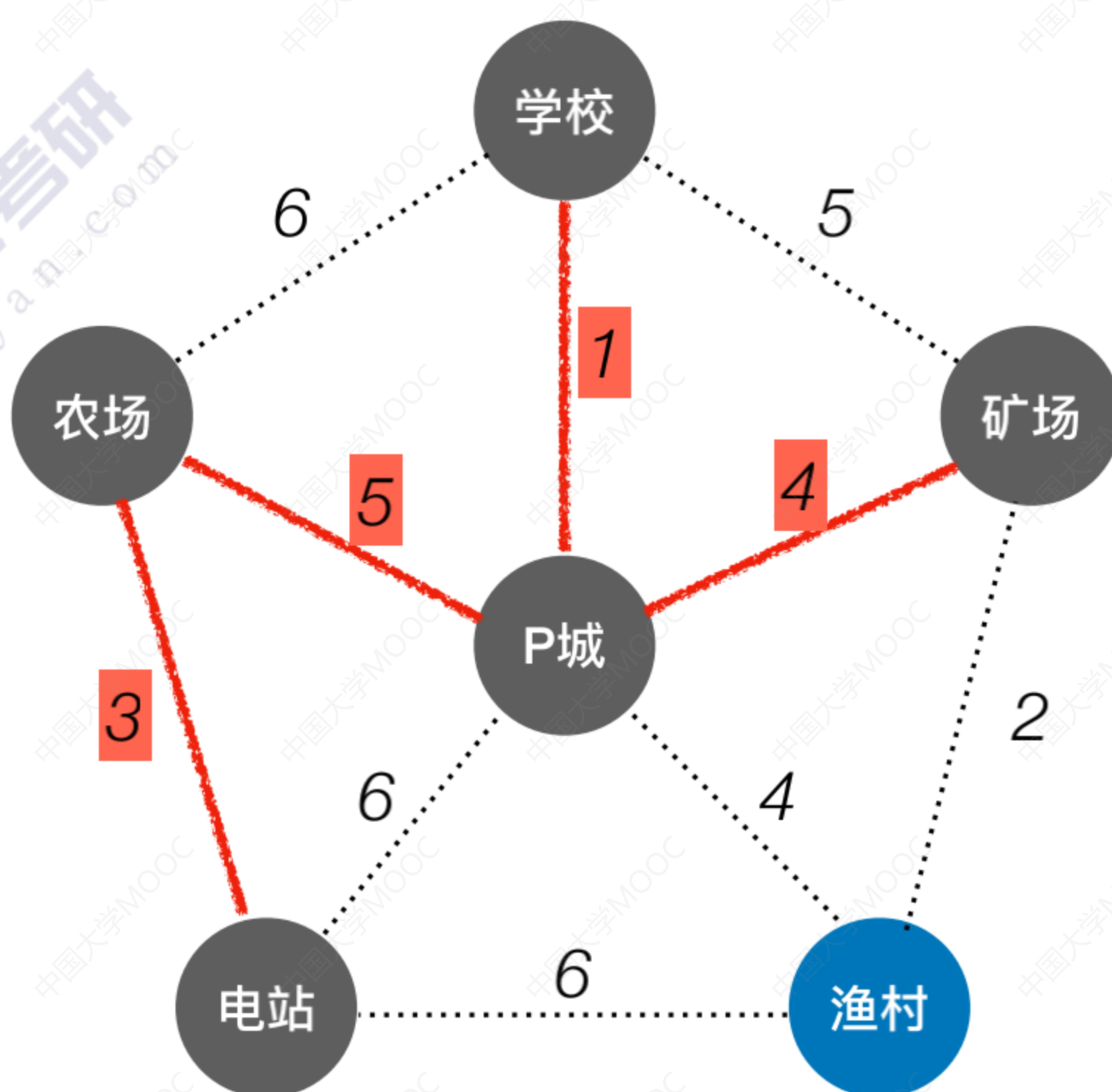
Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

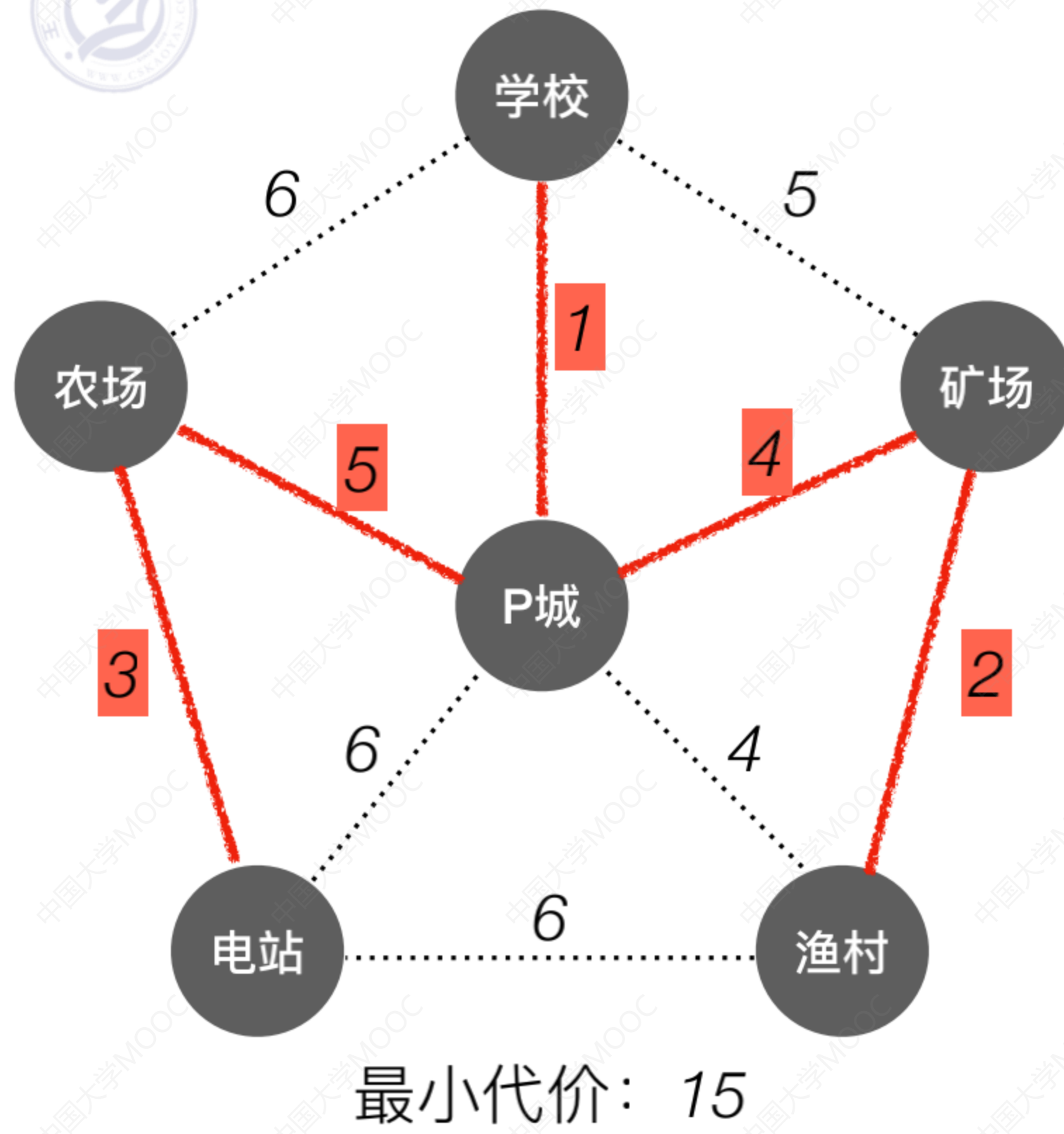
Prim 算法 (普里姆)



Prim 算法 (普里姆) :
从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成
树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 (普里姆)

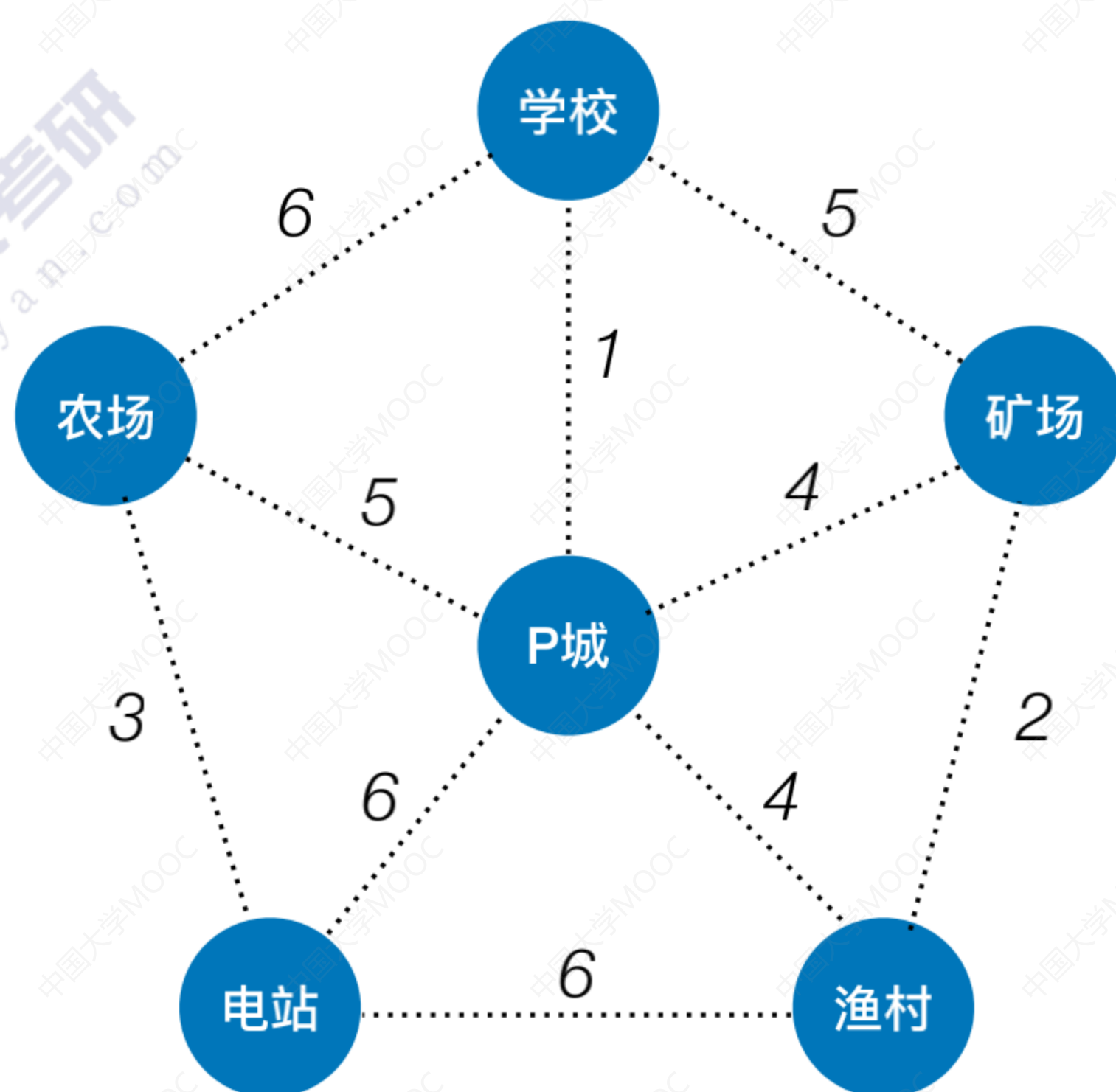


Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



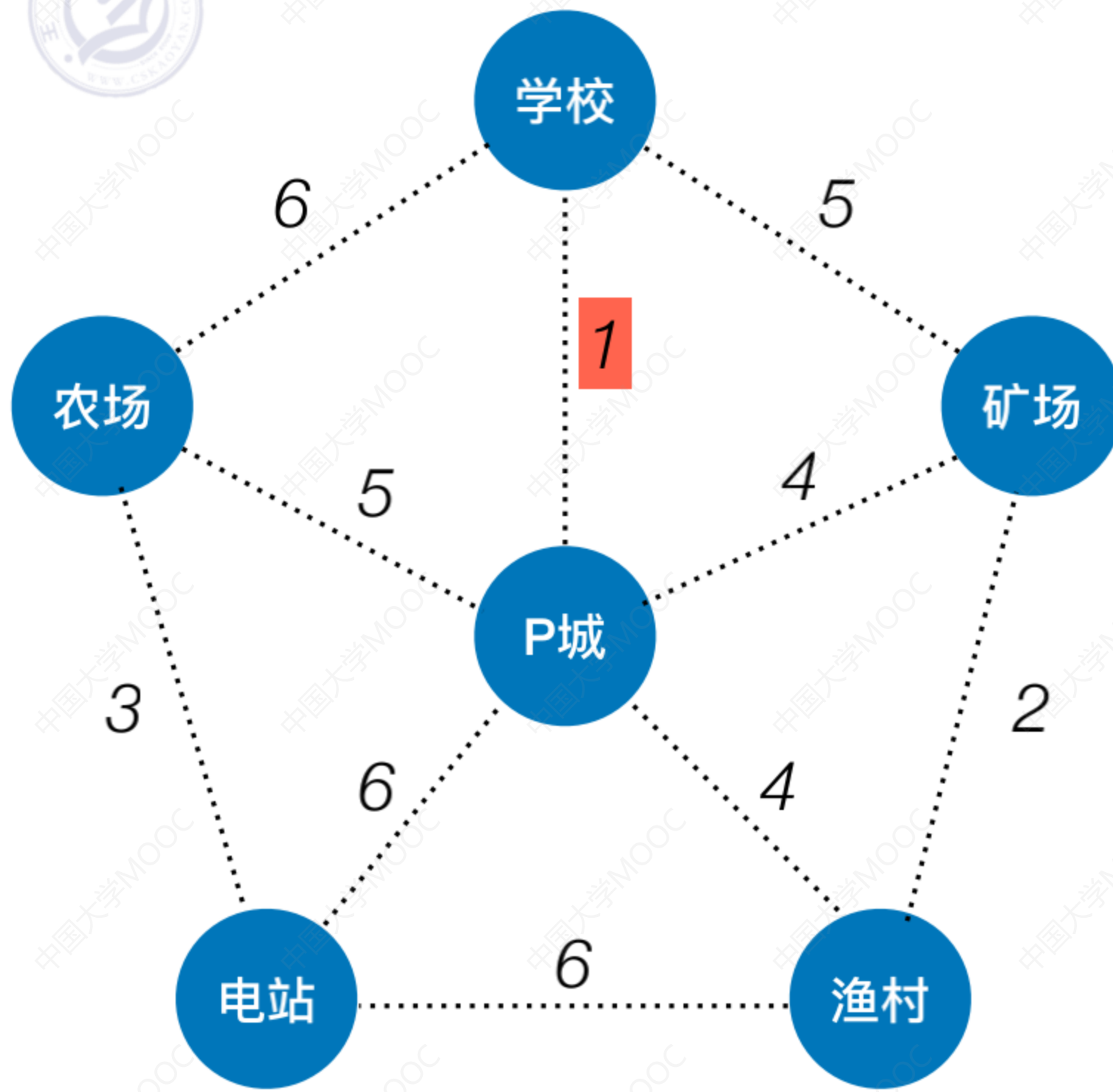
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



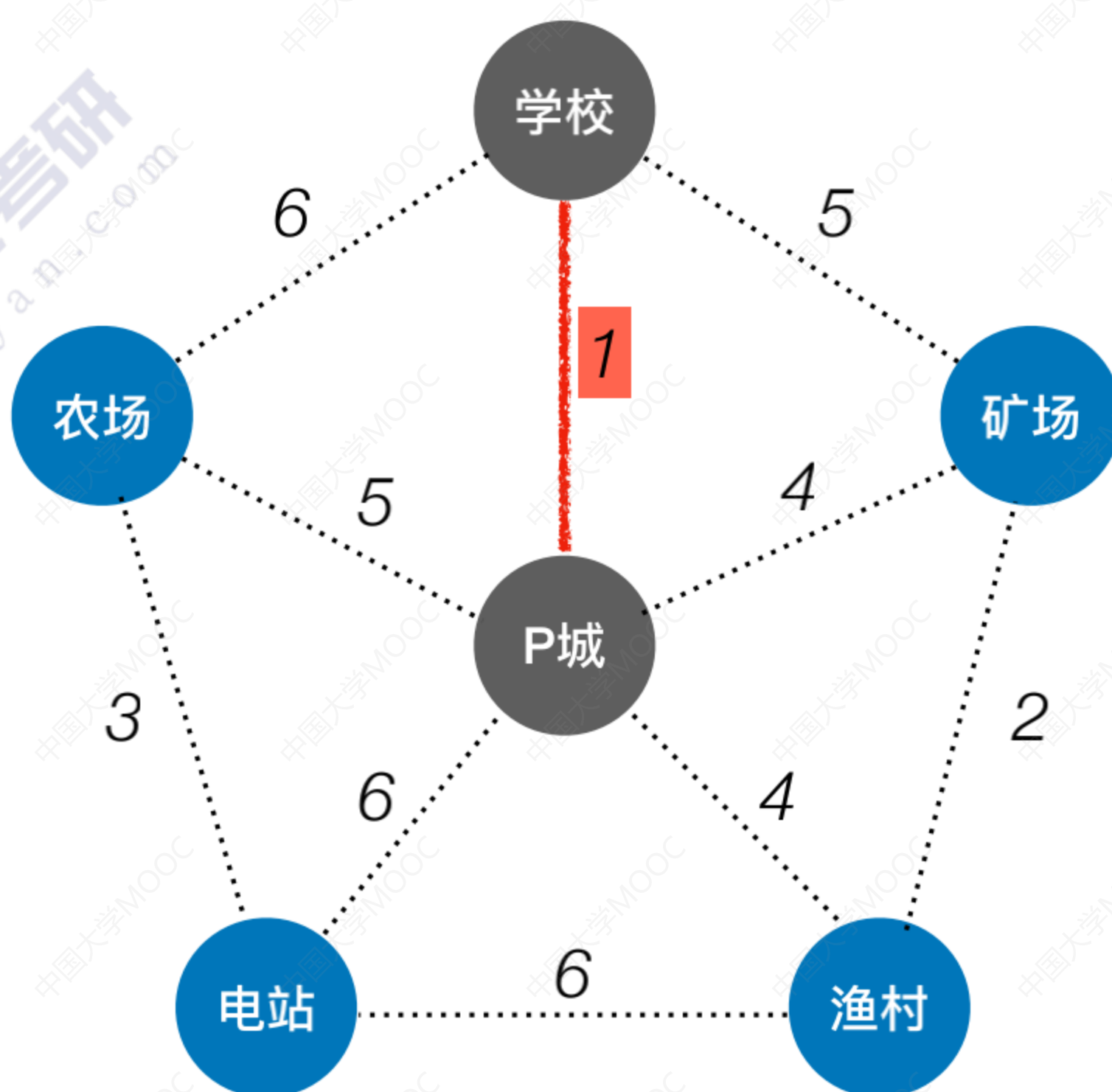
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



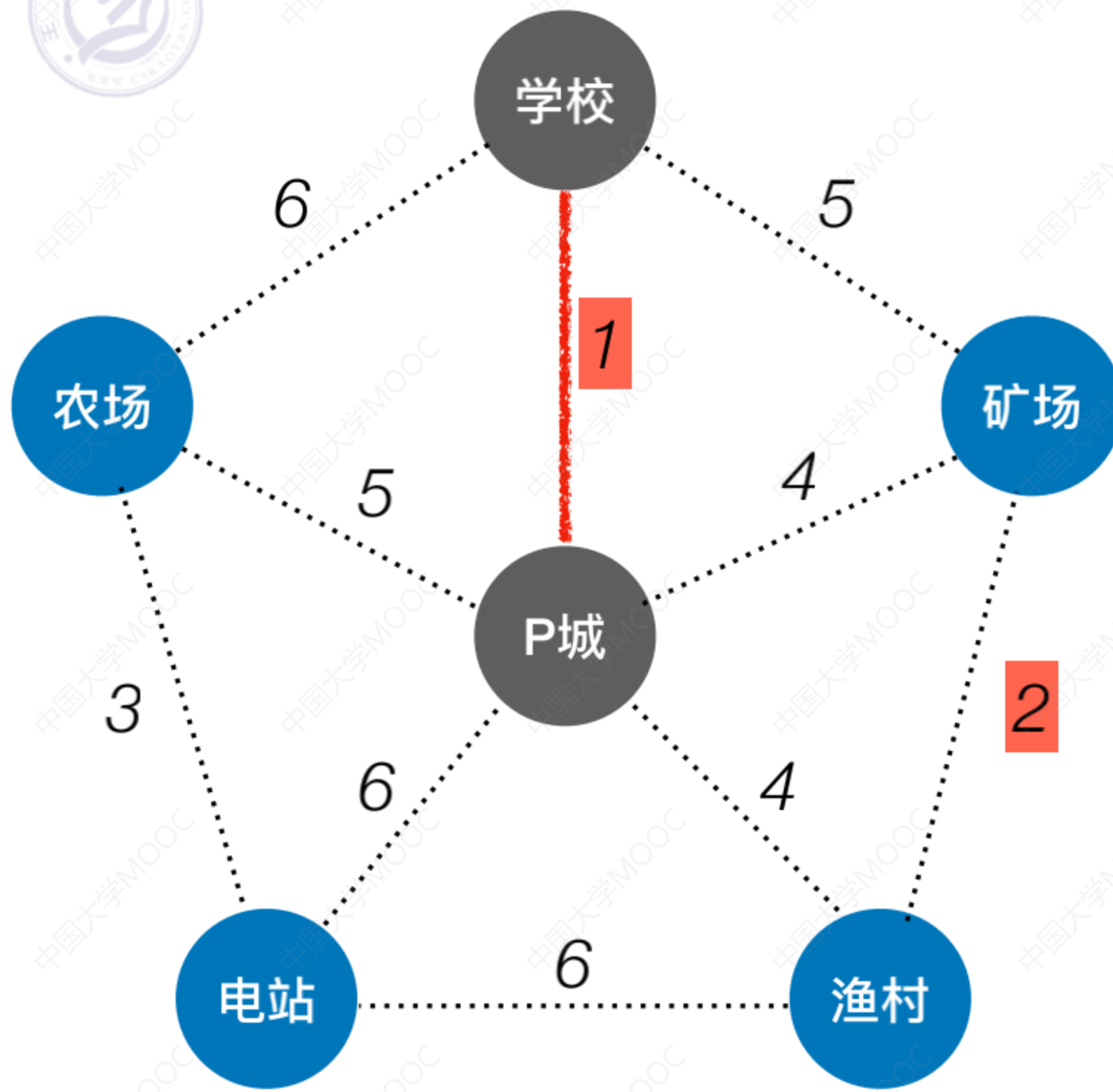
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



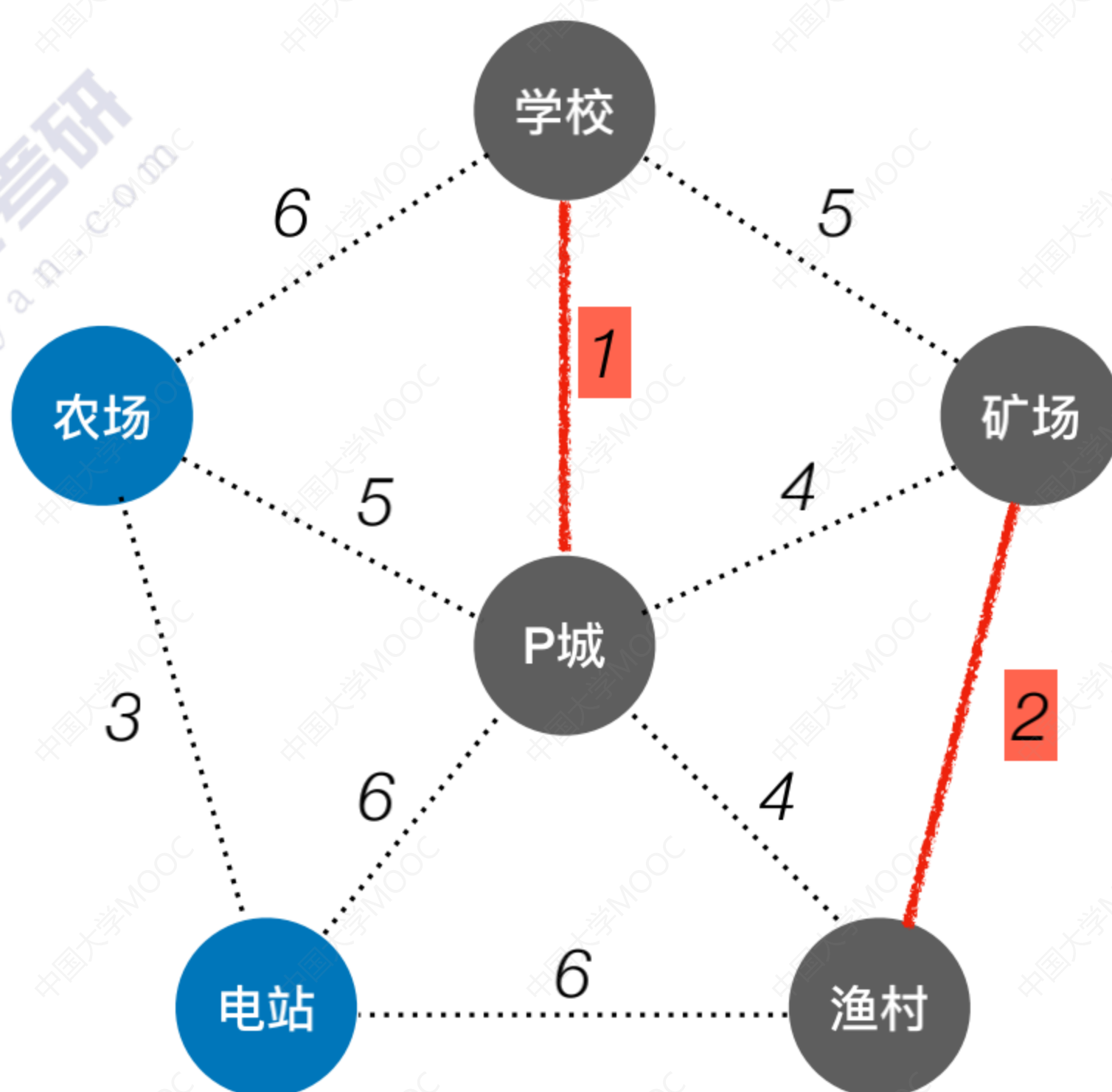
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



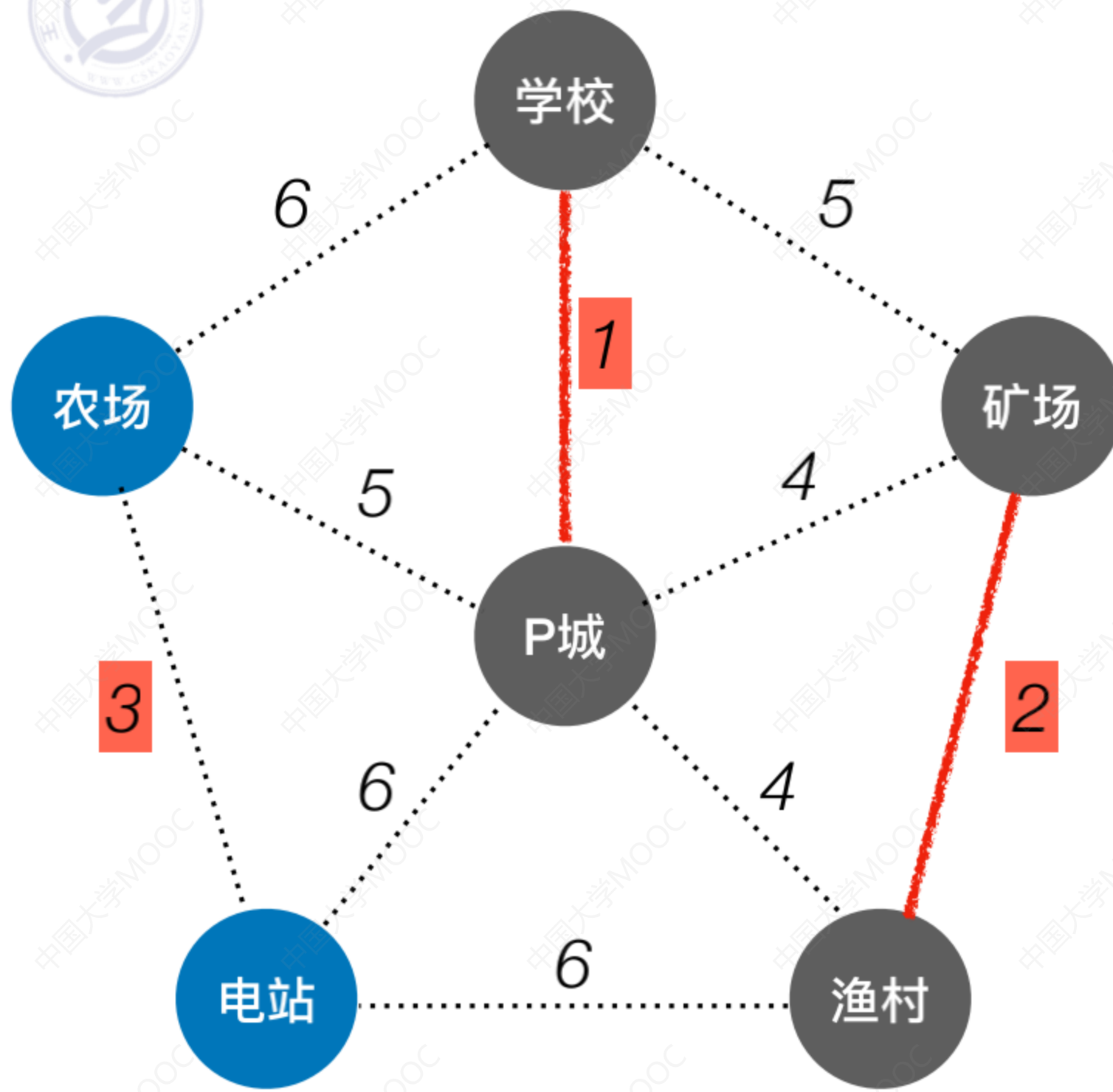
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



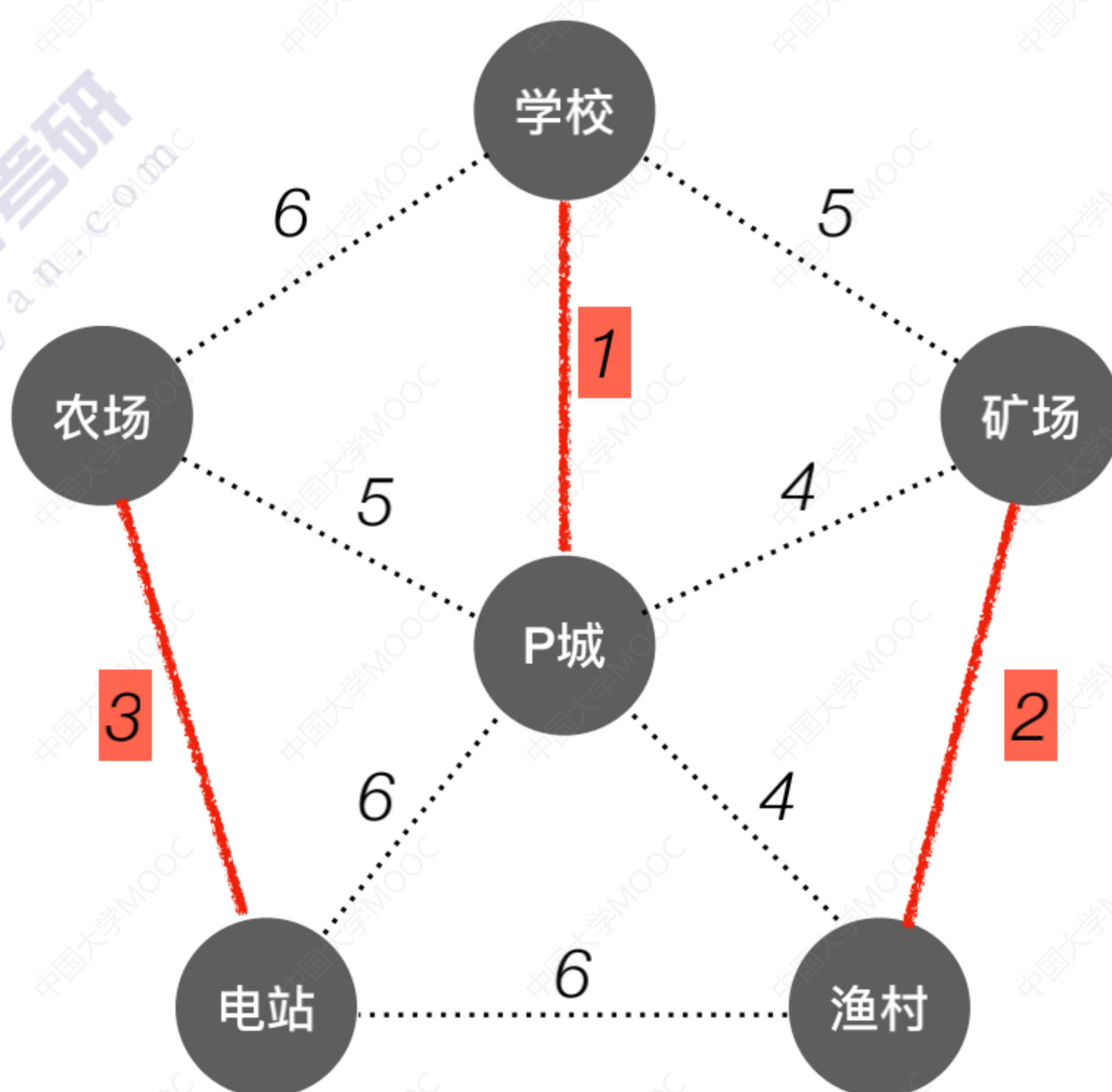
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



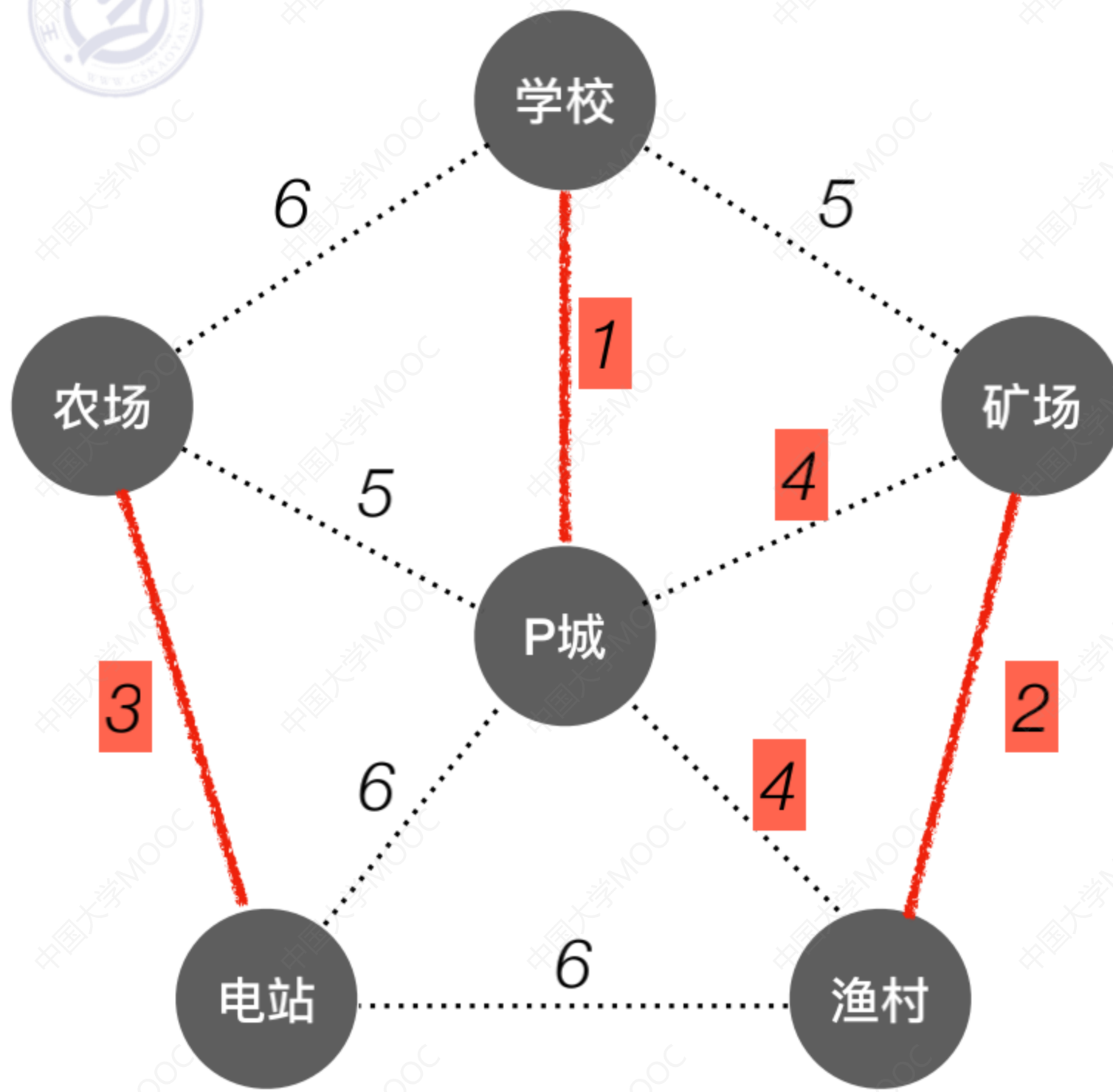
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



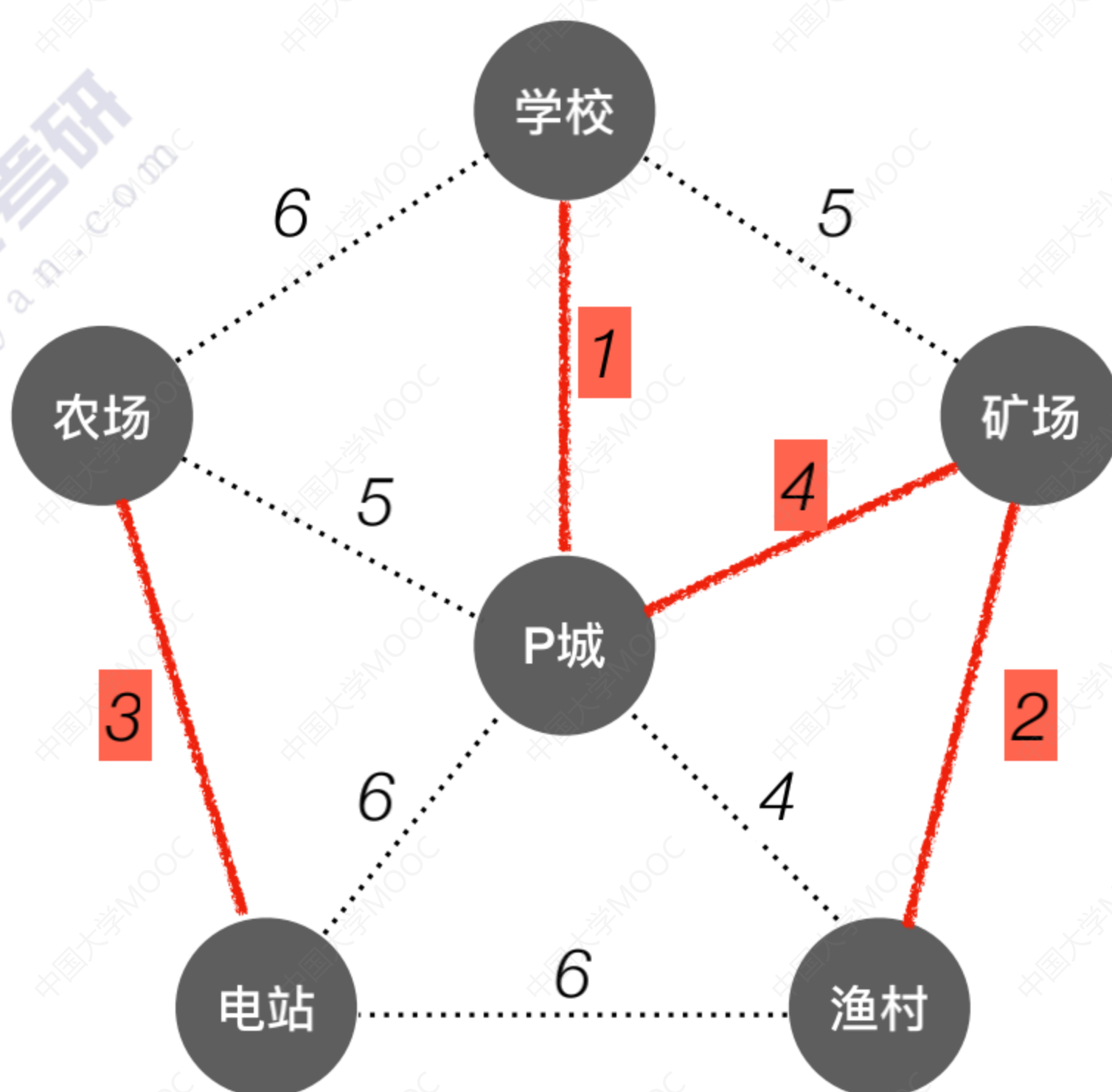
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



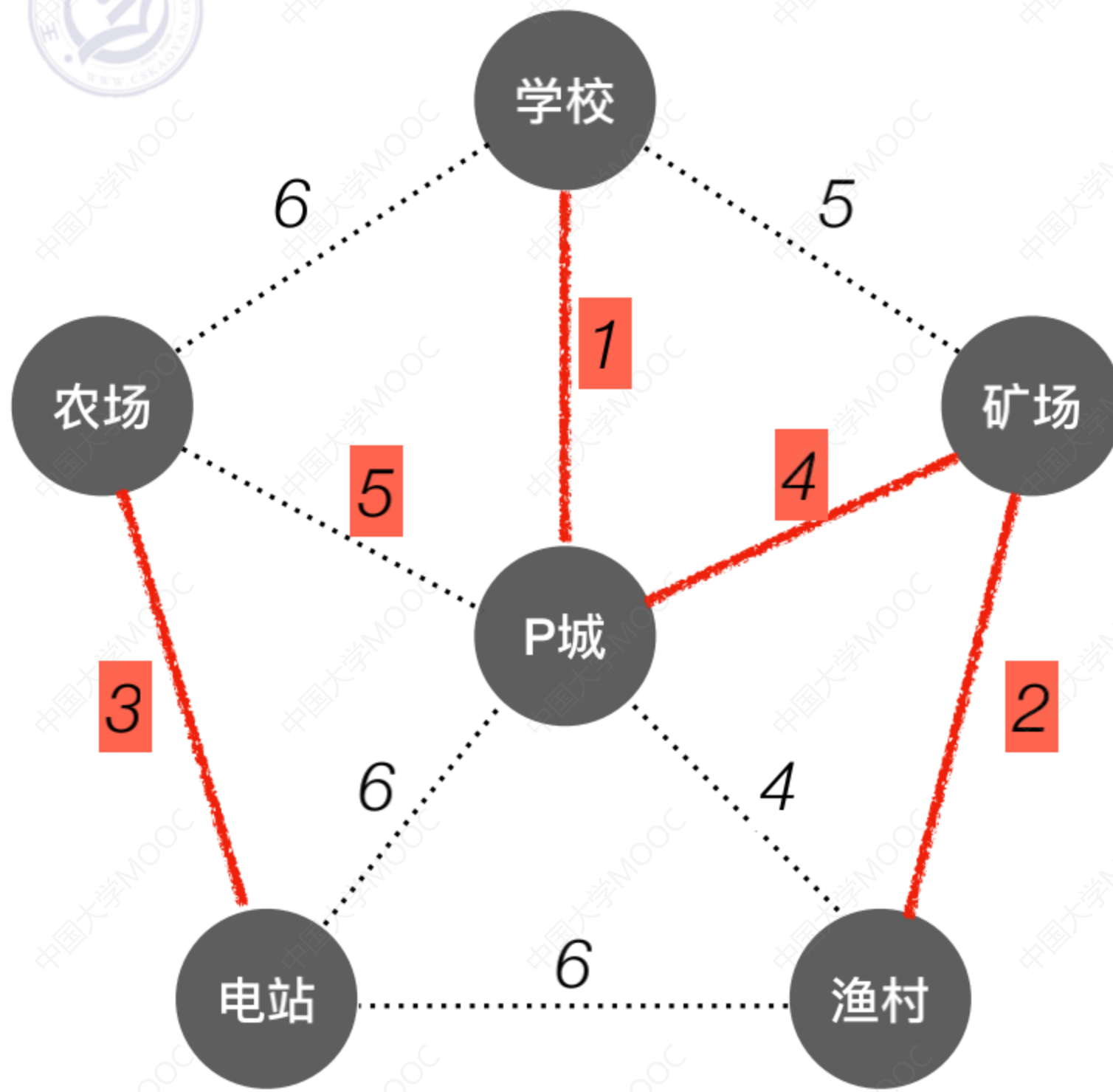
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



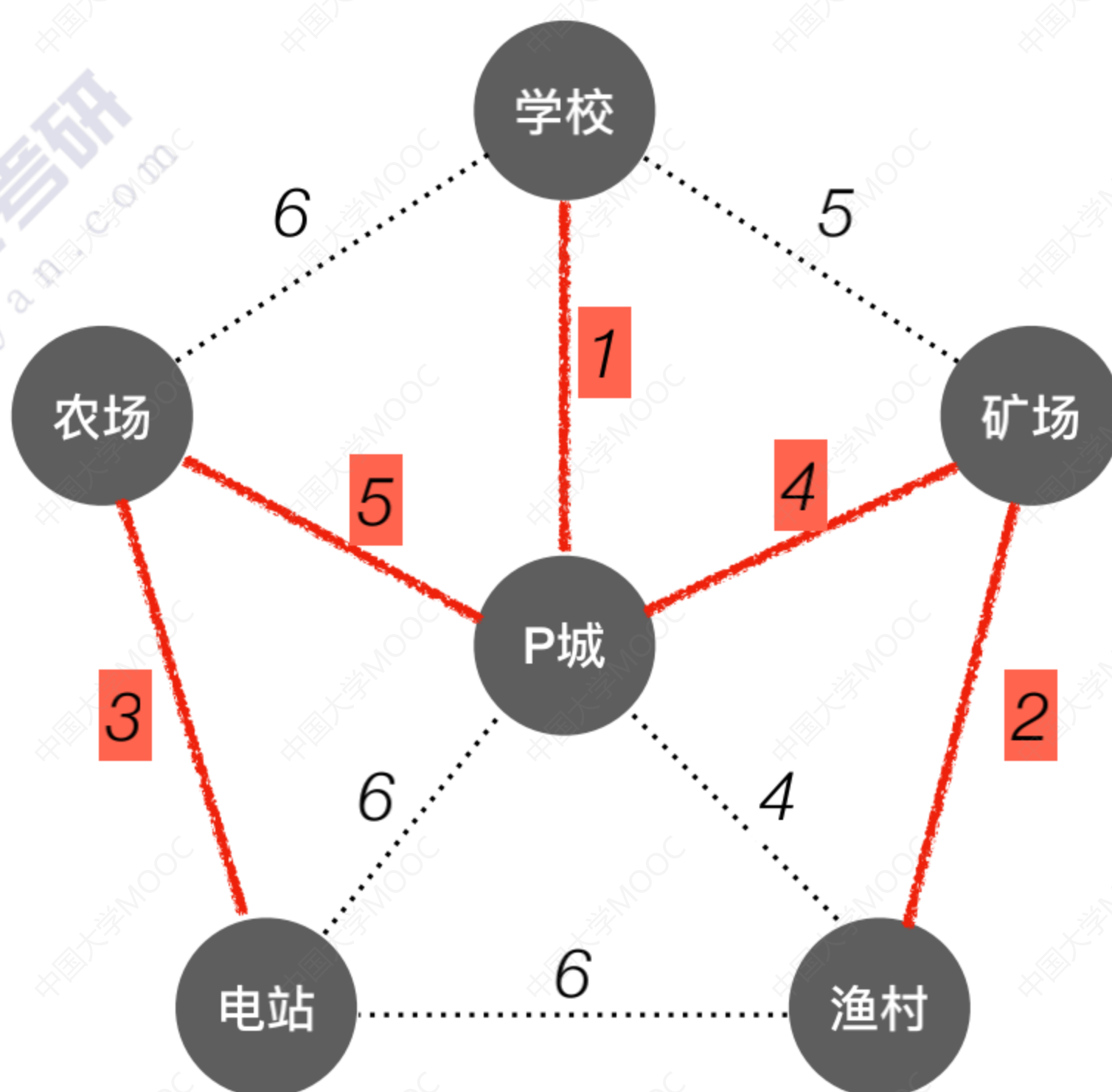
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



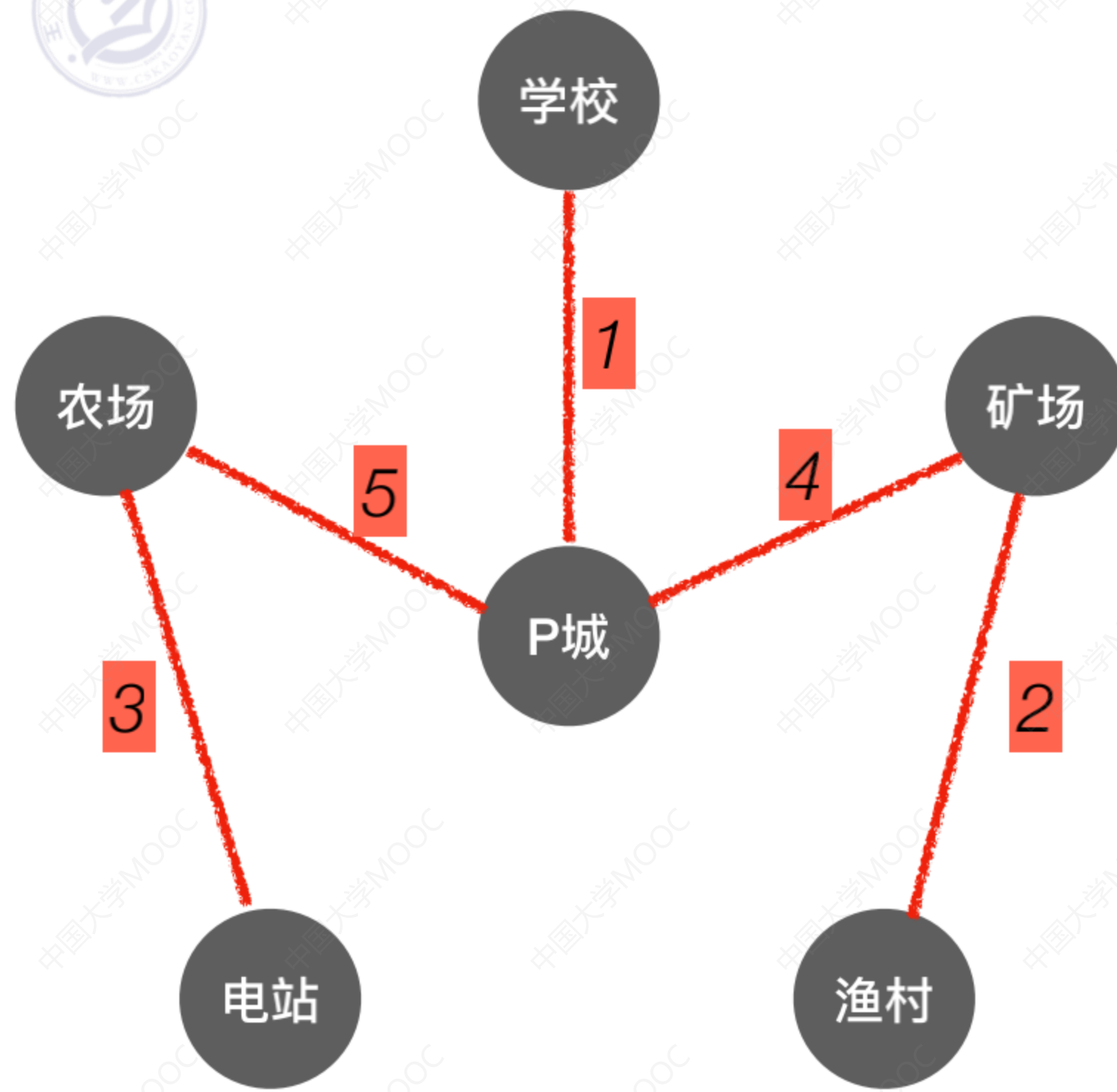
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔)



最小代价: 15

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)

直到所有结点都连通

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 v.s. Kruskal 算法

Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

时间复杂度: $O(|V|^2)$
适合用于边稠密图

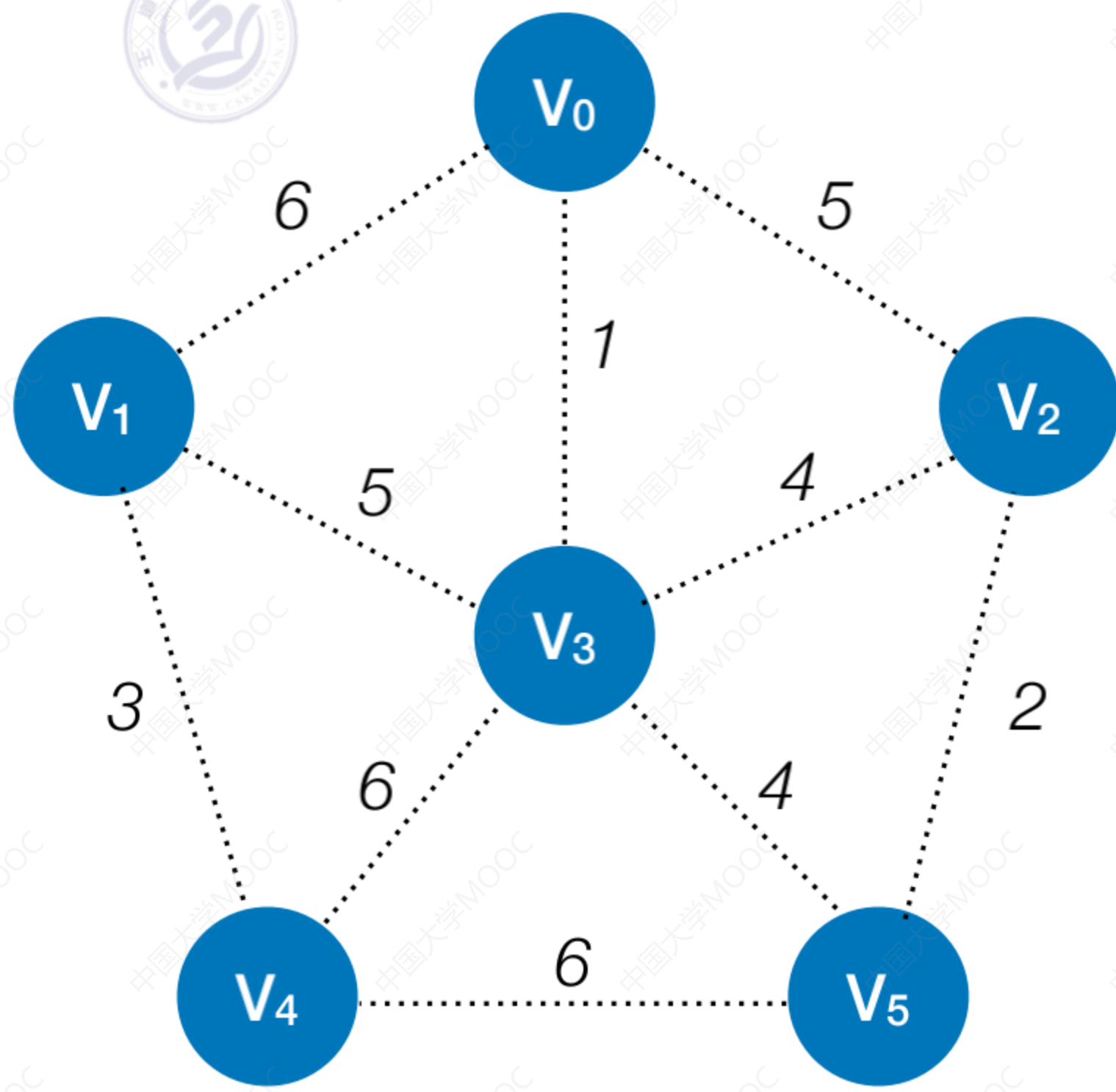
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)
直到所有结点都连通

时间复杂度: $O(|E|\log_2|E|)$
适合用于边稀疏图

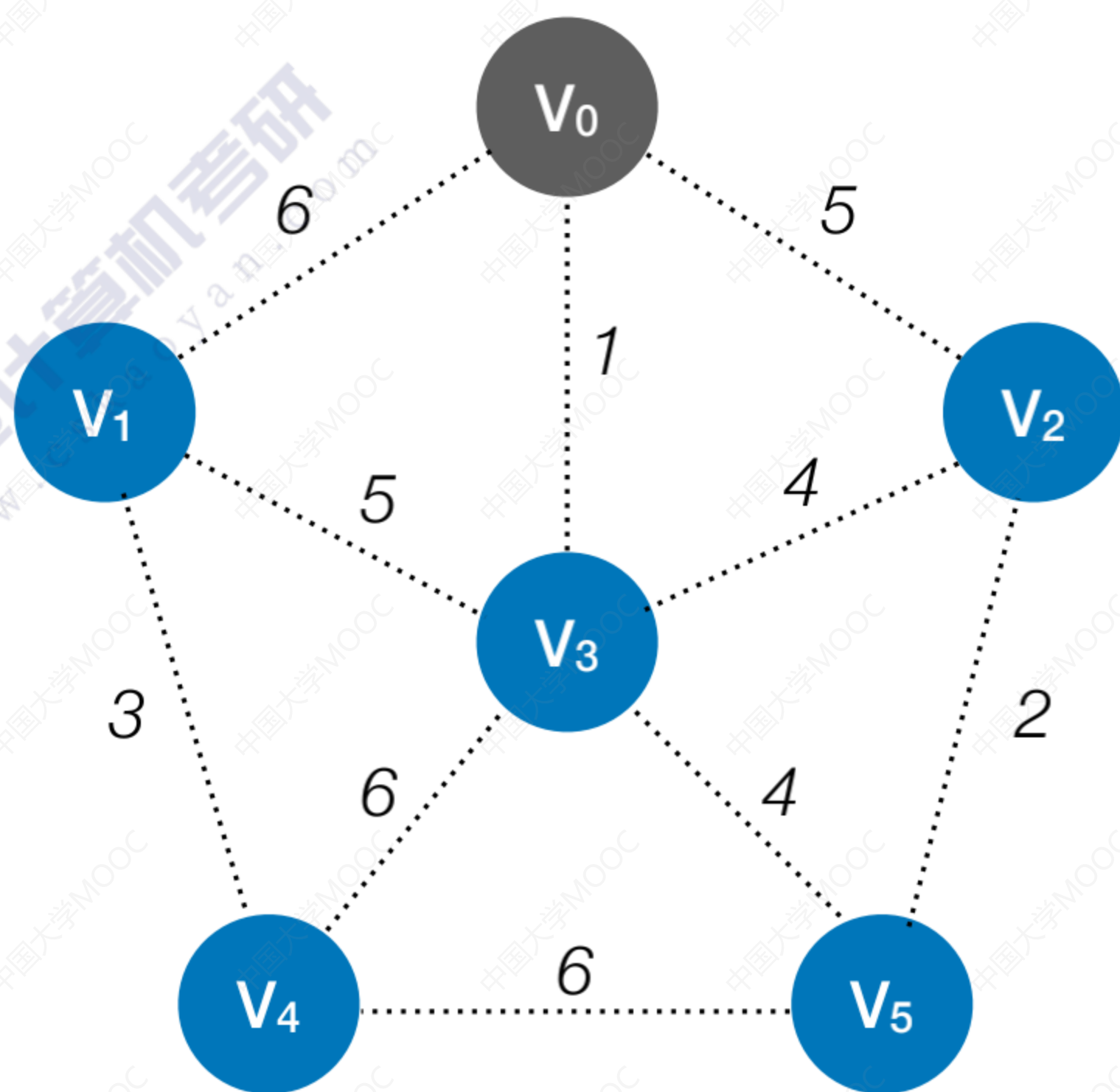
王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



初始：从V₀开始

标记各节点是否已加入树

$isJoin[6]$

V ₀	V ₁	V ₂	V ₃	V ₄	V ₅
✓	✗	✗	✗	✗	✗

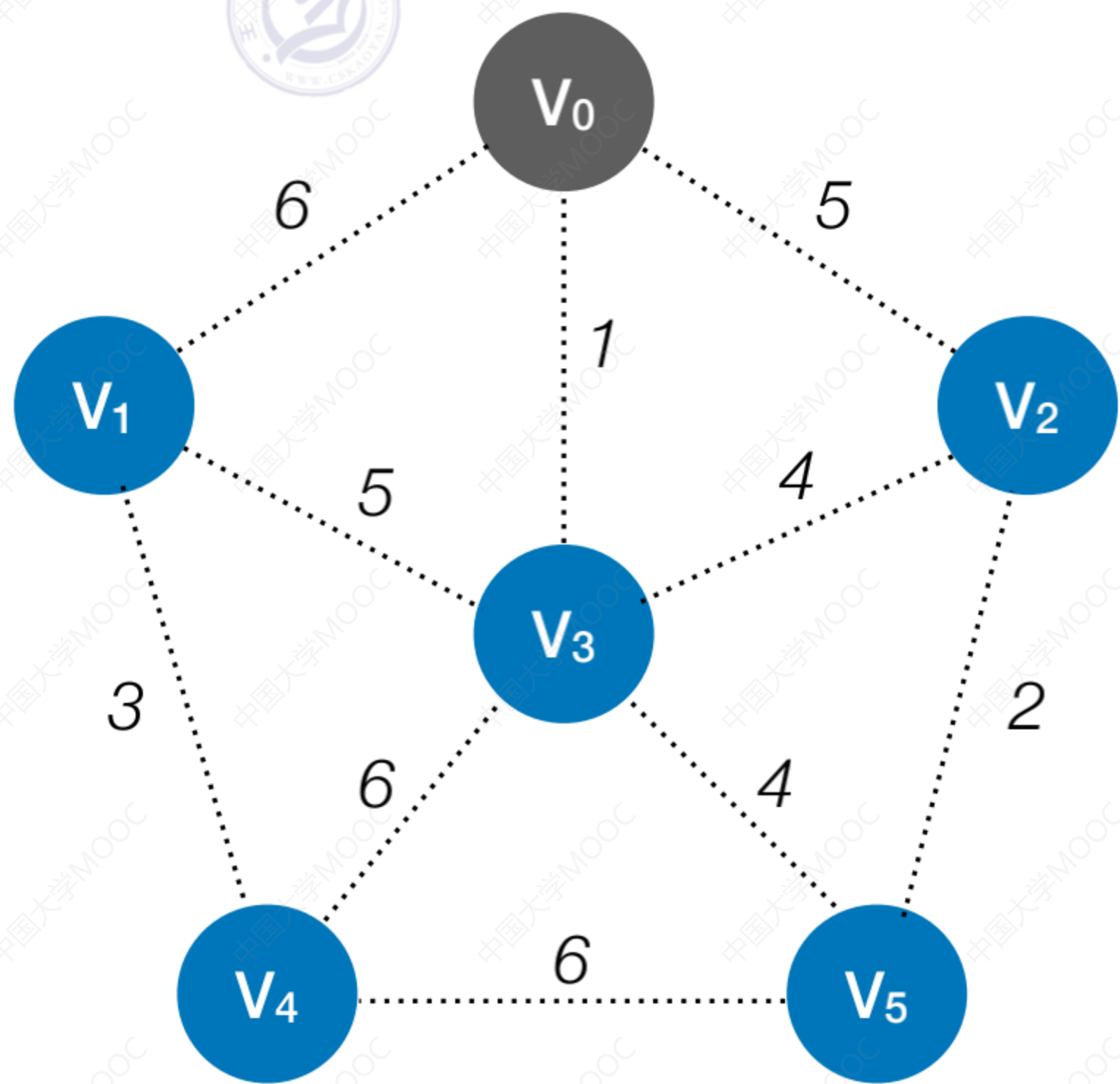
$lowCost[6]$

各节点加入树的最低代价

0	6	5	1	∞	∞
---	---	---	---	---	---

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第1轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✗	✗	✗

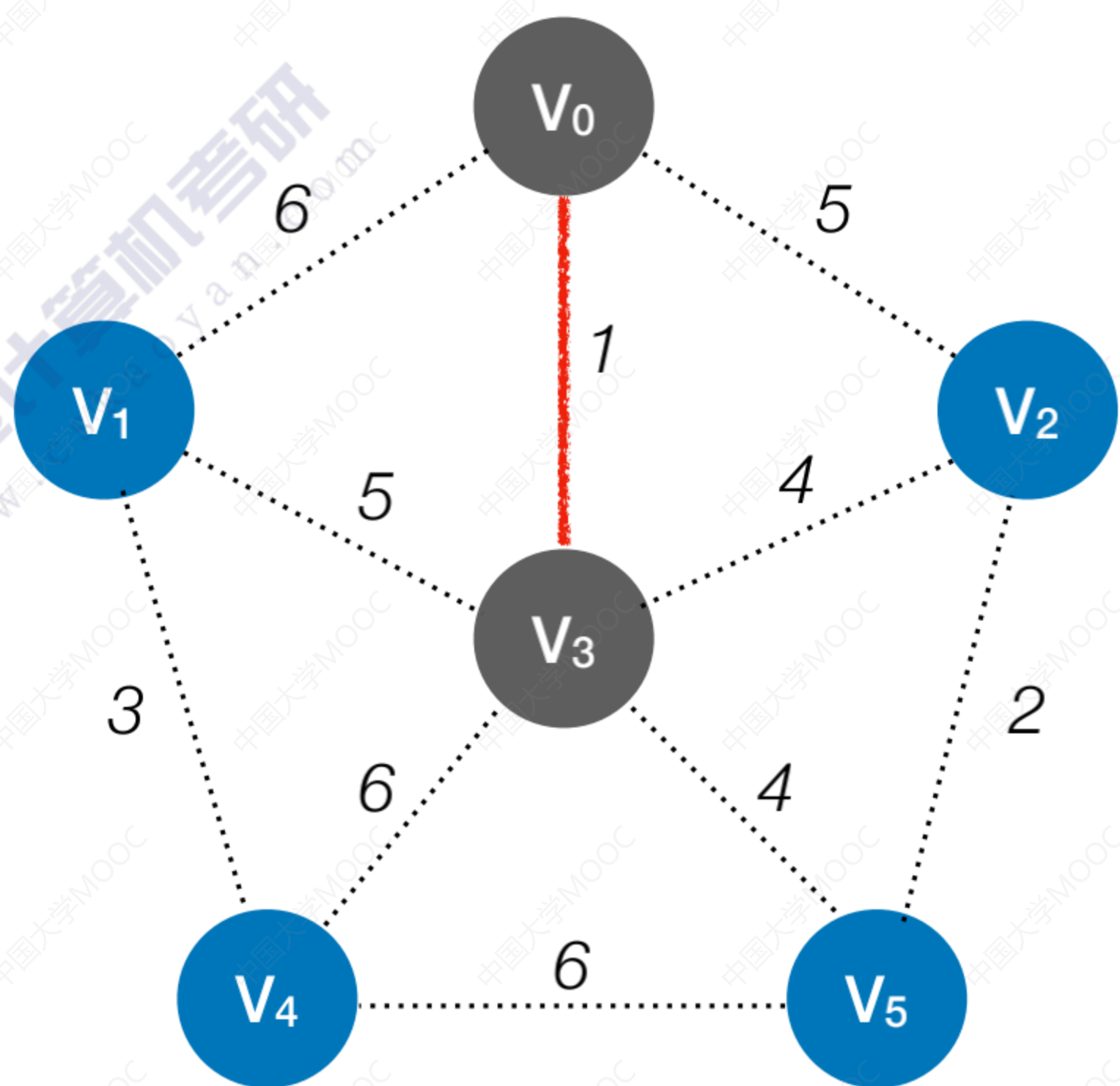
lowCost[6]

0	6	5	1	∞	∞
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第1轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✓	✗	✗

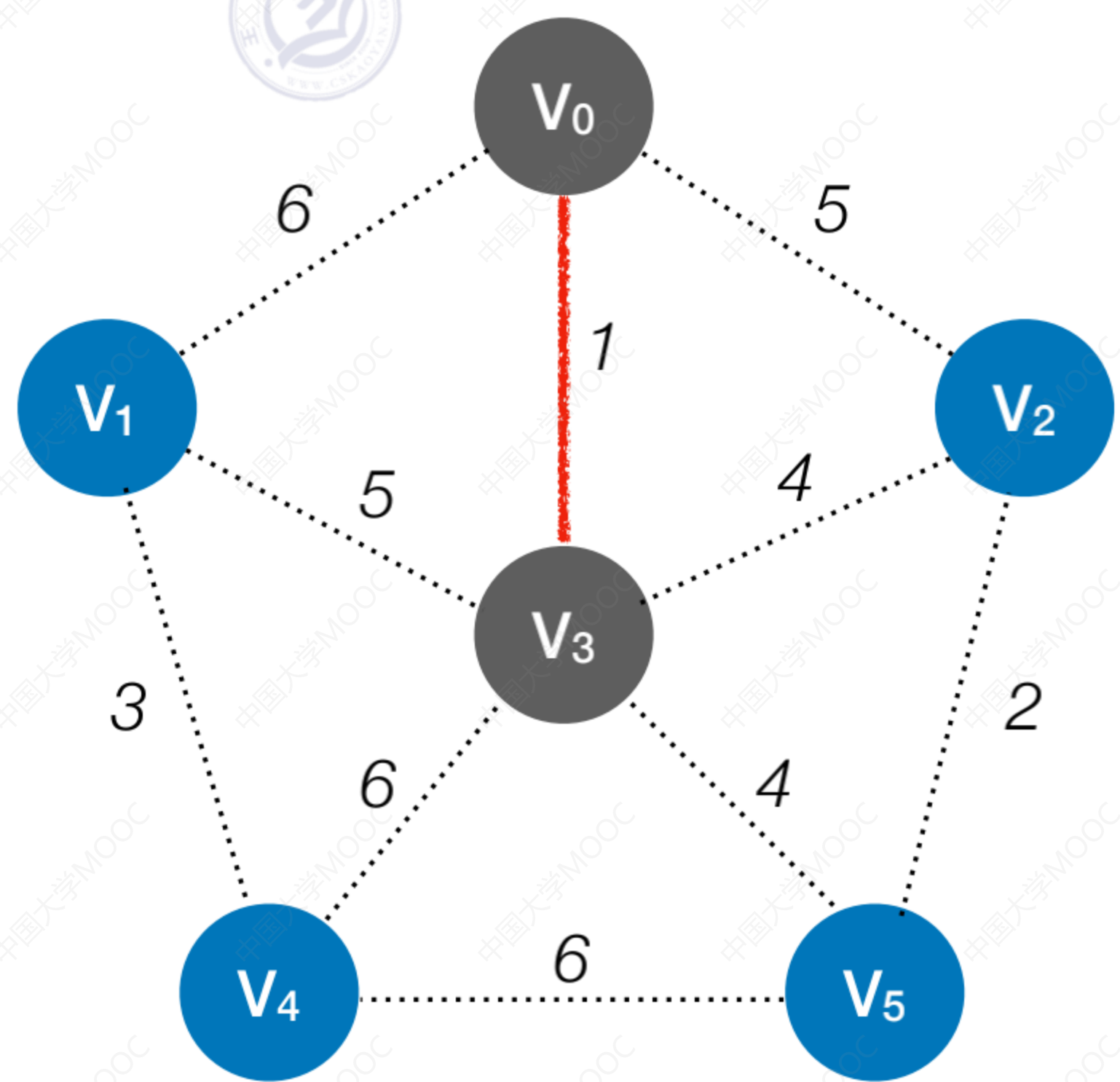
lowCost[6]

0	6	5	1	∞	∞
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第1轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✓	✗	✗

lowCost[6]

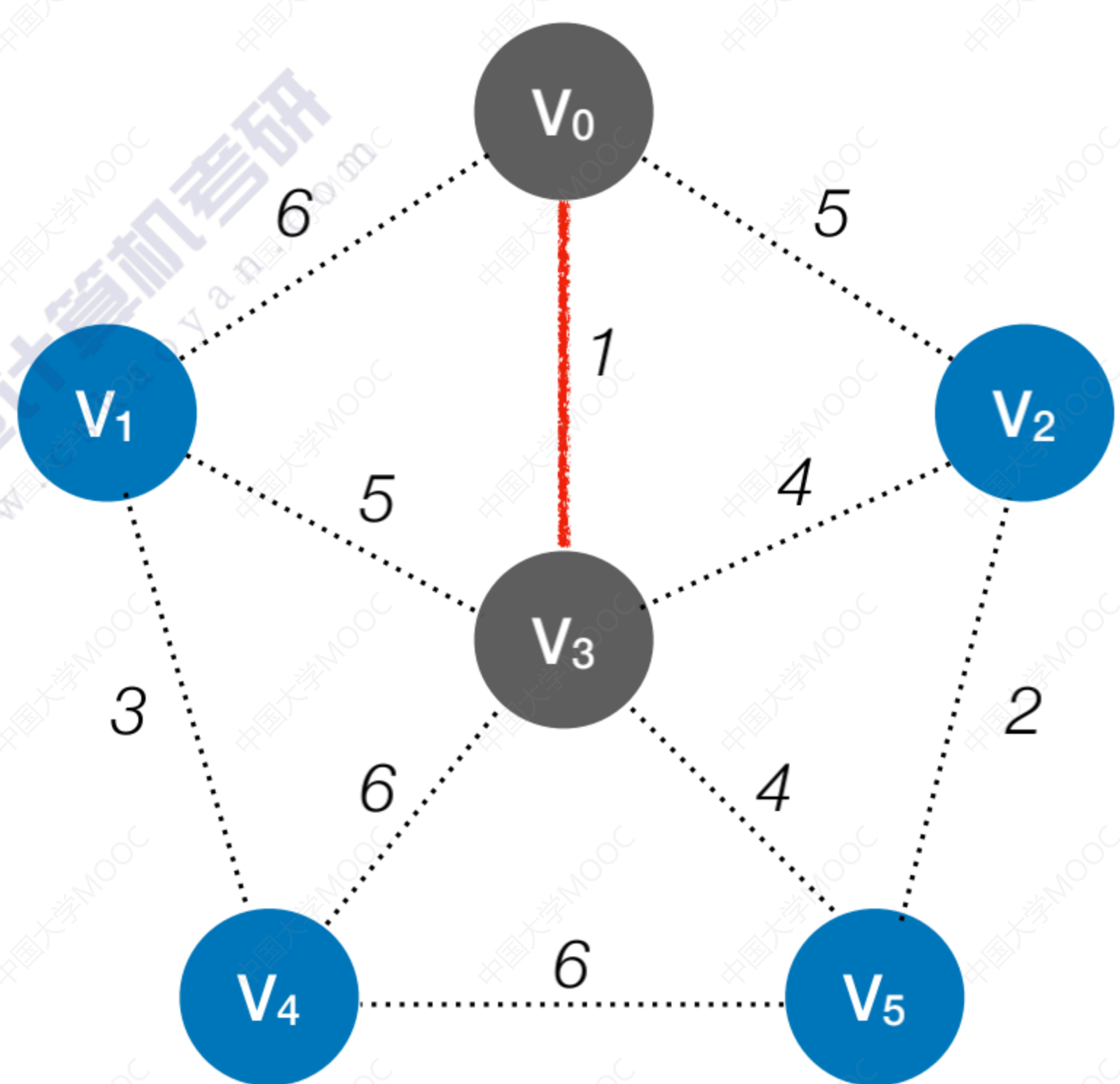
V0	V1	V2	V3	V4	V5
0	6	5	1	∞	∞

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第1轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✓	✗	✗

lowCost[6]

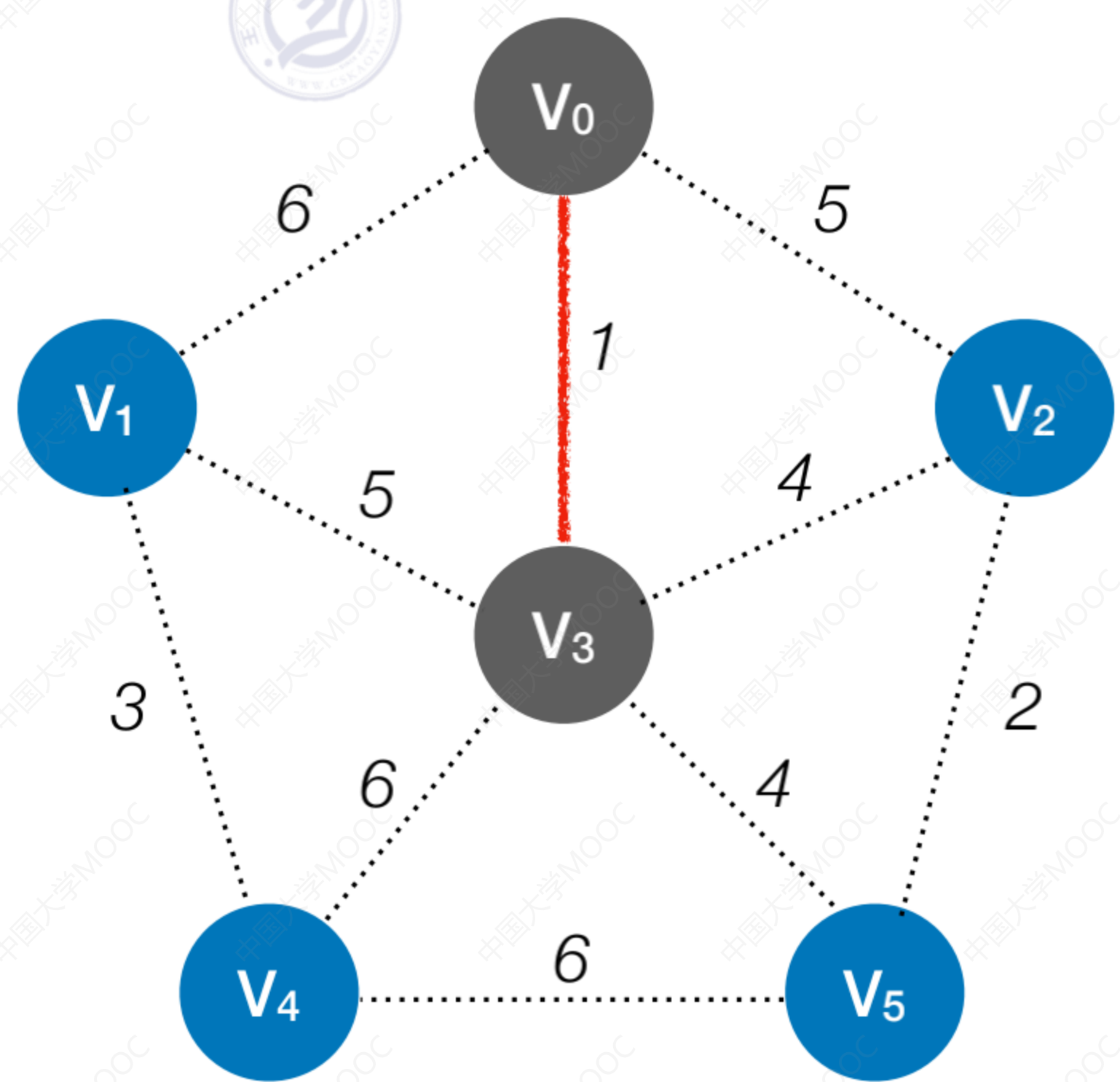
V0	V1	V2	V3	V4	V5
0	5	4	1	6	4

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第2轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✓	✗	✗

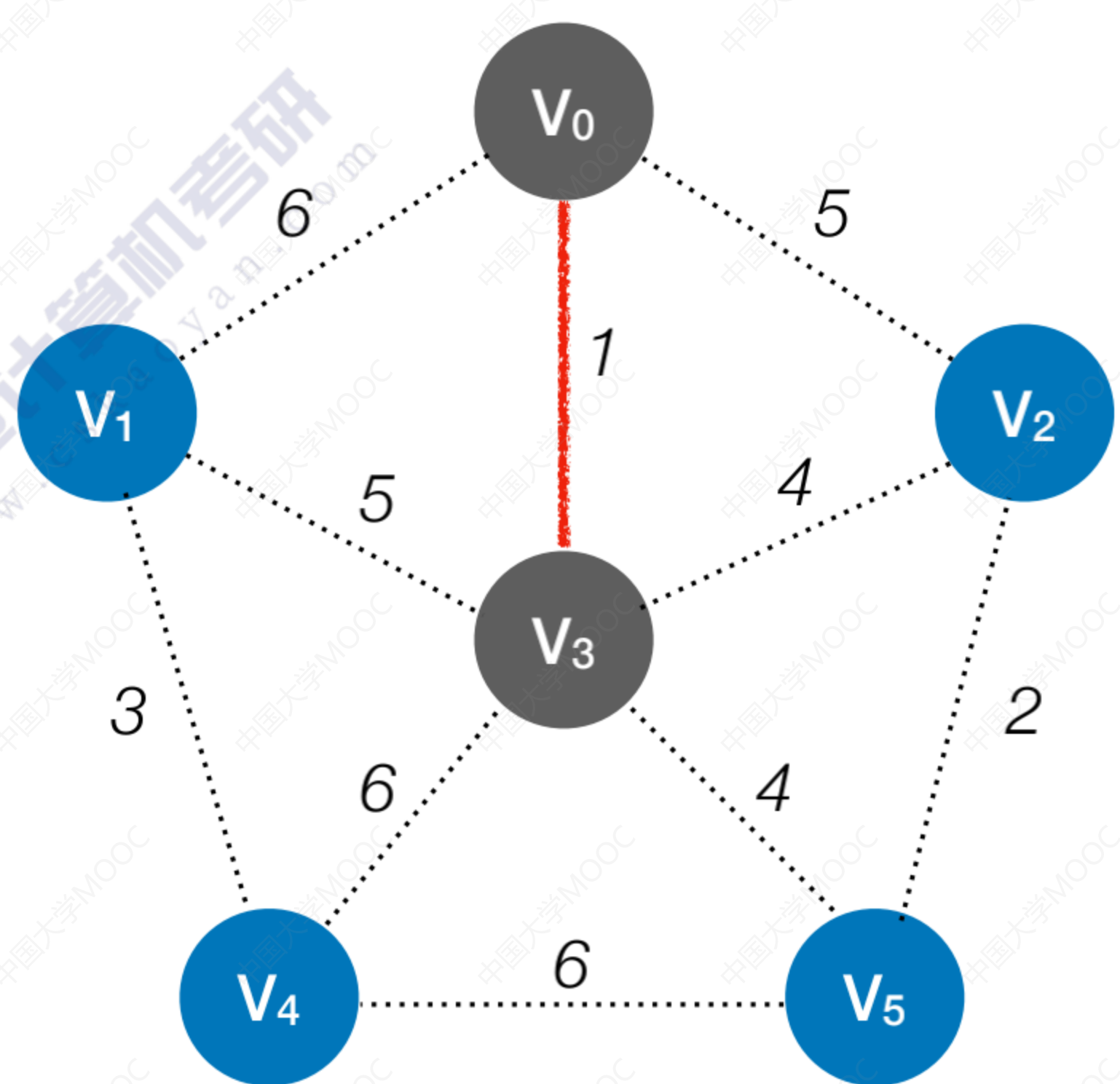
lowCost[6]

0	5	4	1	6	4
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第2轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✗	✓	✗	✗

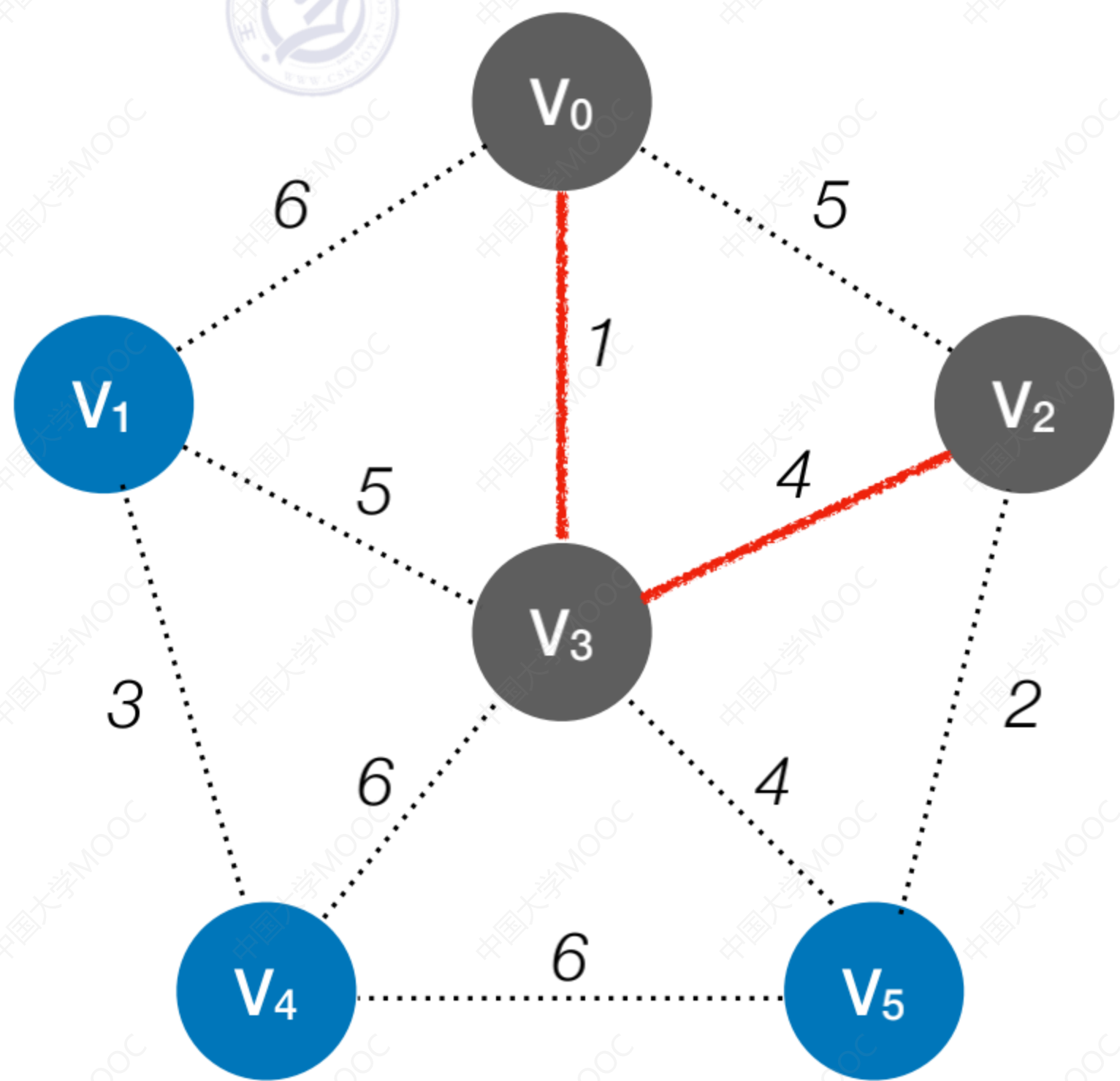
lowCost[6]

0	5	4	1	6	4
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

$isJoin[6]$

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✗

$lowCost[6]$

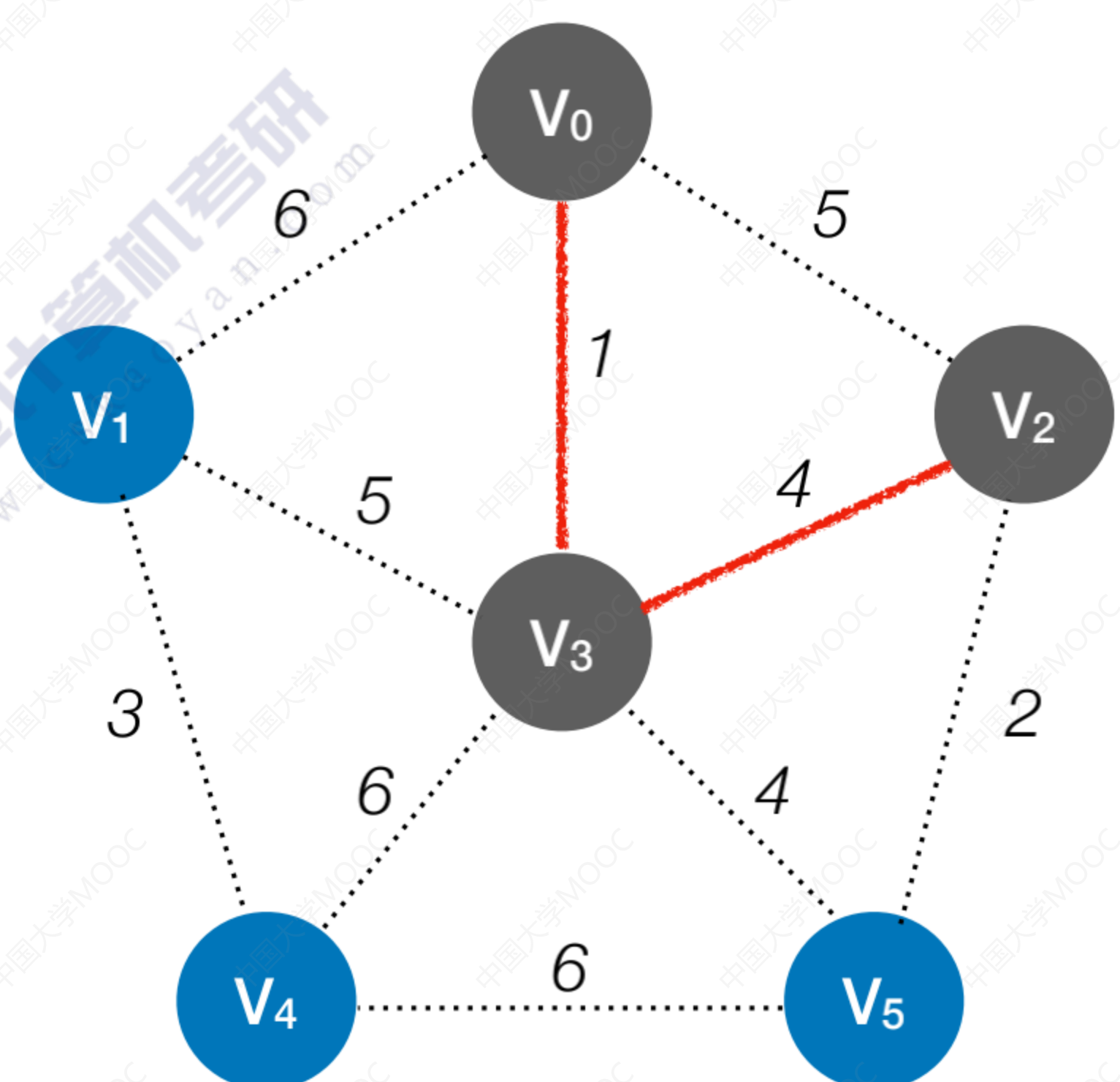
0	5	4	1	6	4
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

$isJoin[6]$

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✗

$lowCost[6]$

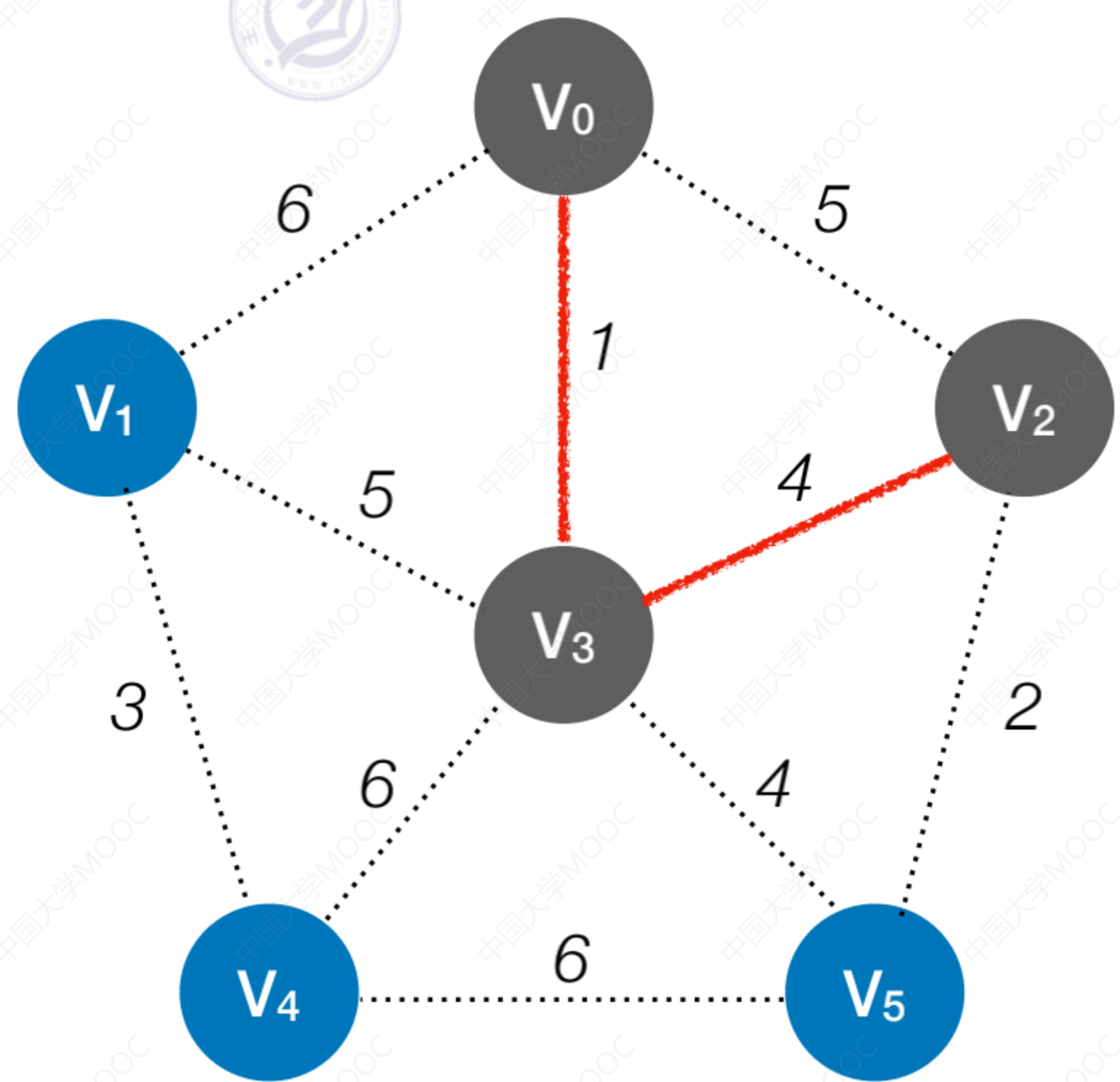
0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第3轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✗

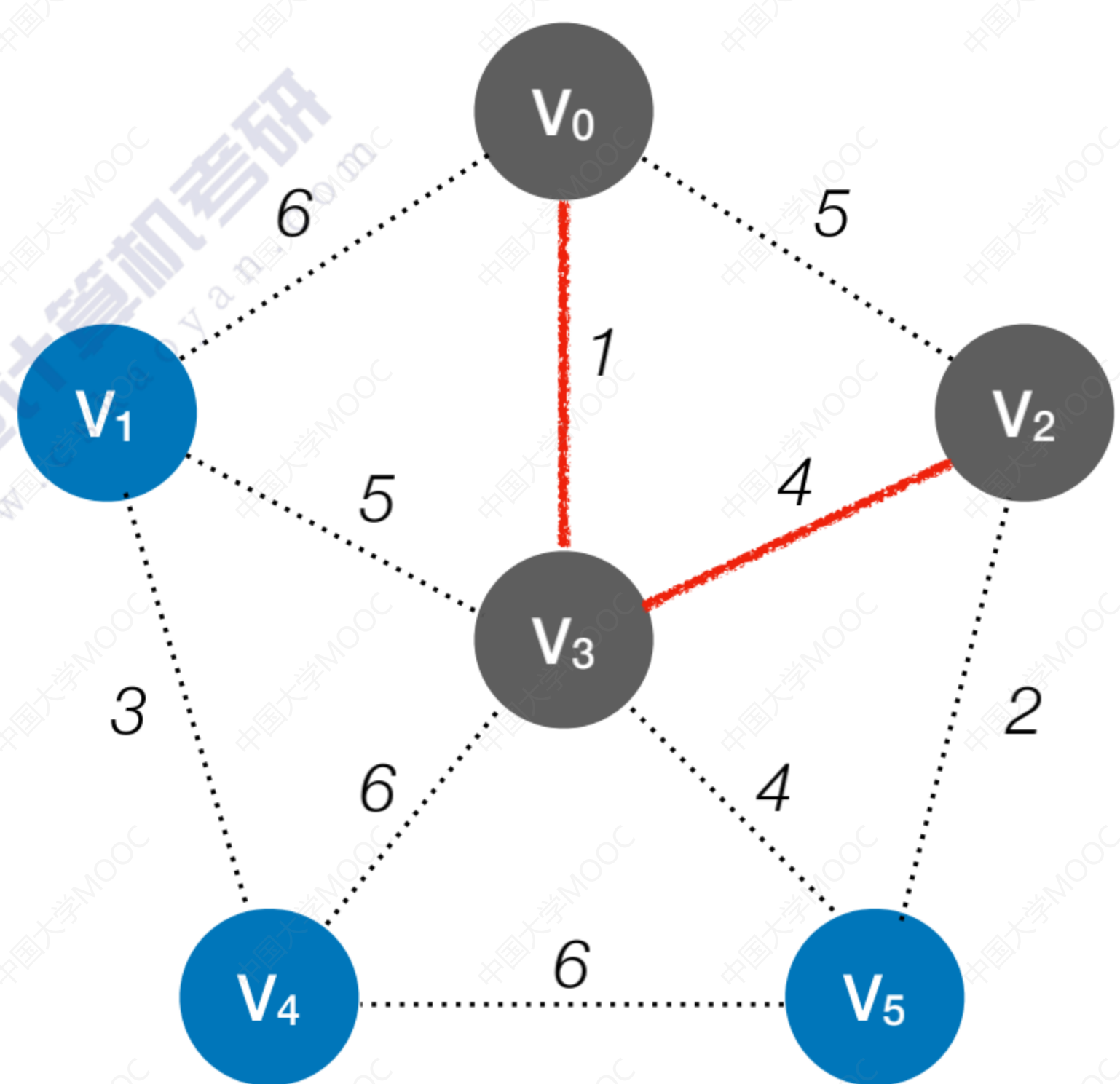
lowCost[6]

0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第3轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✗

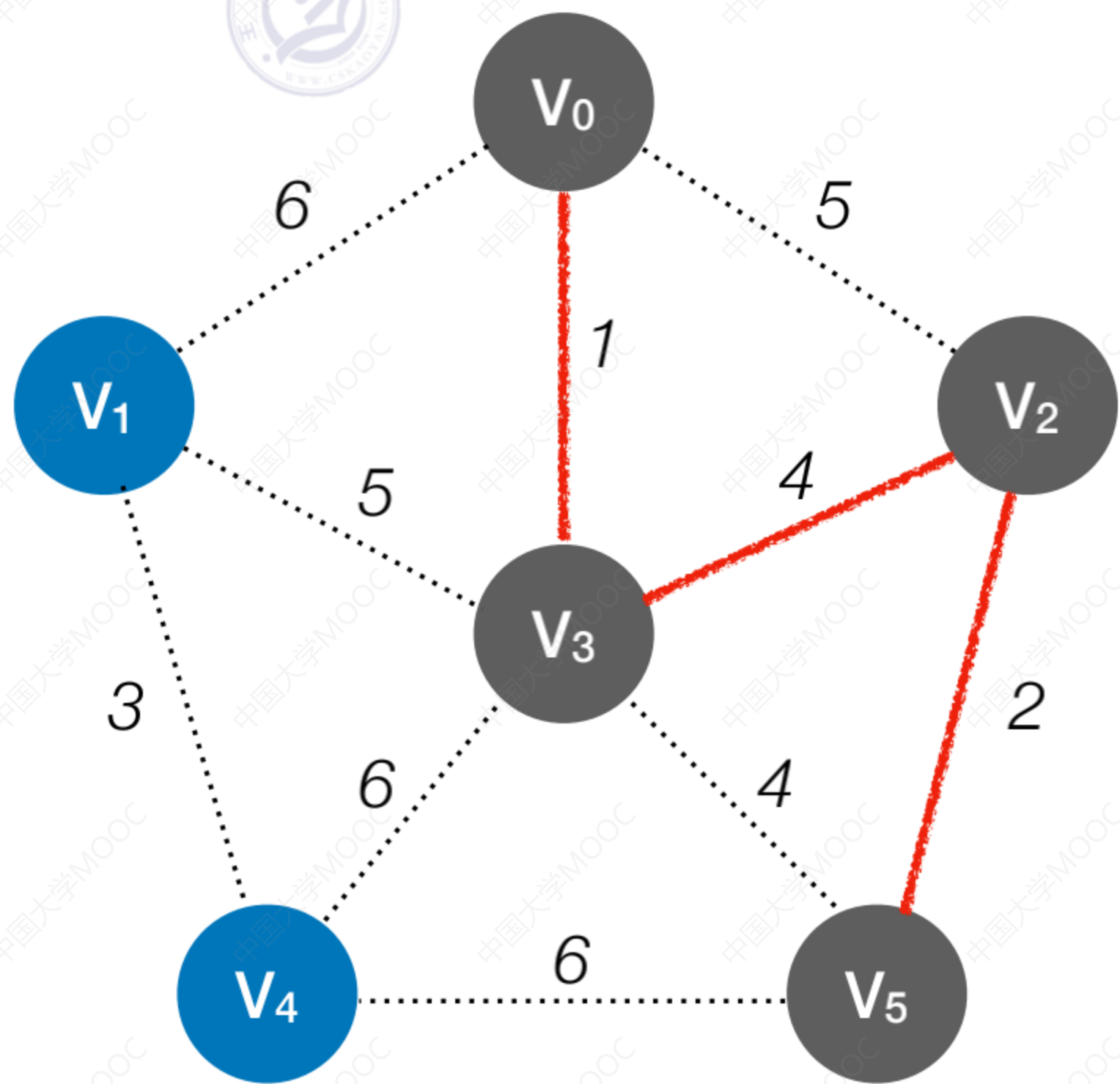
lowCost[6]

0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第3轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✓

lowCost[6]

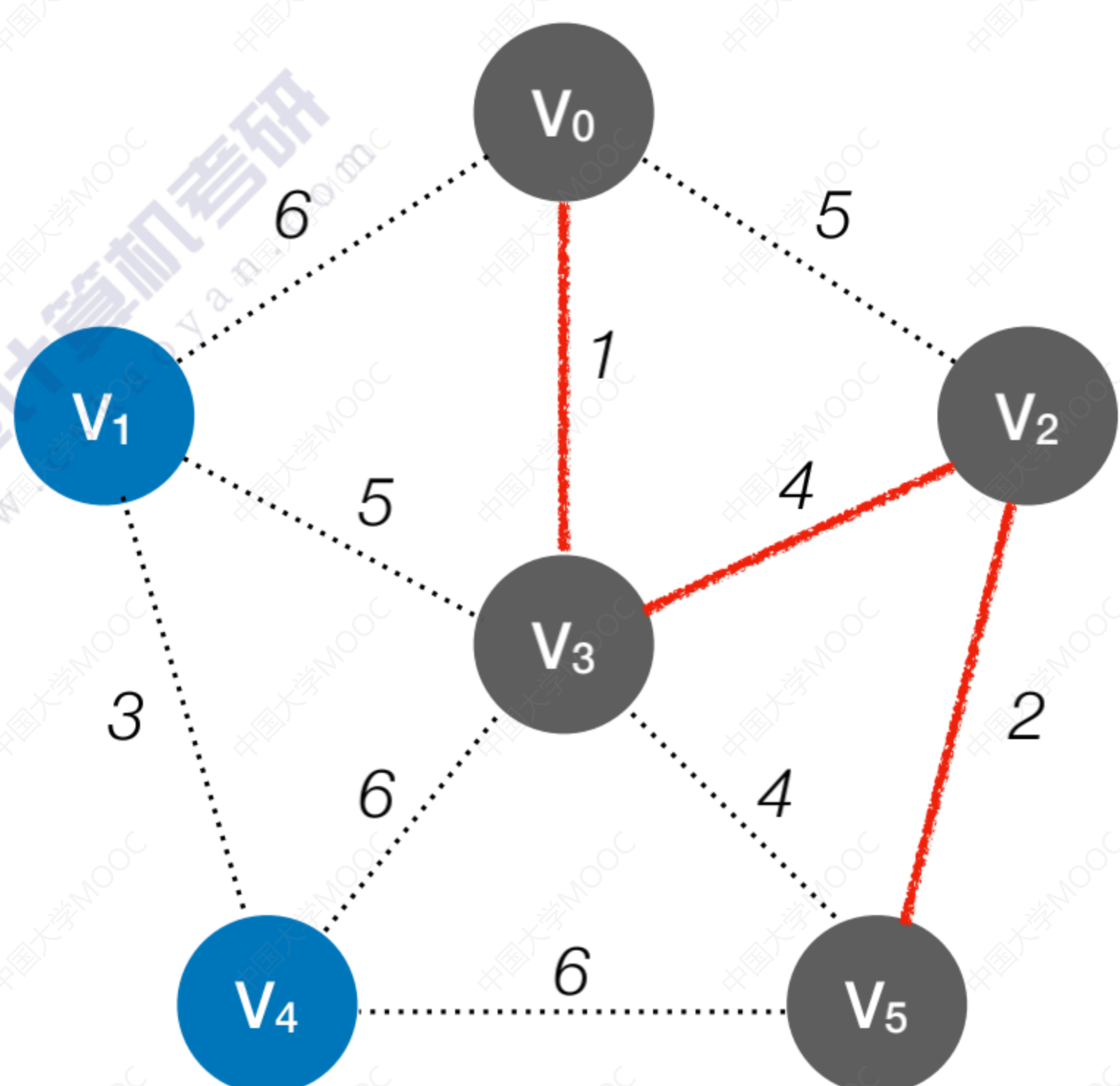
0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第4轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✓

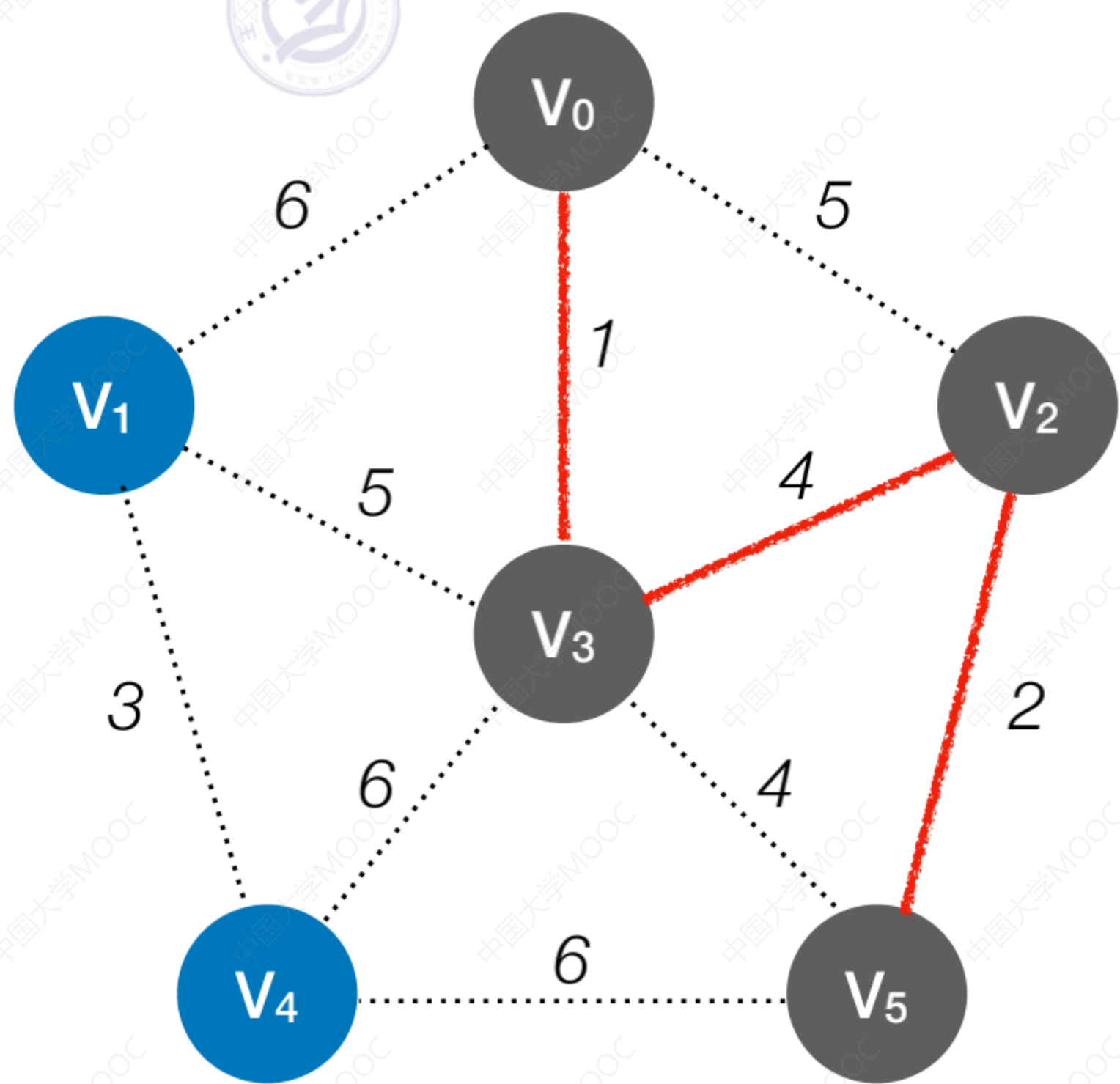
lowCost[6]

0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第4轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✗	✓	✓	✗	✓



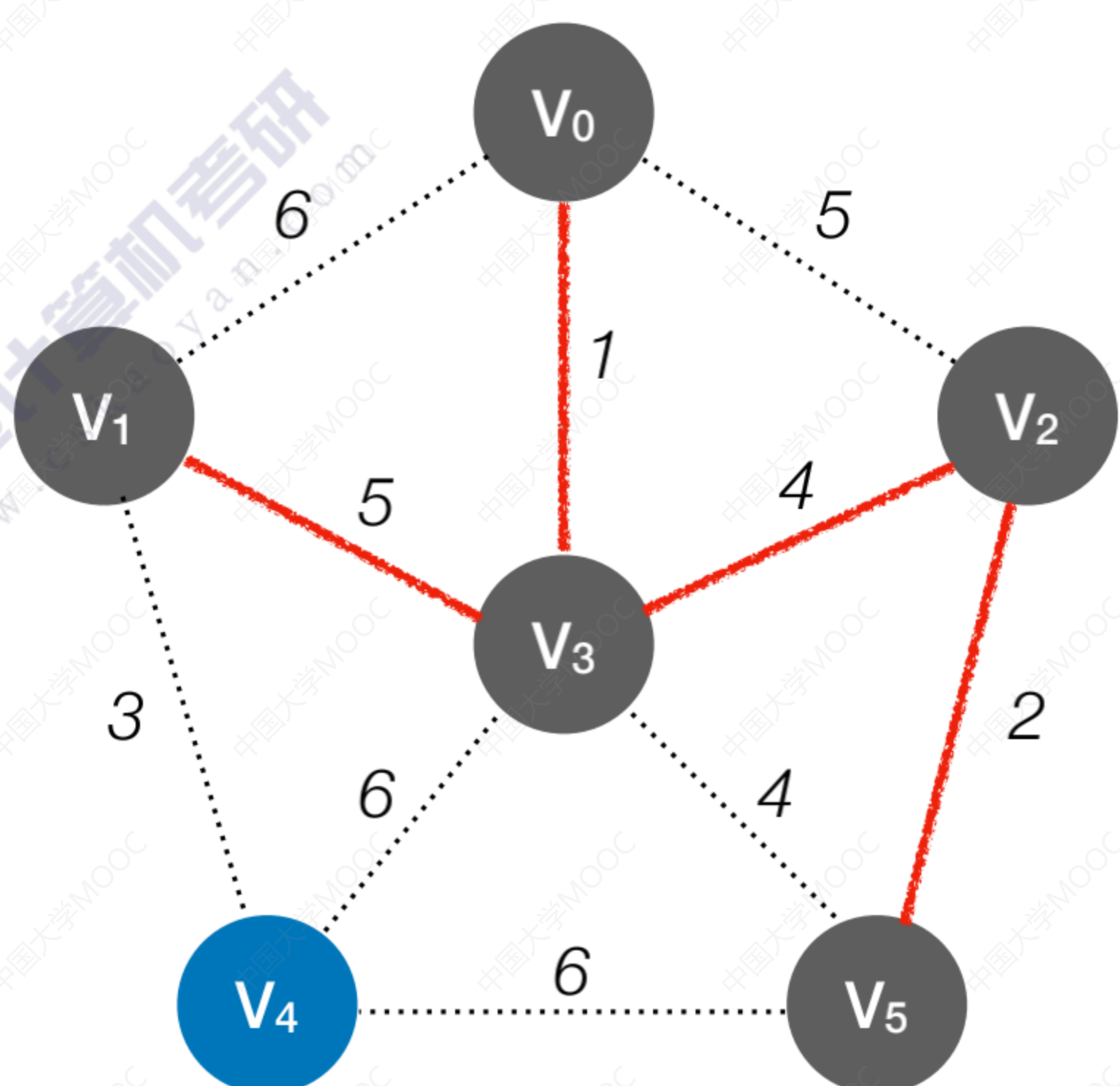
lowCost[6]

0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



第4轮：循环遍历所有个结点，找到lowCost最低的，且还没加入树的顶点

标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✓	✓	✓	✗	✓



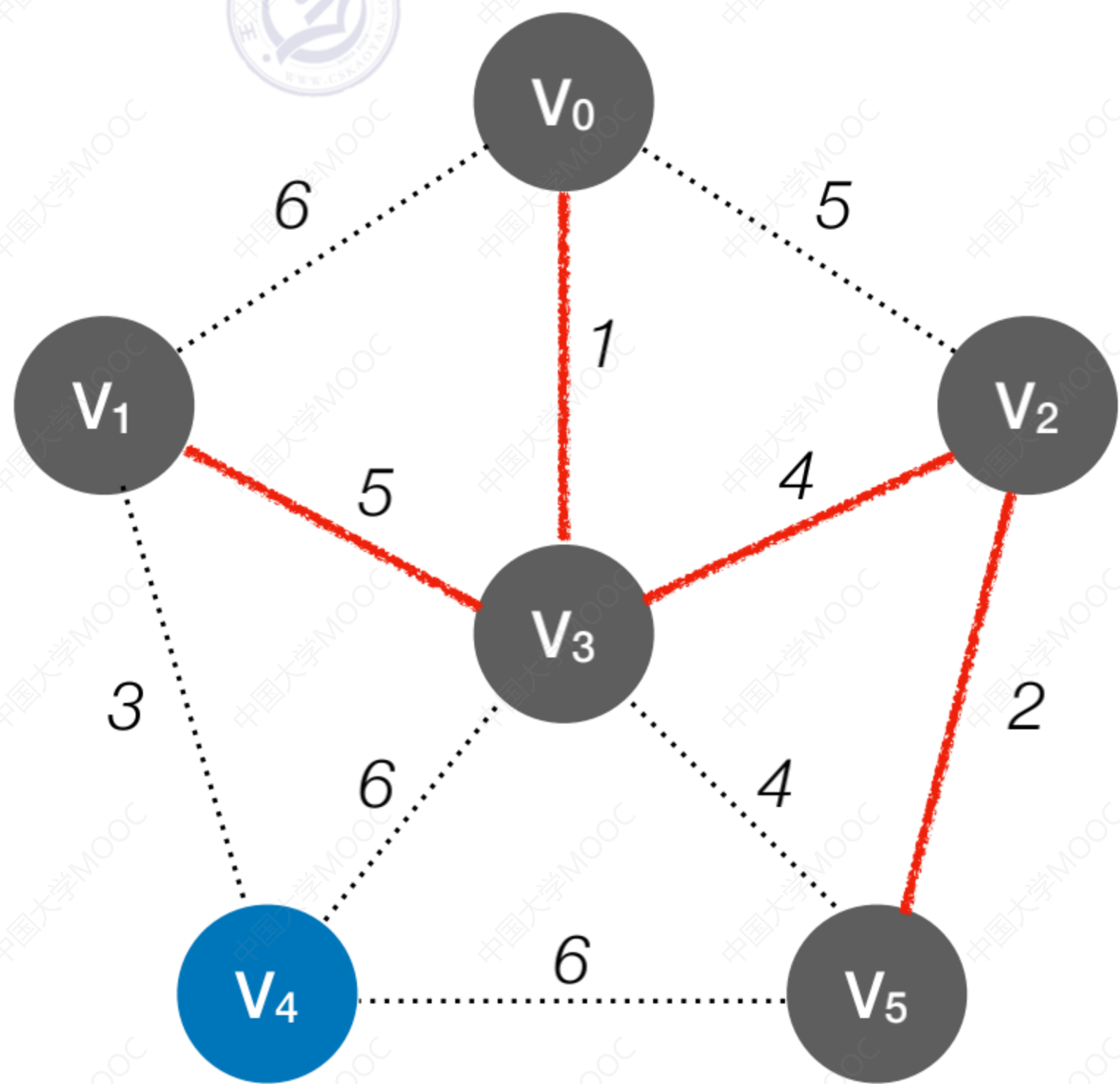
lowCost[6]

0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✓	✓	✓	✗	✓



lowCost[6]

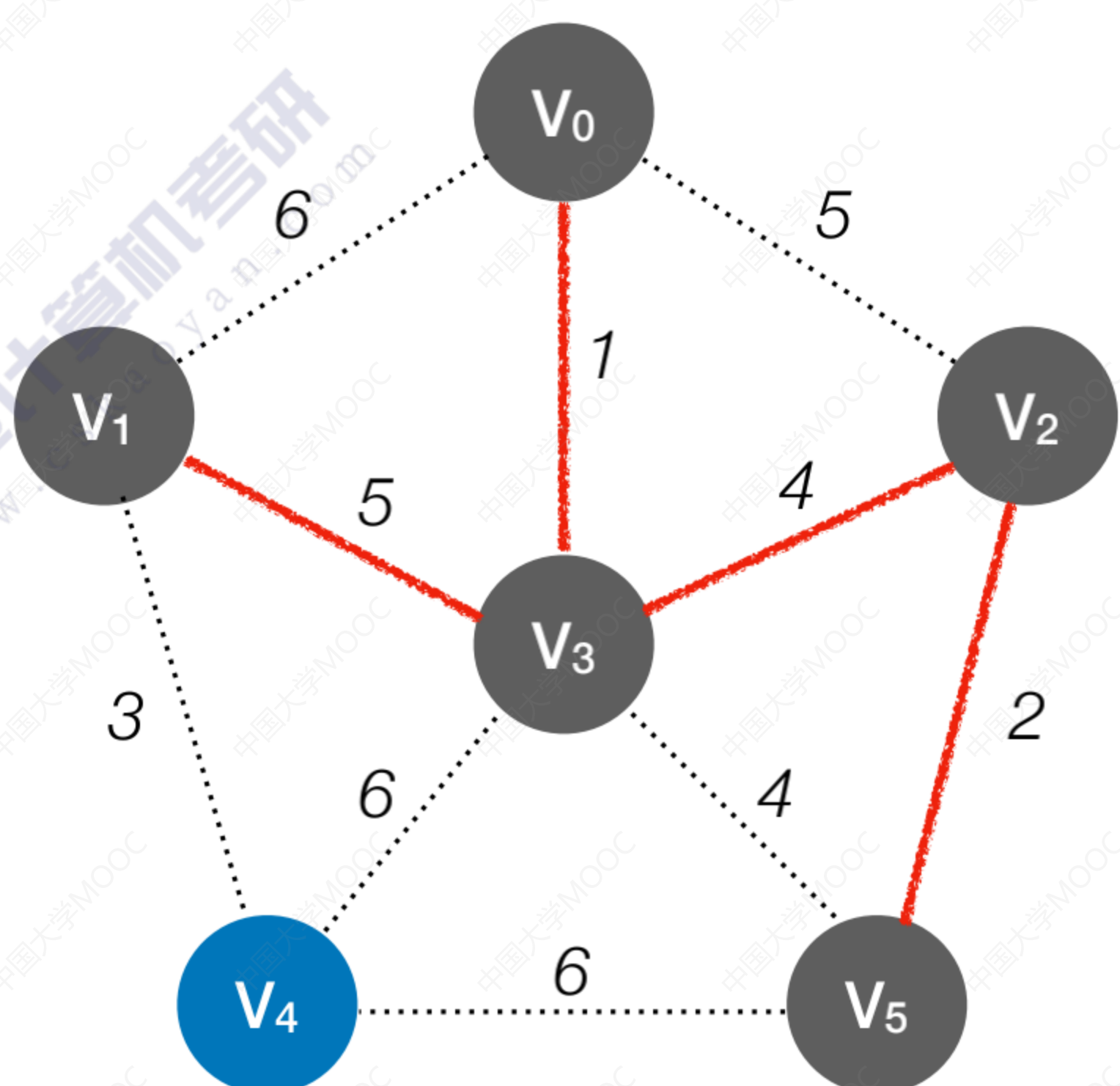
0	5	4	1	6	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✓	✓	✓	✗	✓



lowCost[6]

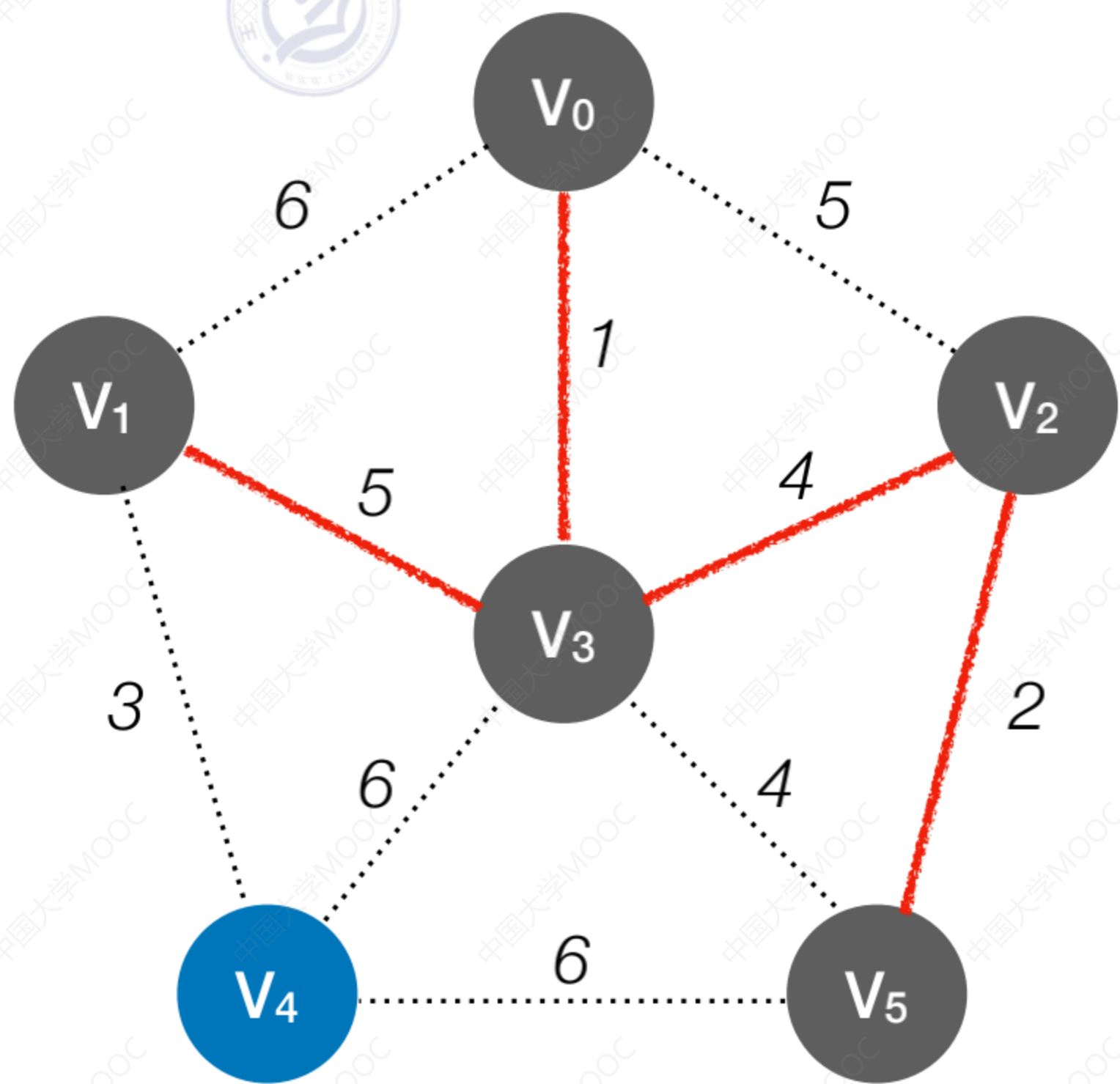
0	5	4	1	3	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✓	✓	✓	✗	✓

lowCost[6]

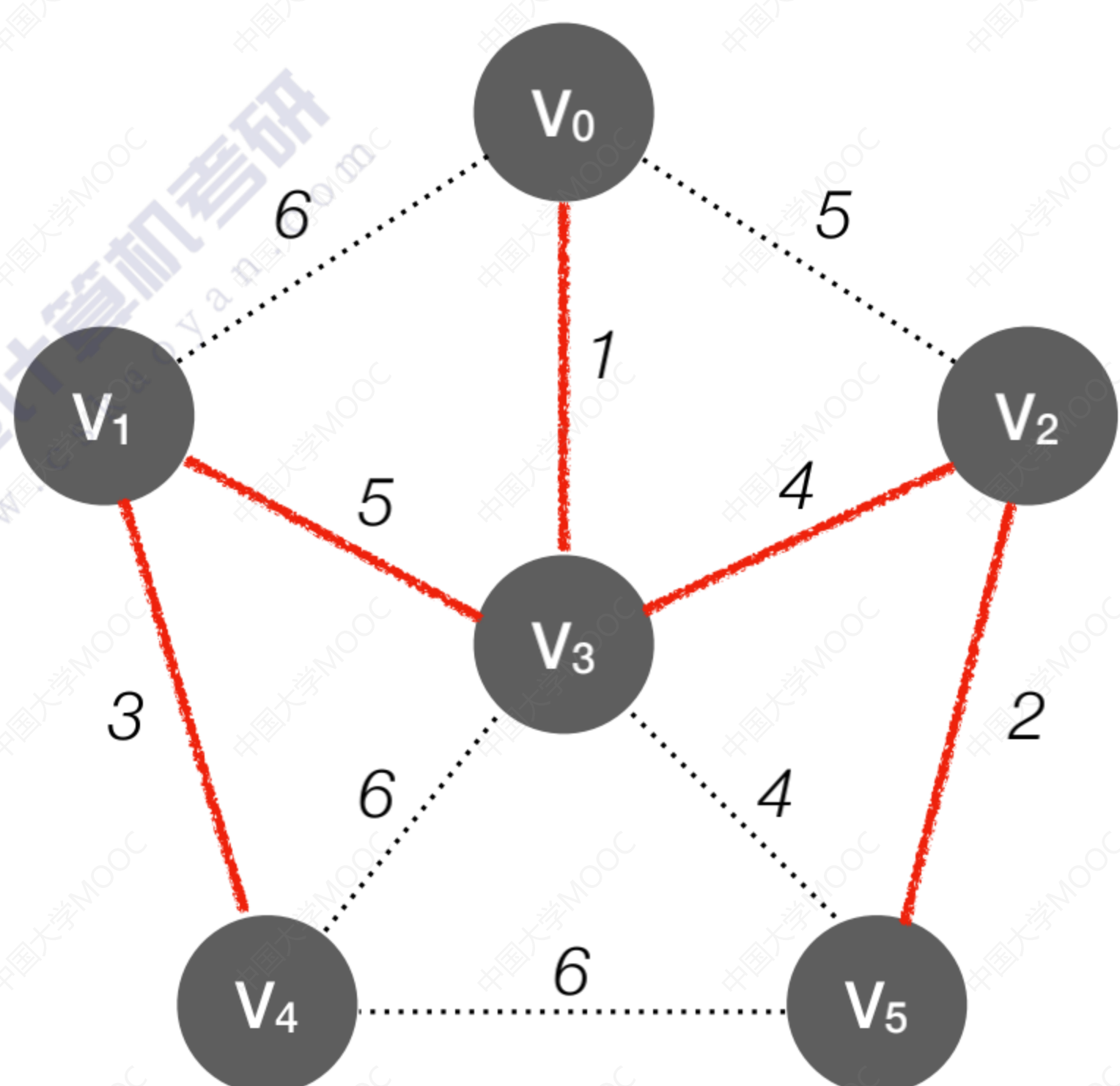
0	5	4	1	3	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想



标记各节点是否已加入树

isJoin[6]

V0	V1	V2	V3	V4	V5
✓	✓	✓	✓	✓	✓

lowCost[6]

0	5	4	1	3	2
---	---	---	---	---	---

各节点加入树的最低代价

再次循环遍历，更新还没加入的各个顶点的lowCost值

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法的实现思想

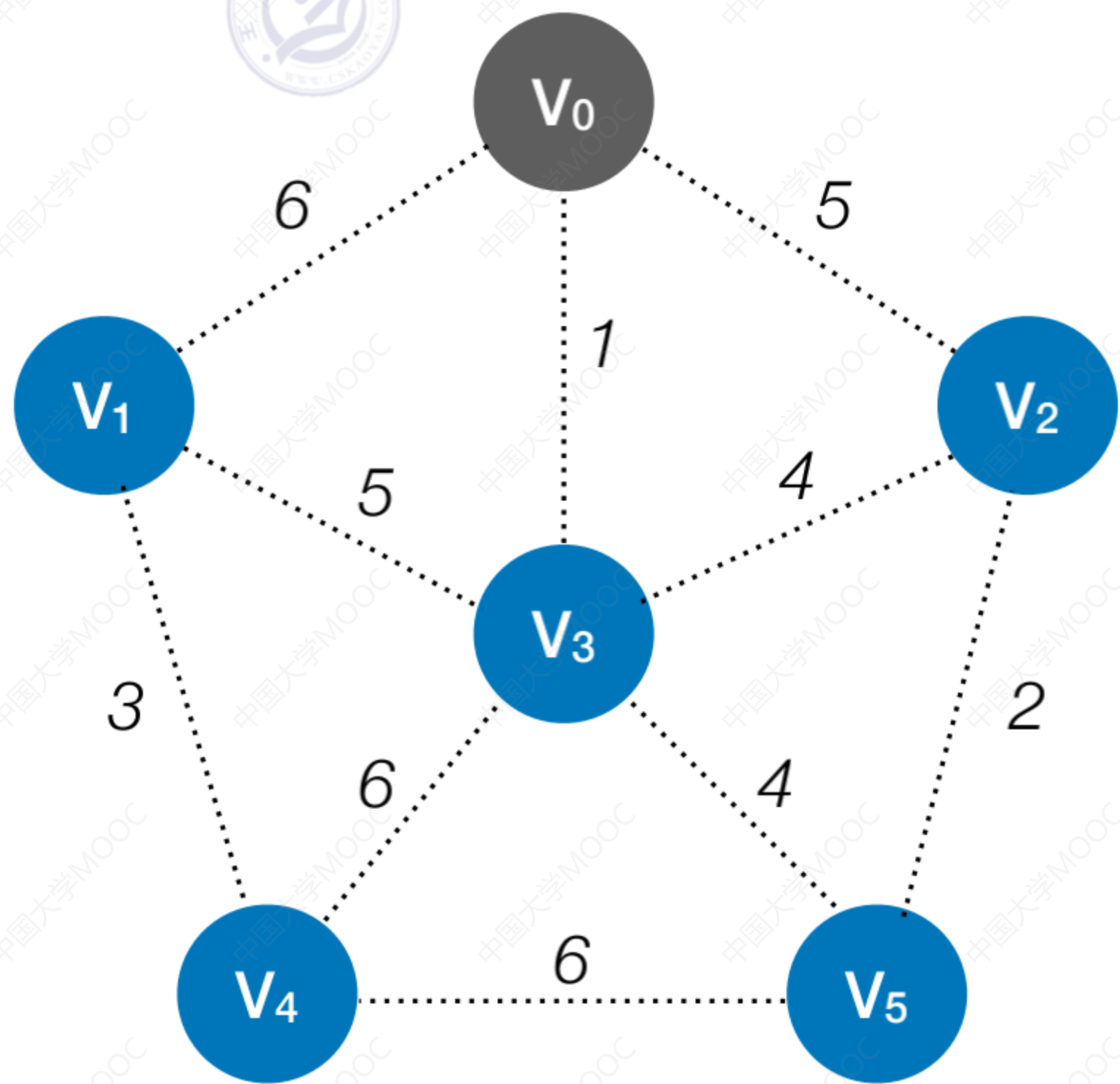
总时间复杂度
 $O(n^2)$, 即 $O(|V|^2)$

从 V_0 开始, 总共需要 $n-1$ 轮处理

每一轮处理: 循环遍历所有个结点, 找到 $lowCost$ 最低的, 且还没加入树的顶点。

再次循环遍历, 更新还没加入的各个顶点的 $lowCost$ 值

每一轮时间复杂度 $O(2n)$



	V0	V1	V2	V3	V4	V5
$isJoin[6]$	✓	✗	✗	✗	✗	✗

	V0	V1	V2	V3	V4	V5
$lowCost[6]$	0	6	5	1	∞	∞

王道考研/CSKAOYAN.COM

Prim 算法 v.s. Kruskal 算法

Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树;
每次将代价最小的新顶点纳入生成树, 直到所有顶点都纳入为止。

时间复杂度: $O(|V|^2)$
适合用于边稠密图

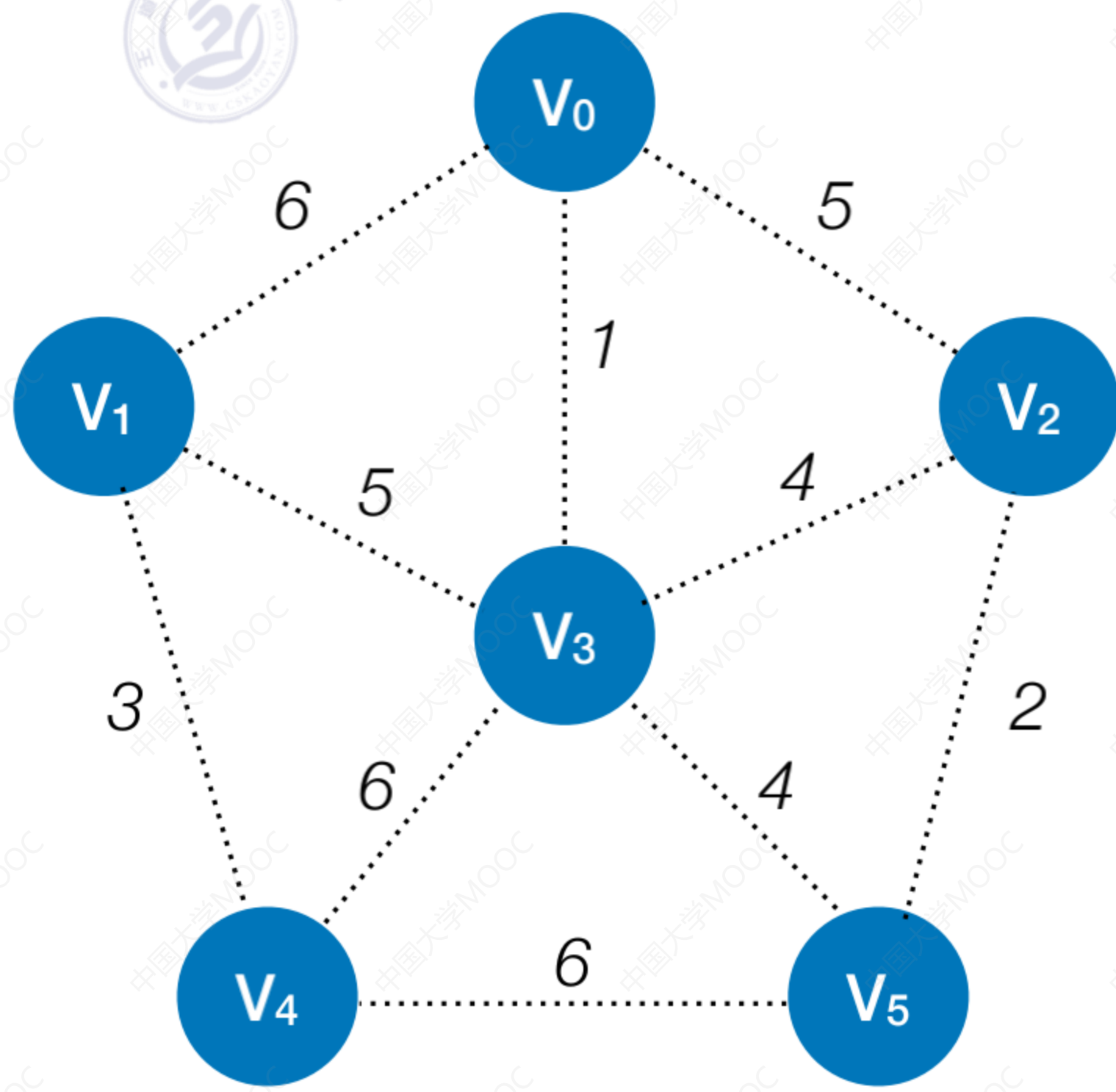
Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边, 使这条边的两头连通 (原本已经连通的就不选)
直到所有结点都连通

时间复杂度: $O(|E|\log_2|E|)$
适合用于边稀疏图

王道考研/CSKAOYAN.COM

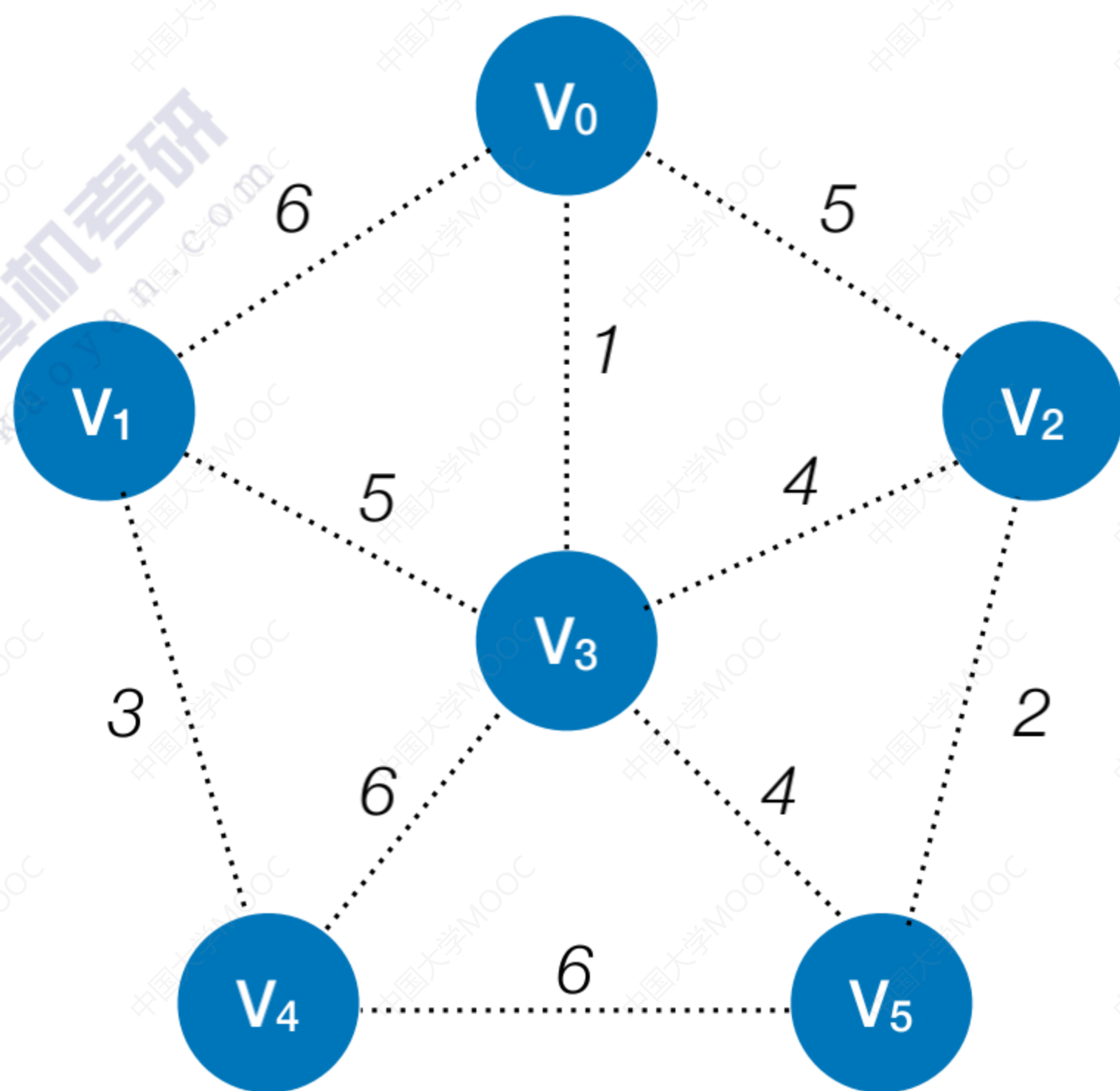
Kruskal 算法的实现思想



王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想

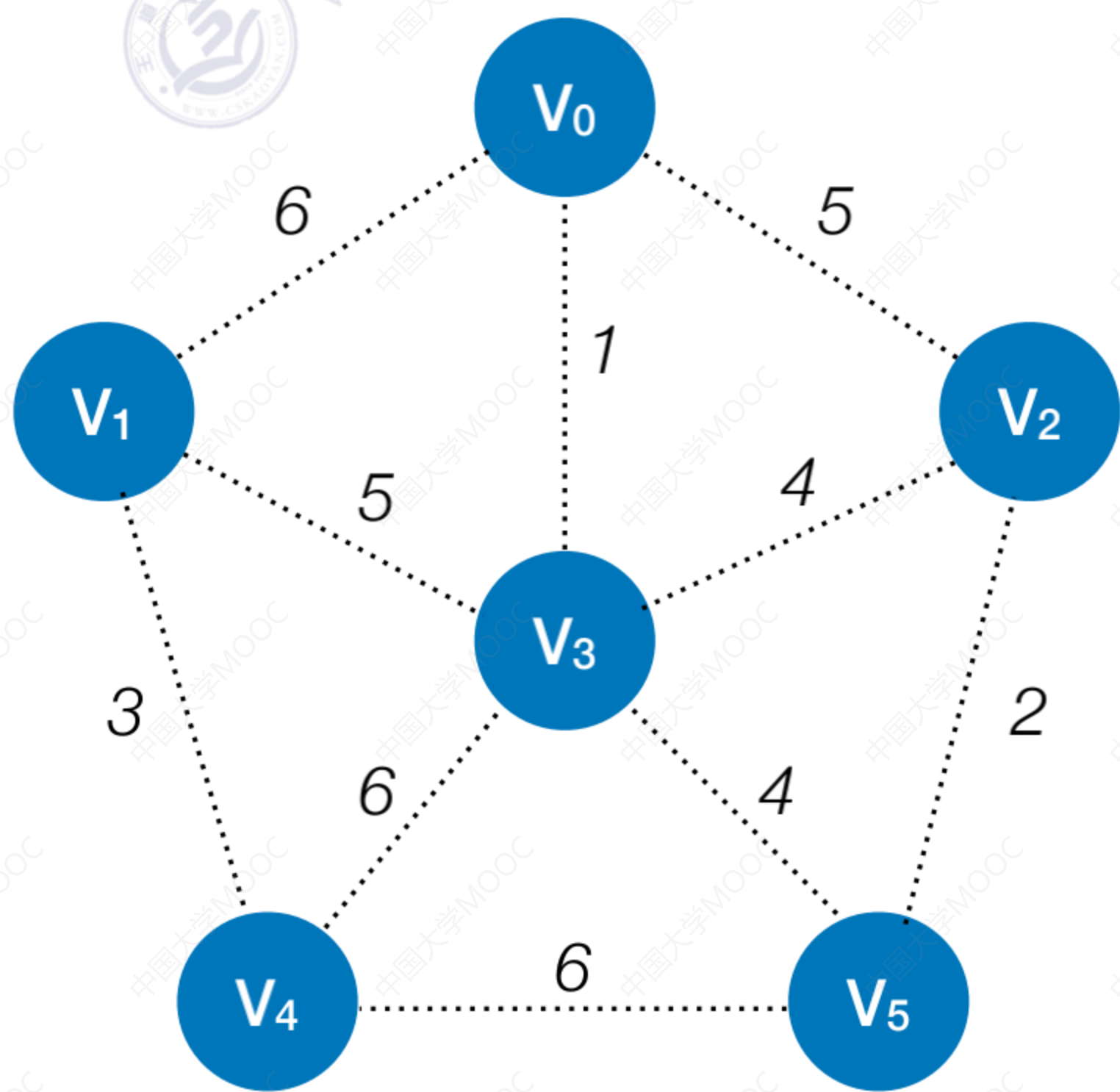
初始：将各条边按权值排序



weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想

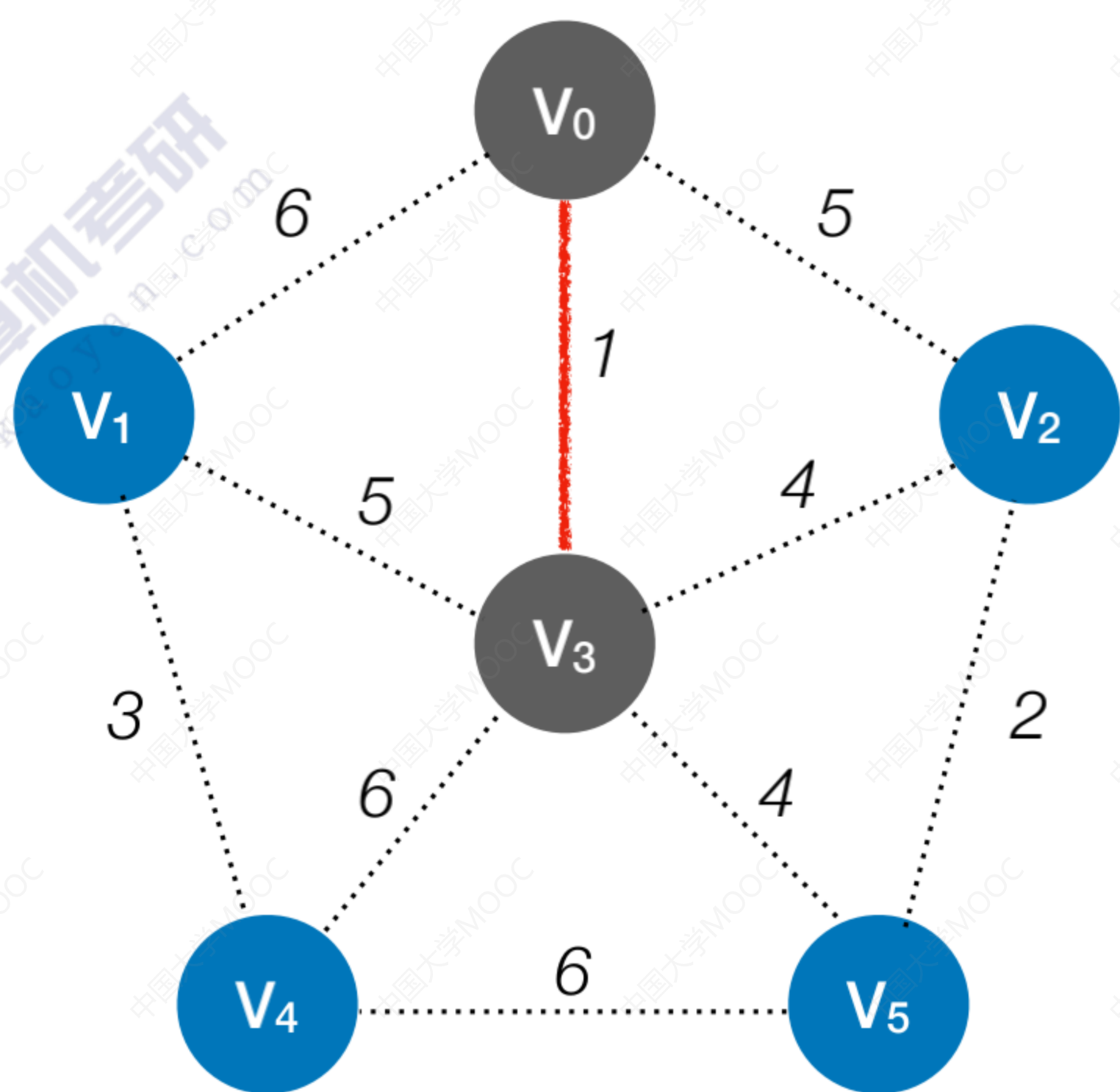


第1轮：检查第1条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V0	V3
2	V2	V5
3	V1	V4
4	V2	V3
4	V3	V5
5	V0	V2
5	V1	V3
6	V0	V1
6	V3	V4
6	V4	V5

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



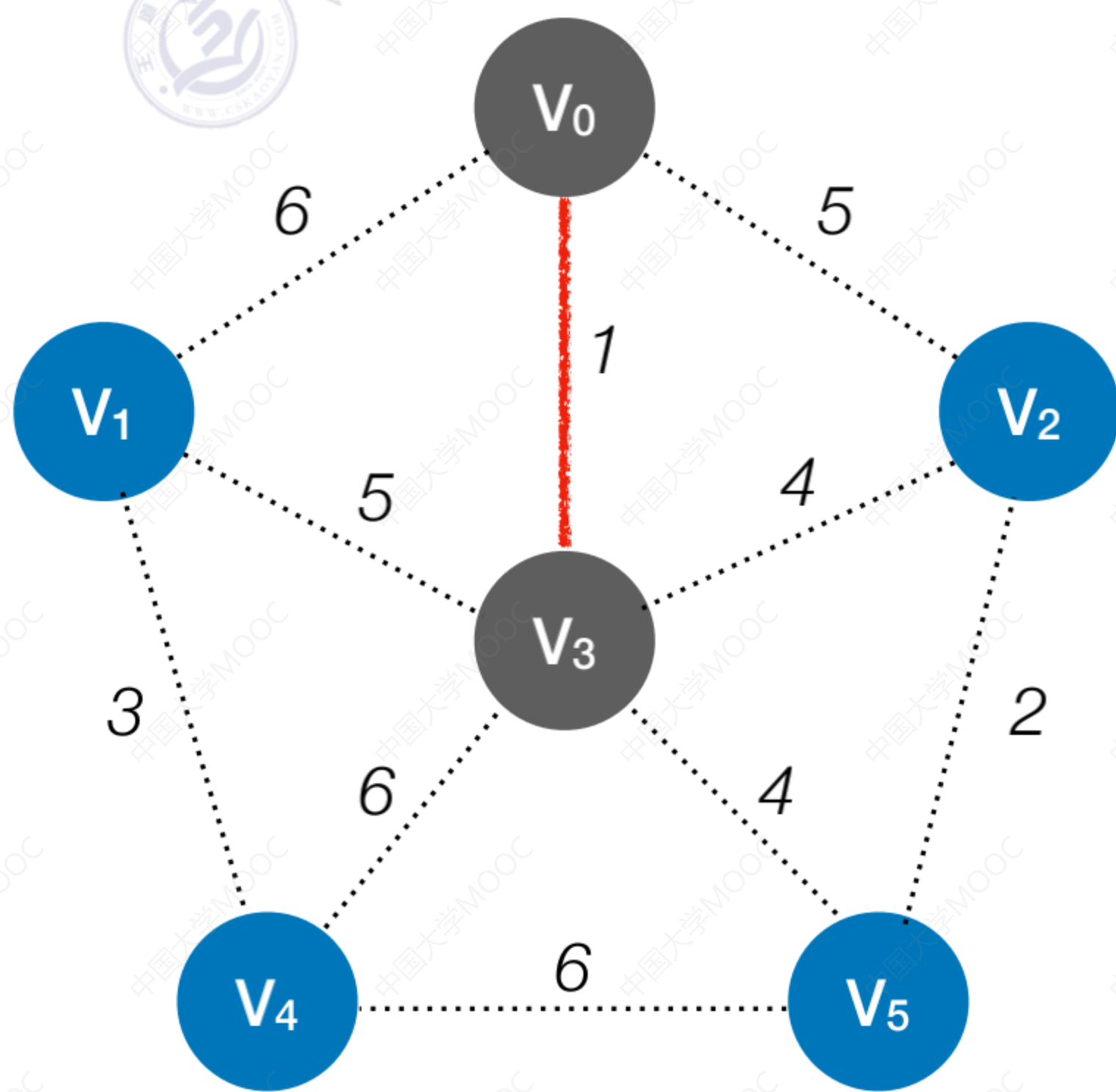
第1轮：检查第1条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V0	V3
2	V2	V5
3	V1	V4
4	V2	V3
4	V3	V5
5	V0	V2
5	V1	V3
6	V0	V1
6	V3	V4
6	V4	V5

不连通，连起来！

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想

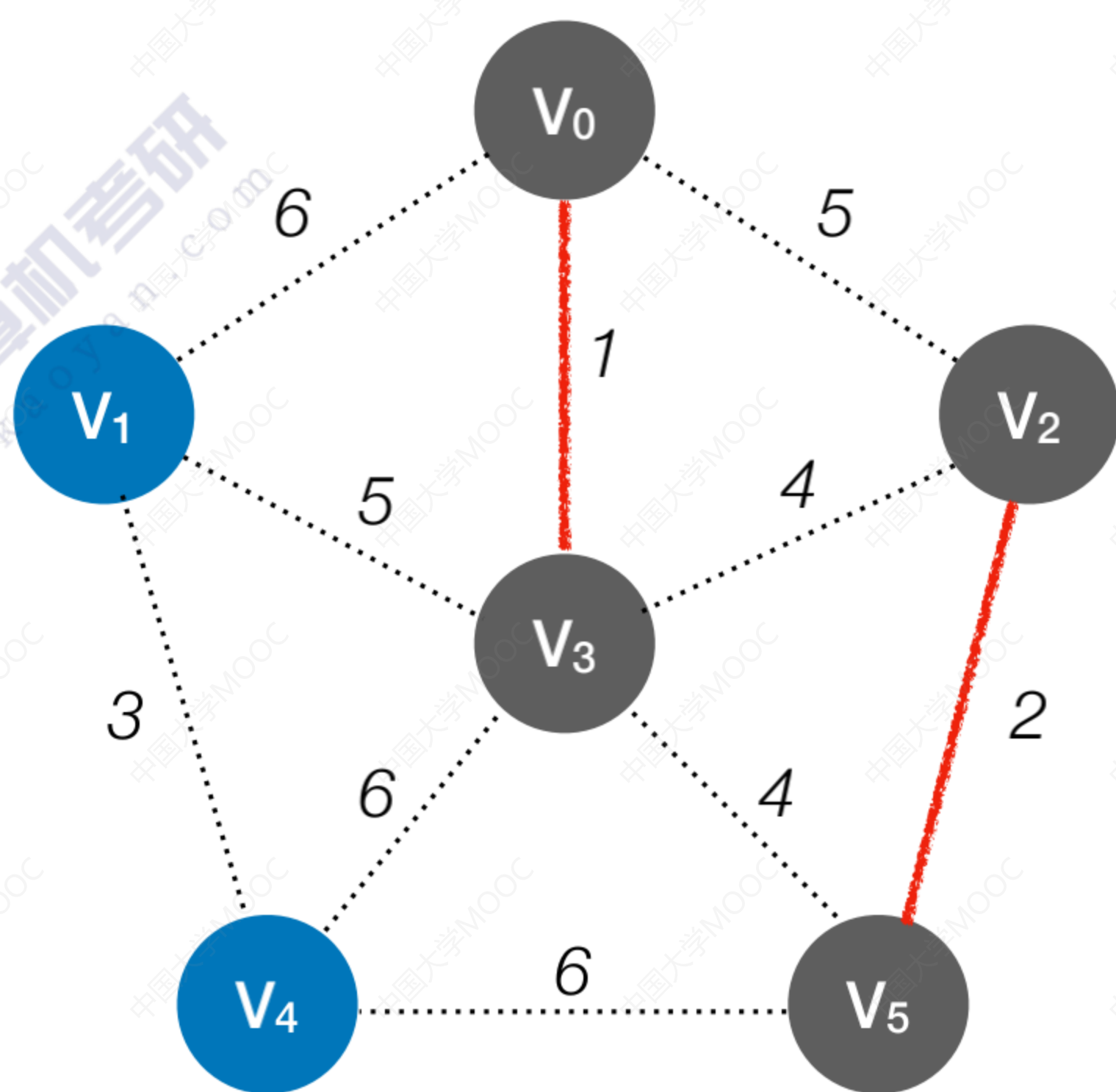


第2轮：检查第2条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V0	V3
2	V2	V5
3	V1	V4
4	V2	V3
4	V3	V5
5	V0	V2
5	V1	V3
6	V0	V1
6	V3	V4
6	V4	V5

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



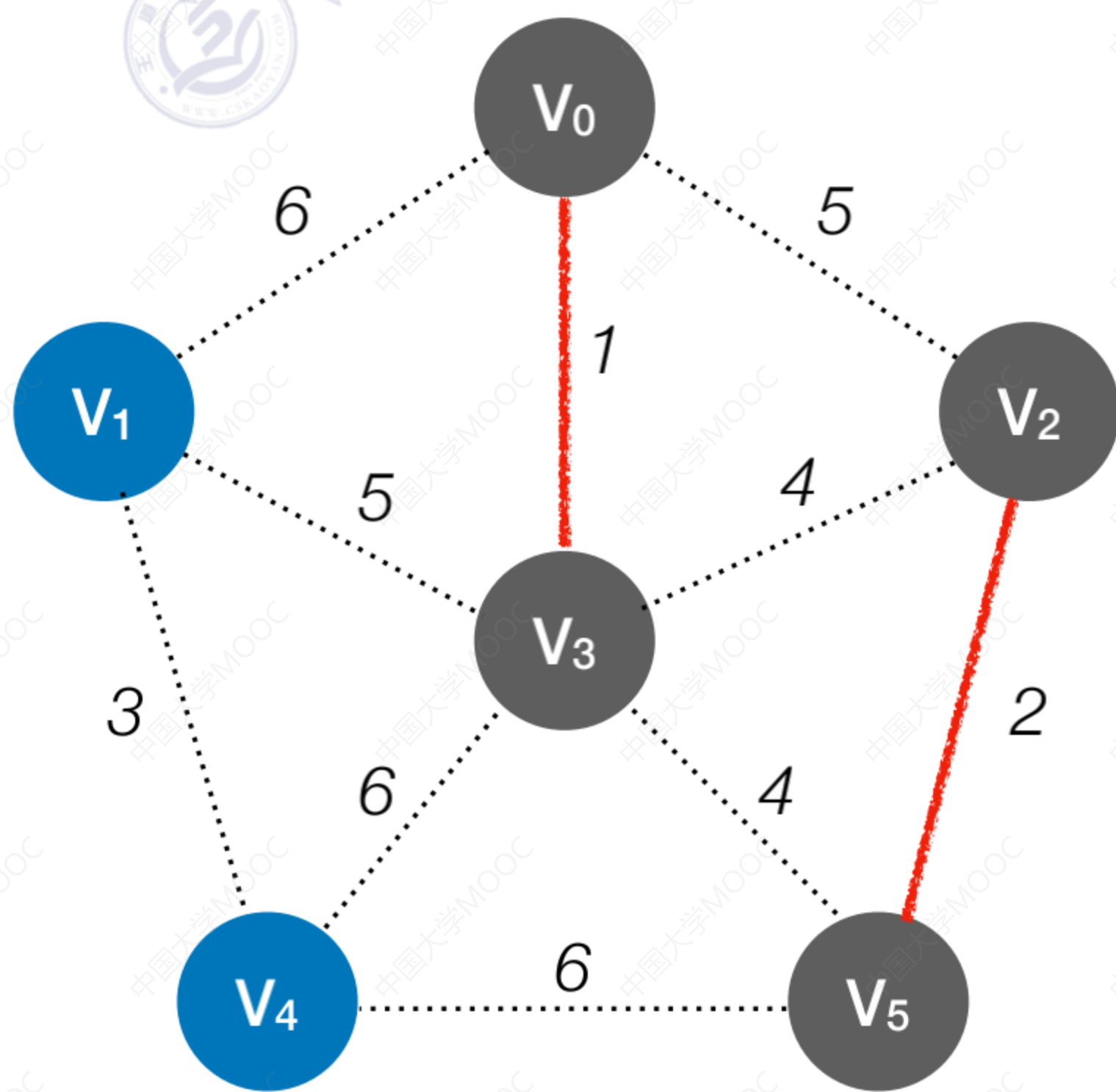
第2轮：检查第2条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V0	V3
2	V2	V5
3	V1	V4
4	V2	V3
4	V3	V5
5	V0	V2
5	V1	V3
6	V0	V1
6	V3	V4
6	V4	V5

不连通，连起来！

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想

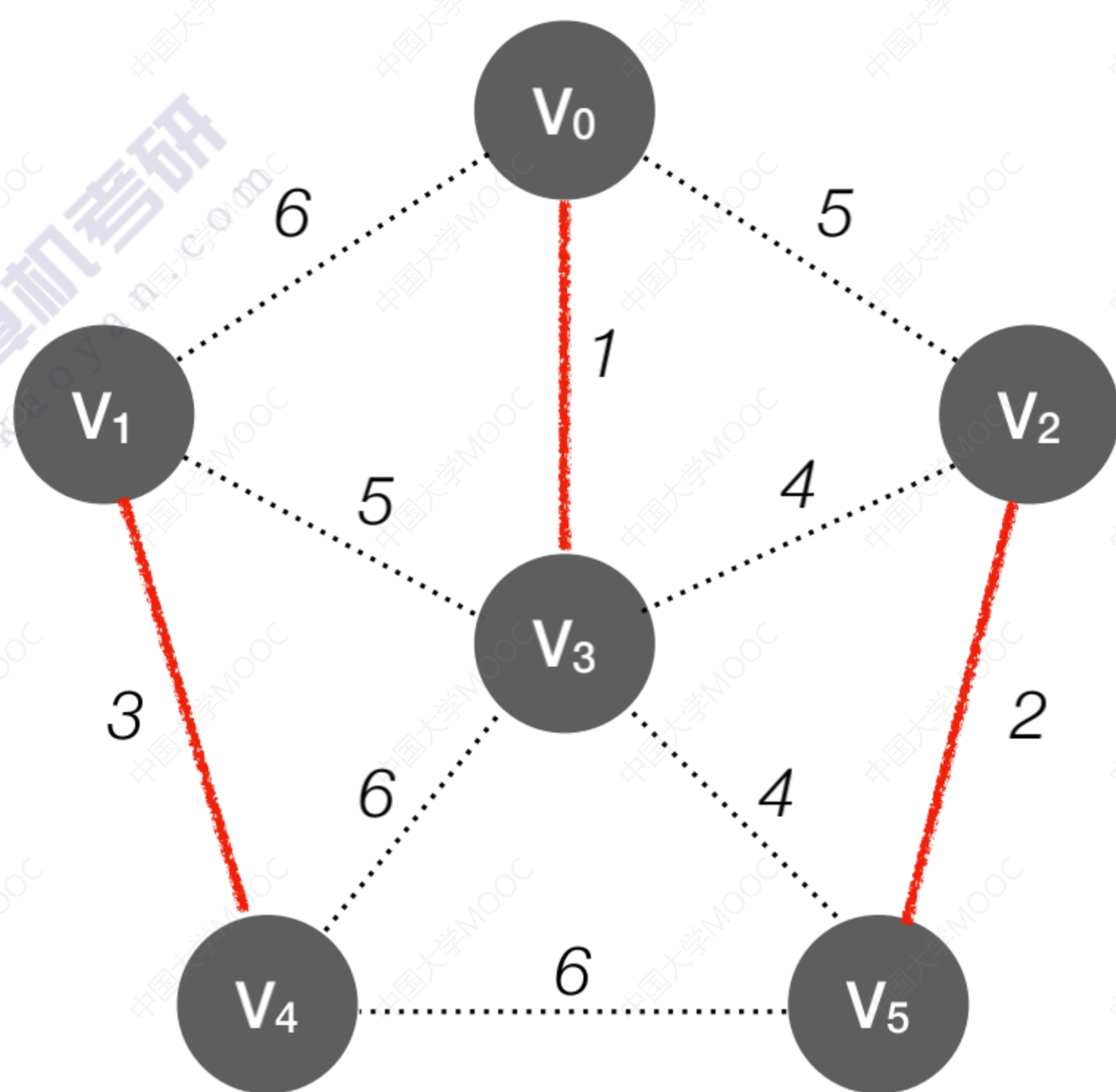


第3轮：检查第3条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



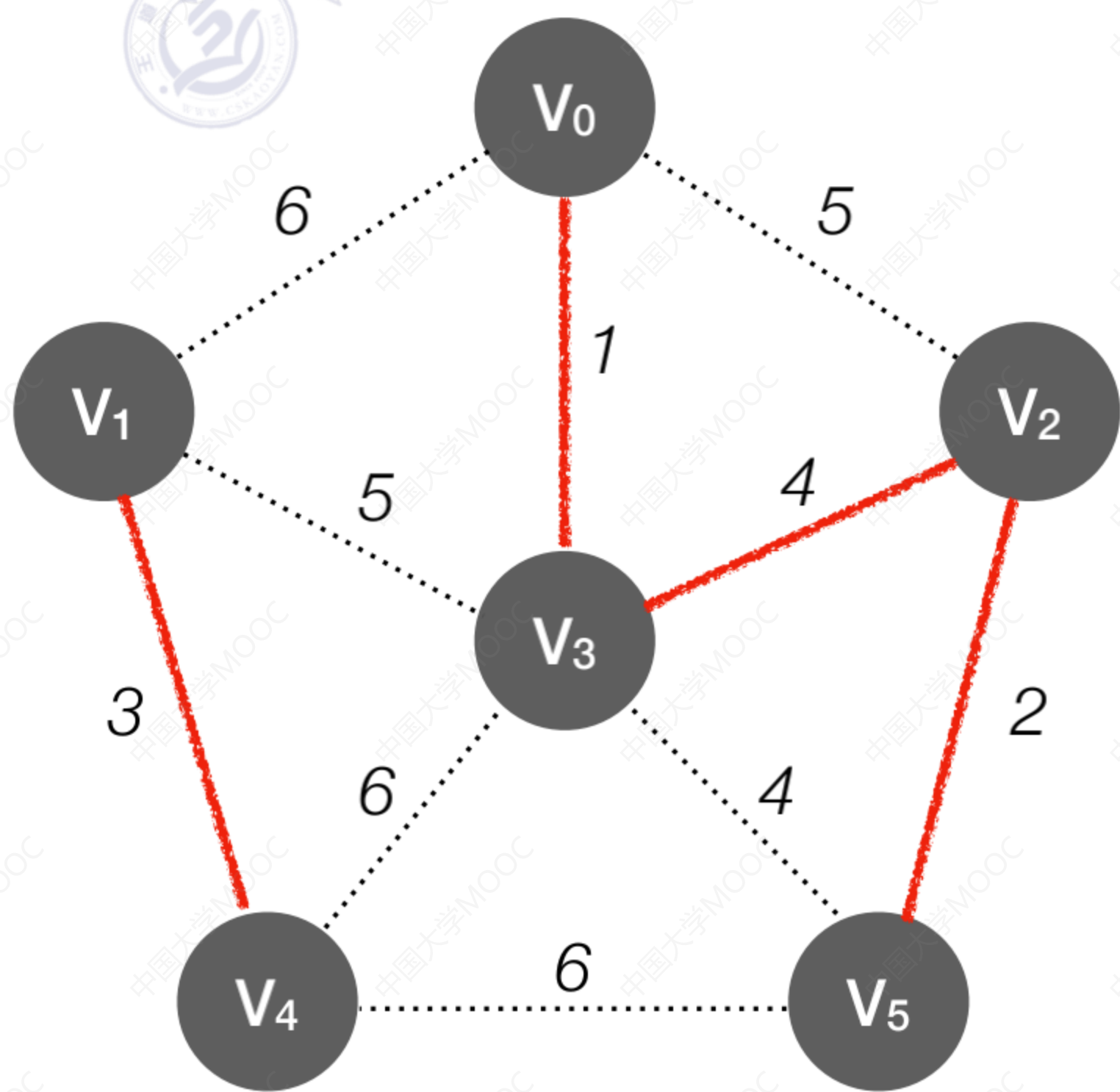
第3轮：检查第3条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

不连通，连起来！

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



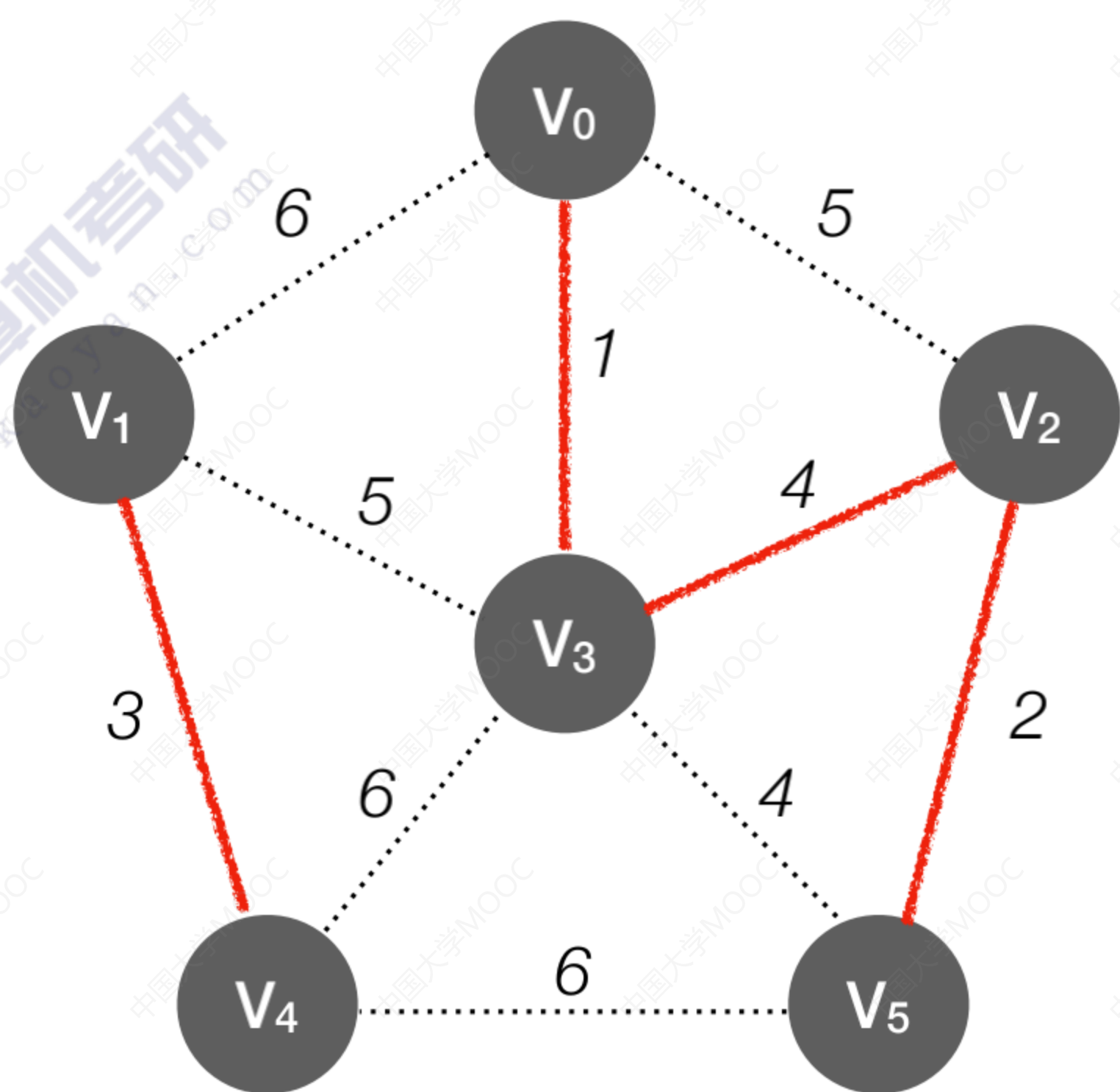
第4轮：检查第4条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

不连通，连起来！

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



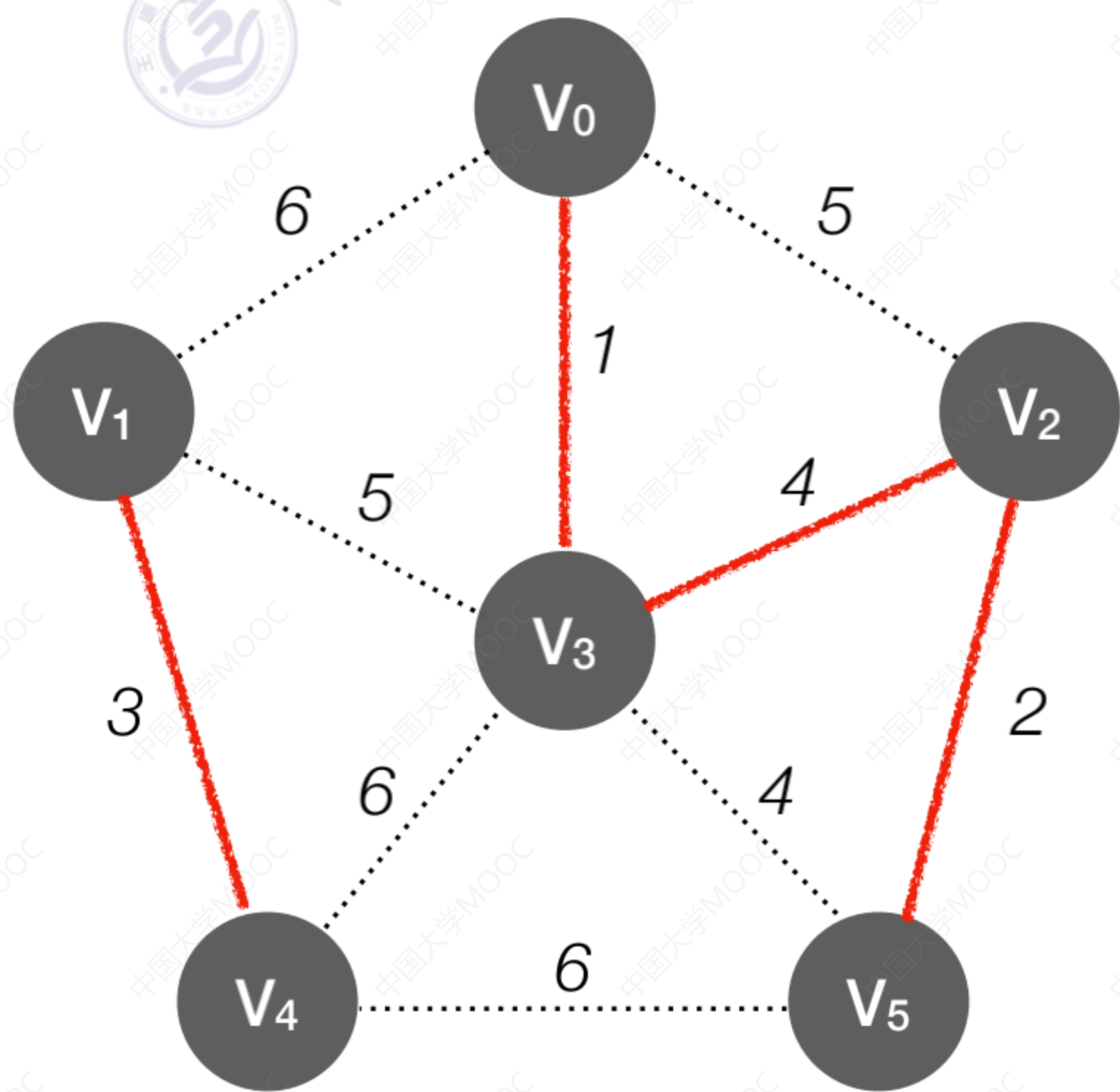
第5轮：检查第5条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

已连通，跳过！

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想

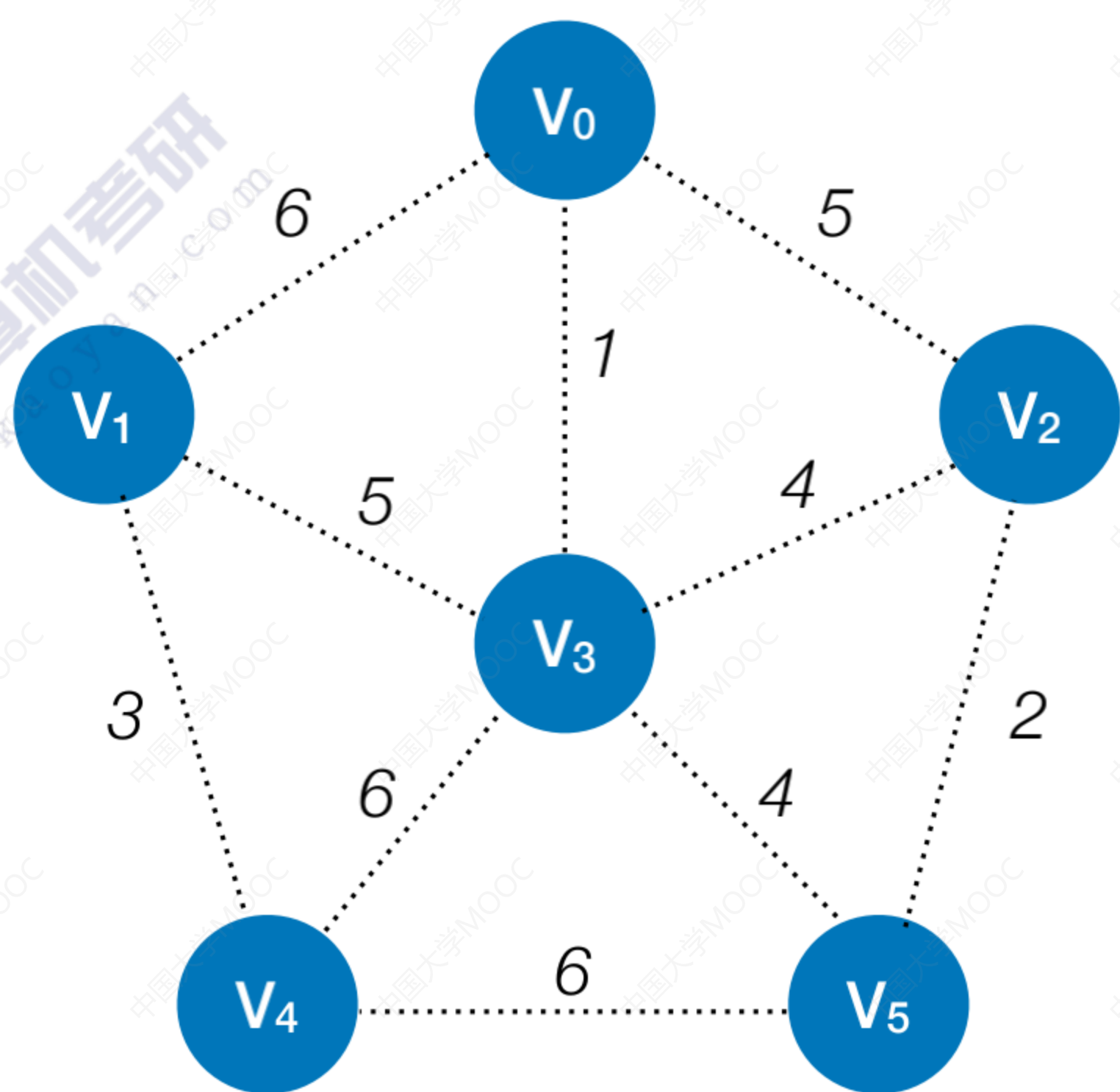


第6轮：检查第6条边的两个顶点是否连通（是否属于同一个集合）

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

王道考研/CSKAOYAN.COM

Kruskal 算法的实现思想



初始：将各条边按权值排序

weight	Vertex1	Vertex2
1	V ₀	V ₃
2	V ₂	V ₅
3	V ₁	V ₄
4	V ₂	V ₃
4	V ₃	V ₅
5	V ₀	V ₂
5	V ₁	V ₃
6	V ₀	V ₁
6	V ₃	V ₄
6	V ₄	V ₅

共执行 e 轮，每轮判断两个顶点是否属于同一集合，需要 $O(\log_2 e)$

总时间复杂度 $O(e \log_2 e)$

王道考研/CSKAOYAN.COM

知识回顾与重要考点

对于一个带权连通无向图 $G = (V, E)$ ，生成树不同，每棵树的权（即树中所有边上的权值之和）也可能不同。设 R 为 G 的所有生成树的集合，若 T 为 R 中边的权值之和最小的生成树，则 T 称为 G 的最小生成树 (Minimum-Spanning-Tree, MST)。

Prim 算法 (普里姆) :

从某一个顶点开始构建生成树；
每次将代价最小的新顶点纳入生成树，直到所有顶点都纳入为止。

时间复杂度: $O(|V|^2)$
适合用于边稠密图

Kruskal 算法 (克鲁斯卡尔) :

每次选择一条权值最小的边，使这条边的两头连通（原本已经连通的就不选）
直到所有结点都连通

时间复杂度: $O(|E|\log_2|E|)$
适合用于边稀疏图

王道考研/CSKAOYAN.COM



@王道论坛



@王道计算机考研备考



@王道咸鱼老师-计算机考研

@王道楼楼老师-计算机考研



@王道计算机考研



@王道计算机考研

知乎

@王道计算机考研

微信视频号

@王道计算机考研

微信公众平台

@王道在线